

Beispiel: $V = \mathbb{R}^3$, $B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} = \{e_1, e_2, e_3\} \Rightarrow x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$W = \mathbb{R}^2$, $C = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} = \{e'_1, e'_2\}$

$M_L^{C,B} := \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}$ sei gegeben

$\Rightarrow \begin{cases} L\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = 1 \cdot e'_1 + 4 \cdot e'_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix} \\ L\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = 2 \cdot e'_1 + 5 \cdot e'_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix} \\ L\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = 3 \cdot e'_1 + 6 \cdot e'_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \end{pmatrix} \end{cases}$

Sei $x \in \mathbb{R}^3$ beliebig.

$\Rightarrow L(x) = L\left(\dots \right)$

$L \text{ lin.} = x_1 \cdot L\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) + x_2 \cdot L\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) + x_3 \cdot L\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$

$= x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \end{pmatrix}$

$= \begin{pmatrix} 1 \cdot x_1 + 2 \cdot x_2 + 3 \cdot x_3 \\ 4 \cdot x_1 + 5 \cdot x_2 + 6 \cdot x_3 \end{pmatrix}$

Def. = matrix $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$

3.34 Bild eines bel. Vektors: Sei $L: V \rightarrow W$,

$B = \{b_1, \dots, b_m\}$ Basis von V , $C = \{c_1, \dots, c_m\}$

Basis von W , $M_L^{C, B} = (\alpha_{jh} \mid \substack{j=1, \dots, m \\ h=1, \dots, m})$ die

Matrix von L bezügl. B und C .

Sei $v \in V$.

$$\Rightarrow v = \sum_{j=1}^m \lambda_j \cdot b_j \quad \text{mit geeigneten } \lambda_j \in K \\ \lambda_j \text{ eindeutig}$$

$$\Rightarrow L(v) = L\left(\sum_{k=1}^m \lambda_k \cdot b_k\right)$$

$$L \stackrel{\text{lin}}{=} \sum_{k=1}^m \lambda_k \cdot \underline{L(b_k)}$$

$$M_L^{C, B} = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \dots & \alpha_{1m} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \dots & \alpha_{mm} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow L(b_1) = \sum_{j=1}^m \alpha_{j1} \cdot c_j = \alpha_{11} \cdot c_1 + \alpha_{21} \cdot c_2 + \dots + \alpha_{m1} \cdot c_m$$

$$\Rightarrow L(b_k) = \sum_{j=1}^m \alpha_{jk} \cdot c_j$$

$$\Rightarrow L(v) = \sum_{k=1}^m \lambda_k \cdot \left(\sum_{j=1}^m \alpha_{jk} \cdot c_j \right)$$

$$= \sum_{j=1}^m \sum_{k=1}^m \underbrace{(\lambda_k \cdot \alpha_{jk})}_{= (\alpha_{jk} \lambda_k)} \cdot c_j = (\alpha_{jk} \lambda_k) \cdot c_j$$

$$(S1) \sum_{j=1}^{nm} \left(\sum_{h=1}^m \alpha_{jh} \lambda_h \right) \cdot c_j$$

$= M_j \in K$

$$\Rightarrow L(v)_C = \begin{pmatrix} \sum_{h=1}^m \alpha_{1h} \lambda_h \\ \sum_{h=1}^m \alpha_{2h} \lambda_h \\ \vdots \\ \sum_{h=1}^m \alpha_{mh} \lambda_h \end{pmatrix} =: \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \dots & \alpha_{1m} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \dots & \alpha_{mm} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \vdots \\ \lambda_m \end{pmatrix} \underbrace{B}$$

Koordinaten von $L(v)$
bezüglich Basis C

Koordinaten von
 v bezüglich
Basis B

j -te Koordinate von $L(v)$ bezüglich C

= j -te Zeile der Matrix $M_L^{C,B}$ "Mal" Vektor,
der die Koordinaten von v bezüglich B enthält.

Beispiel: $L: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ $B = \{b_1, b_2\}$ Basis
des \mathbb{R}^2 , $C = \{c_1, c_2, c_3\}$ Basis des \mathbb{R}^3 .

$$M_L^{C,B} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}$$

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}_B = x_1 \cdot b_1 + x_2 \cdot b_2$$

$$\Rightarrow L(x)_C = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}_B = \begin{pmatrix} 1 \cdot x_1 + 2 \cdot x_2 \\ 3 \cdot x_1 + 4 \cdot x_2 \\ 5 \cdot x_1 + 6 \cdot x_2 \end{pmatrix}$$

$$\text{d.h. } L(x) = (x_1 + 2x_2) \cdot c_1 + (3x_1 + 4x_2) \cdot c_2 + (5x_1 + 6x_2) \cdot c_3$$

3.35 Satz: Seien $B = \{b_1, \dots, b_m\}$, $C = \{c_1, \dots, c_n\}$
 Basen von V bzw. W und $M_L^{C, B}$ die Matrix
 der Abb. $L: V \rightarrow W$. Dann gilt für $v \in V$

$$L(v)_C = \underbrace{M_L^{C, B}}_{\text{Matrix}} \cdot \underbrace{v_B}_{\text{Vektor}}$$

Matrix "Mal" Vektor

3.36 Satz: Sei $L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ linear, E, E'
 kanonische Basen von \mathbb{R}^n bzw. \mathbb{R}^m und
 $M_L^{E', E}$ die Matrix von L . Sei weiter
 $M_L^{E', E} = (\alpha_{jk})$

$$a_k = \begin{pmatrix} \alpha_{1k} \\ \alpha_{2k} \\ \vdots \\ \alpha_{mk} \end{pmatrix} \text{ der } k\text{-te Spaltenvektor}$$

der Matrix $M_L^{E', E}$. Dann:

- 1) $\text{Bild}(L) = \text{LH}\{a_1, \dots, a_n\}$
- 2) $\text{Rang}(L) = \dim \text{LH}\{a_1, \dots, a_n\}$

Beweis: Sei $x \in \mathbb{R}^n$

$$\Rightarrow x_E = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = x_1 e_1 + \dots + x_n e_n$$

$$\Rightarrow L(x)_{E'} = x_1 \underbrace{L(e_1)}_{=a_1} + \dots + x_n \underbrace{L(e_n)}_{=a_n} \quad \square$$

3.37 Satz: $L: V \rightarrow W$ linear, $\dim(V) = n$, $\dim(W) = m$.

Dann existieren Basen B, C von V bzw. W , so dass

$$M_{L, C, B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

} h Zeilen
} $m-h$ Zeilen

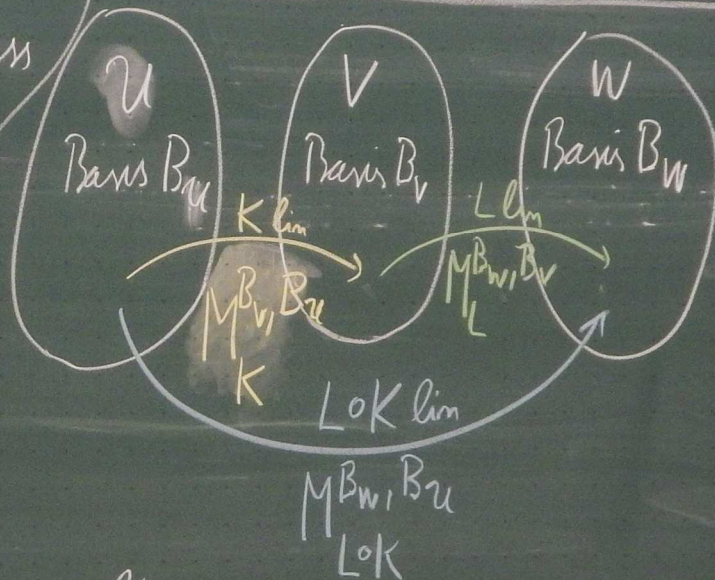
h Spalten $m-h$ Spalten

Hierbei gilt: $h = \text{Rang}(L) = \dim \text{Bild}(L)$

$$m-h = \dim \text{Kern}(L)$$

Dimensionsformel: $\dim \text{Bild}(L) + \dim \text{Kern}(L) = \dim V$

3.38 Verknüpfung lin. Abbildungen:



Dann gilt

$$M_{\begin{matrix} B_W \\ L \circ K \end{matrix}} = M_{\begin{matrix} B_W \\ L \end{matrix}} \cdot M_{\begin{matrix} B_V \\ K \end{matrix}}$$

Wobei das Matrizenprodukt def. ist durch

$$x_{ih} = \sum_{j=1}^m \alpha_{ij} \beta_{jh} \text{ für } (x_{ih})_{\substack{i=1, \dots, l \\ h=1, \dots, m}} = (\alpha_{ij})_{\substack{i=1, \dots, l \\ j=1, \dots, m}} \cdot (\beta_{jh})_{\substack{j=1, \dots, m \\ h=1, \dots, m}}$$

Wir sehen: Für $C = A \cdot B$ gelten:

Anzahl Zeilen von C = Anzahl der Zeilen von A

Anzahl Spalten von C = Anzahl Spalten von B

Matrizenprodukt ist nur definiert, wenn

Anzahl Spalten von A = Anzahl Zeilen von B

Beispiel 1) $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 4 & 6 \\ -1 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \cdot 2 + 2 \cdot (-1) + 3 \cdot 3 & 1 \cdot 4 + 2 \cdot 0 + 3 \cdot 1 & 1 \cdot 6 + 2 \cdot 1 + 3 \cdot 0 \\ 4 \cdot 2 + 5 \cdot (-1) + 6 \cdot 3 & 4 \cdot 4 + 5 \cdot 0 + 6 \cdot 1 & 4 \cdot 6 + 5 \cdot 1 + 6 \cdot 0 \\ 7 \cdot 2 + 8 \cdot (-1) + 9 \cdot 3 & 7 \cdot 4 + 8 \cdot 0 + 9 \cdot 1 & 7 \cdot 6 + 8 \cdot 1 + 9 \cdot 0 \end{pmatrix}$

2) $\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & -2 \\ 2 & -1 & 0 & -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \\ -1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 3 \\ -3 & 1 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$

3) $\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & -2 \\ 2 & -1 & 0 & -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix}$

4) $(1 \ 2 \ -1 \ 1) \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = (6)$

5) $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot (1 \ 2 \ -1 \ 1) = \begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \\ -1 & -2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

"dyadisches Produkt"

Insbesondere: $A \cdot B \neq B \cdot A$ im Allg.