

## Lösungshinweise zu den Hausaufgaben:

### Aufgabe H 51. Volumen und Determinanten

Sei  $\alpha \in \mathbb{R}$ . Gegeben seien die Matrix  $A$  und die Vektoren  $u_\alpha$ ,  $v$  und  $w$  durch

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 4 & 2 & -3 \end{pmatrix}, \quad u_\alpha = \begin{pmatrix} 0 \\ \alpha \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad w = \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

- Berechnen Sie das Volumen des von  $u_\alpha$ ,  $v$  und  $w$  aufgespannten Spats.
- Berechnen Sie das Volumen des von  $Au_\alpha$ ,  $Av$  und  $Aw$  aufgespannten Spats.
- Für welche  $\alpha \in \mathbb{R}$  ist das Volumen des von  $Au_\alpha$ ,  $Av$  und  $Aw$  aufgespannten Spats gleich 65? Was ist das Volumen des von  $u_\alpha$ ,  $v$  und  $w$  aufgespannten Spats in diesem Fall?
- Berechnen Sie die Determinante von  $A$ . Wie hängen die in (a) und (b) berechneten Volumina mit der Determinante zusammen?

### Lösungshinweise hierzu:

- Das gesuchte Volumen ist der Betrag des Spatproduktes der drei Vektoren. Das Spatprodukt ist

$$\langle u_\alpha | v \times w \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ \alpha \\ 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ \alpha \\ 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} -6 \\ -5 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle = -5\alpha.$$

Das Volumen des Spats ist also  $5|\alpha|$ .

- Wir berechnen die Bildvektoren unter der Matrix:

$$Au_\alpha = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 4 & 2 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ \alpha \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\alpha \\ 3\alpha \\ 2\alpha \end{pmatrix} \quad Av = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 4 & 2 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -5 \end{pmatrix}$$

$$Aw = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 4 & 2 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ 5 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Das orientierte Volumen dieses Spats ist

$$\langle Au_\alpha | Av \times Aw \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} -\alpha \\ 3\alpha \\ 2\alpha \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -5 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -6 \\ 5 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle = \left\langle \begin{pmatrix} -\alpha \\ 3\alpha \\ 2\alpha \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 22 \\ 32 \\ 28 \end{pmatrix} \right\rangle = 130\alpha.$$

Das Volumen ist also  $130|\alpha|$ .

- Das Volumen ist  $130|\alpha|$ , daher muss  $\alpha = \pm\frac{1}{2}$  sein. In diesem Fall das orientierte Volumen des von  $u_\alpha$ ,  $v$  und  $w$  aufgespannten Spats ist  $\pm\frac{5}{2}$ , also das Volumen ist  $\frac{5}{2}$ .

(d) Wir verwenden mehrfach den Laplaceschen Entwicklungssatz:

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 4 & 2 & -3 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 2 & -3 \end{vmatrix} + 4 \begin{vmatrix} -1 & 0 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} = 2(-9 - 2) + 4(-1 - 0) = -26.$$

Die Determinante gibt den Faktor an, um den sich das Volumen des aufgespannten Spats bei Abbildung mit der Matrix ändert. Sei hier  $V_1$  das orientierte Volumen aus Aufgabenteil (a) und  $V_2$  jenes aus Aufgabenteil (b). Man sieht  $V_2 = \det A \cdot V_1$  bzw.  $130\alpha = (-26) \cdot (-5\alpha)$ .

### Aufgabe H 52. Rechenregel für Determinanten

Es seien die folgenden Matrizen gegeben:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -5 & 4 \\ 2 & 0 & -1 & -3 \\ 1 & 3 & 6 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 3 & 0 \\ 1 & 3 & 7 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad C_t = \begin{pmatrix} t & 0 & 2 & 0 \\ 1 & t^2 & 6 & 3 \\ t & 0 & 1 & 0 \\ t^3 & 3 & 5 & 4 \end{pmatrix} \text{ für } t \in \mathbb{R}.$$

- (a) Berechnen Sie  $\det A$  und  $\det B$ .  
 (b) Berechnen Sie  $\det(\frac{1}{3}A)$ ,  $\det(A + B^T)$  und  $\det(A^{-1}B^3)$ .  
 (c) Bestimmen Sie für alle  $t \in \mathbb{R}$  die Determinante der Matrix  $C_t$ . Für welche  $t \in \mathbb{R}$  ist  $C_t$  invertierbar?

### Lösungshinweise hierzu:

(a) Wir verwenden mehrfach den Laplaceschen Entwicklungssatz:

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -5 & 4 \\ 2 & 0 & -1 & -3 \\ 1 & 3 & 6 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{vmatrix} = -2 \begin{vmatrix} 1 & 0 & -5 \\ 2 & 0 & -1 \\ 1 & 3 & 6 \end{vmatrix} = -2 \left( \begin{vmatrix} 0 & -1 \\ 3 & 6 \end{vmatrix} - 5 \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} \right) = -2(3 - 5 \cdot 6) = 54.$$

$$\det B = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 3 & 0 \\ 1 & 3 & 7 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 3 \\ 1 & 3 & 7 \end{vmatrix} = -3 \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = -3(3 - 2) = -3.$$

(b) Es ist

$$\det\left(\frac{1}{3}A\right) = \frac{1}{3^4}|A| = \frac{54}{9^2} = \frac{6}{9} = \frac{2}{3}.$$

Es ist

$$A + B^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -5 & 4 \\ 2 & 0 & -1 & -3 \\ 1 & 3 & 6 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 1 & 3 & 7 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -4 & 4 \\ 2 & 0 & 2 & -3 \\ 2 & 6 & 13 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Also

$$\begin{aligned} \det(A + B^T) &= \begin{vmatrix} 2 & 2 & -4 & 4 \\ 2 & 0 & 2 & -3 \\ 2 & 6 & 13 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{vmatrix} = -1 \begin{vmatrix} 2 & 2 & -4 \\ 2 & 0 & 2 \\ 2 & 6 & 13 \end{vmatrix} = -1 \left( -2 \begin{vmatrix} 2 & -4 \\ 6 & 13 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 6 \end{vmatrix} \right) \\ &= 2((26 + 24) + (12 - 4)) = 2 \cdot 58 = 116. \end{aligned}$$

*Bemerkung:*  $\det(A + B^T) \neq \det A + \det B^T = \det A + \det B = 54 - 3 = 51$ .  
Aus der Multiplikatitivität der Determinante folgt

$$\det(A^{-1}B^3) = \frac{1}{|A|} |B|^3 = \frac{(-3)^3}{54} = \frac{-3}{6} = -\frac{1}{2}.$$

(c) Es ist

$$\begin{aligned} |C_t| &= \begin{vmatrix} t & 0 & 2 & 0 \\ 1 & t^2 & 6 & 3 \\ t & 0 & 1 & 0 \\ t^3 & 3 & 5 & 4 \end{vmatrix} = t \begin{vmatrix} 0 & 2 & 0 \\ t^2 & 6 & 3 \\ 3 & 5 & 4 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} t & 0 & 0 \\ 1 & t^2 & 3 \\ t^3 & 3 & 4 \end{vmatrix} = -2t \begin{vmatrix} t^2 & 3 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} + t \begin{vmatrix} t^2 & 3 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} \\ &= -2t(4t^2 - 9) + t(4t^2 - 9) = t(2t - 3)(2t + 3). \end{aligned}$$

Die Matrix  $C_t$  ist genau dann invertierbar, wenn  $\det C_t \neq 0$ . Daher ist  $C_t$  invertierbar für  $t \in \mathbb{R} \setminus \{0, \pm \frac{3}{2}\}$ .

### Aufgabe H 53. Blockmatrizen

Für  $N \in \mathbb{N}$  ist die Matrix  $G_N \in \mathbb{R}^{2N \times 2N}$  gegeben:

$$G_N = \begin{pmatrix} A_{1,1} & A_{1,2} & \cdots & \cdots & A_{1,N} \\ 0 & A_{2,2} & \cdots & \cdots & A_{2,N} \\ \vdots & 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & A_{N,N} \end{pmatrix} \quad \text{wobei} \quad A_{n,m} = \begin{pmatrix} m^2 + 2m & 0 \\ n & \frac{1}{n^2 + 3n + 2} \end{pmatrix}.$$

(a) Berechnen Sie  $\det(A_{5,5})$ .

(b) Bestimmen Sie  $\det(A_{n,n})$  für alle  $n \in \mathbb{N}$  und berechnen Sie damit  $\det(G_N)$ .

(c) Für welche  $N$  ist  $\det(2G_N) = \frac{512}{3}$ ?

### Lösungshinweise hierzu:

(a) Es ist

$$A_{5,5} = \begin{pmatrix} 25 + 10 & 0 \\ 5 & \frac{1}{25+15+2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 35 & 0 \\ 5 & \frac{1}{42} \end{pmatrix}.$$

Daher ist  $\det(A_{5,5}) = 35 \cdot \frac{1}{42} - 0 = \frac{5}{6}$ .

(b) Es ist

$$|A_{n,n}| = \begin{vmatrix} n^2 + 2n & 0 \\ n & \frac{1}{n^2 + 3n + 2} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} n(n+2) & 0 \\ n & \frac{1}{(n+1)(n+2)} \end{vmatrix} = \frac{n(n+2)}{(n+1)(n+2)} = \frac{n}{n+1}.$$

$G_N$  ist eine Block-Dreiecksmatrix, somit ist  $\det(G_N) = \prod_{n=1}^N \det(A_{n,n})$  (siehe 4.13.8). Also haben wir

$$\det(G_N) = \prod_{n=1}^N \frac{n}{n+1} = \frac{N!}{(N+1)!} = \frac{1}{N+1}.$$

(c) Da die Matrix  $G_N \in \mathbb{R}^{2N \times 2N}$  ist, ist es  $\det(2G_N) = 2^{2N} \det(G_N) = \frac{4^N}{N+1}$ . Es ist klar, dass  $N$  nicht sehr groß sein kann und dass es größer als 2 ist. Wir prüfen also die Werte von  $N \geq 3$ .

$$N = 3: \det(2G_3) = \frac{4^3}{3+1} = \frac{64}{4} = 16 \neq \frac{512}{3}.$$

$$N = 4: \det(2G_4) = \frac{4^4}{4+1} = \frac{4 \cdot 64}{5} = \frac{256}{5} \neq \frac{512}{3}.$$

$$N = 5: \det(2G_5) = \frac{4^5}{5+1} = \frac{4 \cdot 256}{6} = \frac{512}{3}.$$

Daher ist  $N = 5$ .

#### Aufgabe H 54. Matrixnorm und Reihen

(a) Prüfen Sie, ob die Matrixnorm von  $X$  kleiner 1 ist und bestimmen Sie, falls möglich, den Wert der Reihe  $\sum_{j=0}^{\infty} X^j$  für jede der folgenden Matrizen  $X$ .

(i)  $X = \begin{pmatrix} \frac{1}{5} & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$

(ii)  $X = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{3} \\ 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$

(b) Seien  $a, b, c \in \mathbb{R}$ . Zeigen Sie durch vollständige Induktion, dass

$$\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix}^k = \begin{pmatrix} a^k & b \sum_{j=0}^{k-1} a^j c^{k-j-1} \\ 0 & c^k \end{pmatrix} \text{ für alle } k \in \mathbb{N} \text{ gilt.}$$

(c) Bestimmen Sie den Wert der Reihe

$$\sum_{k=1}^{\infty} \sum_{j=0}^{k-1} \left(\frac{1}{4}\right)^j \left(\frac{1}{2}\right)^{k-j-1}$$

*Hinweis:* Verwenden Sie (a)(ii) und (b).

**Lösungshinweise hierzu:****(a) (i)** Es ist

$$\begin{aligned}
\|X\| &= \sup_{v \in \mathbb{R}^2, |v|=1} |Xv| = \sup \left\{ \left| \begin{pmatrix} \frac{1}{5}v_1 \\ 2v_1 \end{pmatrix} \right| \mid -1 \leq v_1 \leq 1 \right\} \\
&= \sup \left\{ \sqrt{\frac{1}{25}v_1^2 + 4v_1^2} \mid -1 \leq v_1 \leq 1 \right\} \\
&= \sup \left\{ v_1 \sqrt{\frac{1}{25} + 4} \mid -1 \leq v_1 \leq 1 \right\} \\
&= \sqrt{\frac{1}{25} + 4} > 1.
\end{aligned}$$

Die Voraussetzung  $\|X\| < 1$  in 4.14.2 ist also nicht erfüllt. Trotzdem konvergiert die Reihe. Es ist leicht durch vollständiger Induktion\* zu beweisen, dass

$$X^j = \begin{pmatrix} \frac{1}{5^j} & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \text{ für } j \in \mathbb{N}.$$

Also

$$\sum_{j=0}^{\infty} X^j = X^0 + \begin{pmatrix} \sum_{j=1}^{\infty} \frac{1}{5^j} & 0 \\ 2 \sum_{j=1}^{\infty} \frac{1}{5^j} & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{1}{1-\frac{1}{5}} & 0 \\ \frac{2}{\frac{5}{1}-\frac{1}{5}} & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{9}{4} & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 \end{pmatrix}.$$

\*Beweis durch Induktion**(IA)** Die Aussage ist wahr für  $j = 1$ , denn es gilt

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{5^1} & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{5} & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} = X.$$

**(IH)** Die Aussage ist wahr für  $j$ .**(IS)** Wir müssen zeigen, dass die Aussage für  $j + 1$  wahr ist, wenn sie für  $j$  wahr ist:

$$X^{j+1} = XX^j \stackrel{\text{(IH)}}{=} \begin{pmatrix} \frac{1}{5} & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{5^j} & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}^j = \begin{pmatrix} \frac{1}{5^{j+1}} & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}.$$

Damit ist die Behauptung für alle  $j \in \mathbb{N}$  bewiesen.

(ii) Es ist

$$\begin{aligned} \|X\| &= \sup_{v \in \mathbb{R}^2, |v|=1} |Xv| = \sup_{-1 \leq v_2 \leq 1} \left\{ \left\| \begin{pmatrix} \frac{1}{4}v_1 + \frac{1}{3}v_2 \\ \frac{1}{2}v_2 \end{pmatrix} \right\| \mid v_1^2 = 1 - v_2^2 \right\} \\ &= \frac{1}{12} \sup_{-1 \leq v_2 \leq 1} \left\{ \left\| \begin{pmatrix} 3v_1 + 4v_2 \\ 6v_2 \end{pmatrix} \right\| \mid v_1^2 = 1 - v_2^2 \right\} \\ &= \frac{1}{12} \sup_{-1 \leq v_2 \leq 1} \left\{ \sqrt{9v_1^2 + 24v_1v_2 + 16v_2^2 + 36v_2^2} \mid v_1^2 = 1 - v_2^2 \right\} \\ &< \frac{\sqrt{9 + 24 + 16 + 36}}{12} = \frac{\sqrt{85}}{12} < \frac{10}{12} < 1. \end{aligned}$$

Nach 4.14.2 gilt  $\sum_{j=0}^{\infty} X^j = (E_2 - X)^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & -\frac{1}{3} \\ 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{4}{3} & \frac{8}{9} \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ .

(b) (IA) Die Aussage ist wahr für  $k = 1$ , denn es gilt

$$\begin{pmatrix} a^1 & b \sum_{j=0}^0 a^j c^{1-j-1} \\ 0 & c^1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & ba^0 c^0 \\ 0 & c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix}.$$

(IH) Die Aussage ist wahr für  $k$ .

(IS) Wir müssen zeigen, dass die Aussage für  $k + 1$  wahr ist, wenn sie für  $k$  wahr ist:

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix}^{k+1} &= \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix}^k \stackrel{(IH)}{=} \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a^k & b \sum_{j=0}^{k-1} a^j c^{k-j-1} \\ 0 & c^k \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a^{k+1} & b \left( c^k + a \sum_{j=0}^{k-1} a^j c^{k-j-1} \right) \\ 0 & c^{k+1} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Es ist

$$c^k + a \sum_{j=0}^{k-1} a^j c^{k-j-1} = c^k + \sum_{j=0}^{k-1} a^{j+1} c^{k-(j+1)} = c^k + \sum_{m=1}^k a^m c^{k-m} = \sum_{m=0}^k a^m c^{k-m}.$$

Daher ist

$$\begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix}^{k+1} = \begin{pmatrix} a^{k+1} & b \sum_{j=0}^{(k+1)-1} a^j c^{(k+1)-j-1} \\ 0 & c^{k+1} \end{pmatrix}.$$

und damit ist die Behauptung für alle  $k \in \mathbb{N}$  bewiesen.

(c) Wir setzen  $a = \frac{1}{4}$ ,  $b = \frac{1}{3}$  und  $c = \frac{1}{2}$  in (b) und betrachten die Summe von  $k = 0$  bis  $\infty$ , dann gilt

$$\begin{aligned}
 \sum_{k=0}^{\infty} \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{3} \\ 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}^k &= \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{3} \\ 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}^0 + \sum_{k=1}^{\infty} \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{3} \\ 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}^k \\
 &\stackrel{\text{(b)}}{=} \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{1}{4}\right)^k & \frac{1}{3} \sum_{k=1}^{\infty} \sum_{j=0}^{k-1} \left(\frac{1}{4}\right)^j \left(\frac{1}{2}\right)^{k-j-1} \\ 0 & \sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^k \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{4}\right)^k & \frac{1}{3} \sum_{k=1}^{\infty} \sum_{j=0}^{k-1} \left(\frac{1}{4}\right)^j \left(\frac{1}{2}\right)^{k-j-1} \\ 0 & \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^k \end{pmatrix} \\
 &\stackrel{\text{(a)(ii)}}{=} \begin{pmatrix} \frac{4}{3} & \frac{8}{9} \\ 0 & 2 \end{pmatrix}.
 \end{aligned}$$

Daher ist die Summe

$$\sum_{k=1}^{\infty} \sum_{j=0}^{k-1} \left(\frac{1}{4}\right)^j \left(\frac{1}{2}\right)^{k-j-1} = 3 \cdot \frac{8}{9} = \frac{8}{3}.$$

## Frischhaltebox

**Aufgabe H 55. Basen**

Gegeben seien die Basis  $B$  von  $\mathbb{R}^5$  und die Vektoren  $v, e_3$ :

$$B : \quad b_1 := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad b_2 := \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad b_3 := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad b_4 := \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad b_5 := \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$v = (4, 3, 2, 1, 0)^T, \quad e_3 = (0, 0, 1, 0, 0)^T.$$

Bestimmen Sie den Koordinatenvektoren  ${}_B v, {}_B e_3$  und  ${}_B(v - 2e_3)$ .

**Lösungshinweise hierzu:**

$$\text{Es ist } v = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = b_2 + b_5. \text{ Daher ist } {}_B v = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Es ist } e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = -1 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = -b_1. \text{ Daher ist } {}_B e_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Es ist } {}_B(v - 2e_3) = {}_B v - 2{}_B e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

*Bemerkung:*  $B$  ist keine orthogonale Basis. Es ist beispielsweise  $b_2 \cdot b_4 = 2 \neq 0$ .