

3.39 Matrizen \leftrightarrow lin. Abb.: Sei

$$M = (a_{jh})_{\substack{j=1, \dots, m \\ h=1, \dots, n}} \text{ mit Spaltenvekt } a_h = \begin{pmatrix} a_{1h} \\ \vdots \\ a_{mh} \end{pmatrix}$$

Definiere

$$L_M: \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^m: x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \mapsto \sum_{h=1}^m x_h a_h = M \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$$

Dann ist L_M lin. Sind E, E' die kanonischen

Basen in \mathbb{K}^m bzw. \mathbb{K}^m , so folgt

$$M_{L_M}^{E', E} = M.$$

Die Abb.

$$\Phi: M \rightarrow L_M \text{ mit } \Phi^{-1}: L \mapsto M_{L, E', E}$$

ist eine bijektive Abb. von der Menge aller $m \times m$ -
Matrizen über \mathbb{K} auf die Menge aller lin. Abb.
 $L: \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^m$.

3.40 Matrizen und Verbettung lin. Abb.: Seien

M eine $m \times n$ -Matrix über \mathbb{K} und K eine $l \times m$ -Matrix. Dann

$$L_M = \Phi(M): \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^m, \quad L_K = \Phi(K): \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^l.$$

Es gilt

$$\begin{array}{ccc}
 (K, M) \mapsto K \cdot M & \text{Matrizenmult.} & \\
 \downarrow \quad \downarrow & & \downarrow \phi \\
 (\phi(K), \phi(M)) \mapsto \phi(K) \circ \phi(M) & \text{Verkettung} & \\
 & \text{Hintereinander-} & \\
 & \text{ausführung} &
 \end{array}$$

D.h. $\phi(K \cdot M) = \phi(K) \circ \phi(M)$.

So wurde die Matrizenmult. definiert.

Verkettung von Abb. en ist assoziativ,

\Rightarrow Matrizenmult. ist assoziativ.

Sind M, K, L Matrizen, so dass $(M \cdot K) \cdot L$ def. ist, so ist auch $M \cdot (K \cdot L)$ definiert und gleich

3.41 Matrizen und Umkehrabb.: 1) Sei $L: V \rightarrow V$ lin und bij, B Basis von V mit n Elementen. Dann:

$$M_{L, L}^{B, B} \cdot M_{L^{-1}, L^{-1}}^{B, B} \stackrel{3.38}{=} M_{L \circ L^{-1}, Id_V}^{B, B} = M_{Id_V}^{B, B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & & 0 \\ 0 & 1 & & 0 \\ & & \ddots & \\ 0 & 0 & & 1 \end{pmatrix} =: E_n$$

Die $n \times n$ -Matrix E_n heißt Einheitsmatrix.

2) Sei M eine $n \times n$ -Matrix über K . Falls eine $n \times n$ -Matrix M^{-1} exist mit $M \cdot M^{-1} = E_n$, so gibt auch $M^{-1} \cdot M = E_n$. Außerdem ist M^{-1} eindeutig, d.h die Matrixgleichung $M \cdot X = E_n$ besitzt genau die eine Lös. $X = M^{-1}$. M^{-1} heißt inverse Matrix zu M .

Beweis von 1):

$$a) \text{ Sei } K := \Phi(M) : K^m \rightarrow K^m : x \mapsto M \cdot x$$

$$L := \Phi(M^{-1}) : K^m \rightarrow K^m : x \mapsto M^{-1} \cdot x$$

$$\Rightarrow K \circ L : x \mapsto K(L(x)) = K(M^{-1} \cdot x) = M \cdot (M^{-1} \cdot x)$$

$$\text{Assoziativ: } \underbrace{(M \cdot M^{-1})}_{= E_m} \cdot x = x$$

$$\Rightarrow K \circ L = \text{Id}_{K^m}$$

Eigenschaften
 \Rightarrow
Abh. $L \circ K = \text{Id}_{K^m}$

$$\Rightarrow \underbrace{\Phi^{-1}(L \circ K)}_{3.40} = \Phi^{-1}(\text{Id}_{K^m}) = E_m$$

$$\stackrel{3.40}{=} \Phi^{-1}(L) \cdot \Phi^{-1}(K) = M^{-1} \cdot M$$

$$\Rightarrow M^{-1} \cdot M = E_m$$

$$b) \text{ Sei } X \text{ } m \times n \text{-Matrix mit } M \cdot X = E_m$$

$$\Rightarrow X = E_m \cdot X = (M^{-1} \cdot M) \cdot X \stackrel{\text{Ass. Ges.}}{=} M^{-1} \cdot \underbrace{(M \cdot X)}_{= E_m} = M^{-1} \quad \square$$

3.42 Def: Eine $n \times n$ -Matrix über K heißt invertierbar, falls eine $n \times n$ -Matrix M^{-1} existiert, so dass $M \cdot M^{-1} = E_n$.

- Kurzzeit:
- Linear abhängig / unabhängig
 - Dimension, Dimensionsformel für lin. Abb.
 - Matrix zu lin. Abb. und umgekehrt
 - Kern einer lin. Abb. berechnen
 - Matrixprodukt berechnen

Beisp. 1) $\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}}_M \underbrace{\begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 3/2 & -1/2 \end{pmatrix}}_{M^{-1}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = E_2$

oder $M^{-1} \quad M$

2) $M = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ ist nicht invertierbar, denn

$$L_M: \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

ist nicht injektiv (z.B. $L_M \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = L_M \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$)
also nicht umkehrbar.

3.4.4 Satz: Die Menge $\{L: \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^m \mid L \text{ lin. u. bij.}\}$ mit der Hintereinanderausführung \circ als Verknüpfung

bildet eine Gruppe (für $n \geq 2$ nicht kommutativ), die lineare Gruppe $GL_n(\mathbb{K})$.

Beweis: 1) K, L lin. bij. $\Rightarrow K \circ L$ lin. und bij.
 $\Rightarrow \circ$ ist Verknüpfung in $GL_n(\mathbb{K})$.

2) Assoziativgesetz: Sei $\gamma \in GL_n(\mathbb{K}), K, L: \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^m, x \in \mathbb{K}^m$. Dann

$$\begin{aligned} (\gamma \circ (K \circ L))(x) &= \gamma((K \circ L)(x)) = \gamma(K(L(x))) \leftarrow \\ ((\gamma \circ K) \circ L)(x) &= (\gamma \circ K)(L(x)) = \gamma(K(L(x))) \leftarrow \end{aligned}$$

3) Neutrales Element $e = \text{Id}_{\mathbb{K}^m}$

4) $L \in GL_n(\mathbb{K}) \Rightarrow L^{-1} \in GL_n(\mathbb{K})$. Es gilt $L \circ L^{-1} = L^{-1} \circ L = \text{Id}_{\mathbb{K}^m}$
inverses Element

3.45 Folg: Sind A, B invertierbare $n \times n$ -Matrizen, so ist auch $A \cdot B$ invertierbar, und es gilt

$$(A \cdot B)^{-1} = B^{-1} \cdot A^{-1}$$

Beweis: $(A \cdot B) \cdot (B^{-1} \cdot A^{-1}) = (A \cdot \underbrace{(B \cdot B^{-1})}_{=E_n}) \cdot A^{-1} = A \cdot A^{-1} = E_n \quad \square$

3.46 Folg: Die Menge $\{M: M \text{ ist invertierbare } n \times n\text{-Matrix über } \mathbb{K}\}$

mit der Matrizenmult. als Verknüpfung bildet eine Gruppe, sie wird ebenfalls lineare Gruppe $GL_n(\mathbb{K})$ genannt.

Beweis: Durch $\Phi: M \mapsto L_M$ bzw. $\Phi^{-1}: L \mapsto M_{L, E}$ übertragen sich alle Gruppeneigenschaften aus 3.44. \square

3.43 Folg: Sei $L: V \rightarrow V$ lin mit Matrix $M_{L, B}^{B, B} = M$. Dann

sind äquivalent:

(i) L ist bijektiv

(ii) M ist invertierbar.

Beweis: (i) \Rightarrow (ii): (i) $\stackrel{3.41}{\Rightarrow} M^{-1} = M_{L^{-1}}^{B, B} \Rightarrow$ (ii)

(ii) \Rightarrow (i): Setze $K: V \rightarrow V: x \mapsto K(x)$ mit $K(x)_B := M^{-1} \cdot x_B$

$$\Rightarrow (L \circ K(x))_B = M_{L, B}^{B, B} \cdot K(x)_B = \underbrace{M_{L, B}^{B, B}}_{=M} \cdot M^{-1} \cdot x_B = x_B$$

$\Rightarrow L \circ K = \text{id}_V \Rightarrow K = L^{-1} \Rightarrow$ (i) $\quad \square$

3.5 Lineare Gleichungssysteme II

3.4.8 Lineare Gleichungssysteme und Matrizen:

Sei ein LGS gegeben:

$$\left. \begin{array}{l} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right\} (*)$$

mit der Koeffizientenmatrix

$$M = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Dann ist x_1, \dots, x_n genau dann Lös. von $(*)$, wenn

$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ Lös. ist von

$$M \cdot x = b := \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \quad (***)$$

oder anders geschrieben

$$L_M(x) = b \quad (**)$$

3.4.9 Folg: Das LGS $(*)$ ist genau dann lösbar, wenn

$b \in \text{Bild}(L_M)$

3.5.0 Lösungsstruktur: Sei $L: K^n \rightarrow K^m$ lin. und das inhom. LGS $Lx = b$ gegeben. Ist x_0 eine Lösung, dann sind alle Lösungen gegeben durch

$$x \in x_0 + \text{Kern}(L) := \{x_0 + y : L(y) = 0\}$$

Man nennt x_0 partikuläre Lösung, obwohl x_0 nur irgendeine Lös. darstellt (falls mehrere exist.)

Beweis durch Nachrechnen.

Beisp:

$$\begin{aligned} 1 \cdot x_1 + 2 \cdot x_2 + 3 \cdot x_3 &= 1 & | \cdot (-2) & & | \cdot (-3) \\ 2 \cdot x_1 + 4 \cdot x_2 + 6 \cdot x_3 &= 2 & \swarrow + & & \swarrow + \\ 3 \cdot x_1 + 5 \cdot x_2 + 9 \cdot x_3 &= 4 & \swarrow + & & \swarrow + \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 1 \\ 0 = 0 \\ -x_2 = 1 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+2-3t \\ -1 \\ t \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}}_{\text{part. Lös } x_0} + t \underbrace{\begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\text{Kern}(L_M)}$$

Probe: Bestimme Kern(L_M), $L_M: x \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 3 & 5 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$

$$L_M(x) = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 3 & 5 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 2 & 4 & 6 & 0 \\ 3 & 5 & 9 & 0 \end{array} \right) \begin{array}{l} | \cdot (-2) \\ | \cdot (-3) \\ \swarrow + \\ \swarrow + \end{array} \Leftrightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{array} \right) \Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = 0 \\ x_3 = t \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 0 \Rightarrow x_1 = -3t \end{cases}$$

$$\Rightarrow \text{Kern}(L_M) = \left\{ t \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} : t \in \mathbb{R} \right\}$$

Z.B. gilt auch für das ursprüngliche LGS:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}}_{x_0} + t \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}}_{\text{Kern}}$$