

14. Vorlesung

8.6. 2021

$$f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R}$$

Für $x \in \mathbb{C}$ gilt:

$$Df(x) : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R}$$
$$h \mapsto Df(x) \cdot h$$

*Seine Formel, da \mathbb{C}^**

\mathbb{C} betrachtet sind $\langle \cdot, \cdot \rangle$:

$$Df(x) = \langle \phi, \cdot \rangle$$

Gradient von f

$Df(x)$:

$Df(x)$ "Gradient f "
Gradient f .

Bsp: $U \subset \mathbb{R}^n, \langle \cdot, \cdot \rangle$

1. Sei $v \in U$, dann

$$L_v : U \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$L_v G_1 = \langle v, x \rangle$$

Differ:

$$\underline{DL_v G_1} = \underline{\langle v, x \rangle}$$

2

$$\underline{DL_v G_1} = v$$

2. Sei $A: U \rightarrow U$ symmetrisch:

$$\langle Ax, y \rangle = \langle x, Ay \rangle$$

Betrachte:

$$f: U \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f(x) = \langle Ax, x \rangle.$$

Dann:

$$Df(x) \cdot h = 2 \langle Ax, h \rangle$$

$$= \langle 2Ax, h \rangle$$

Es:

$$\cancel{Df(x)} = 2Ax$$



Schreibfehler in der Vorlesung.

Dem:

$$\begin{aligned}\langle \nabla f, e_j \rangle &= \nabla f \cdot e_j \\ &= \partial_j f\end{aligned}$$

and

$$\nabla f = (\partial_1 f, \dots, \partial_n f)$$

$$= \nabla f^T$$

$$\nabla f^T = \nabla f$$

QED

Symbol ∇

Nabla - Operator

$$\nabla = \begin{pmatrix} \partial_x \\ \vdots \\ \partial_n \end{pmatrix}$$

Deriv

∇f

Gradient von

$$\begin{array}{ccc} \nabla & \text{von} & f \\ \uparrow & & \uparrow \\ \text{Werte} & & f \end{array}$$

$$= \begin{pmatrix} \partial_x \\ \vdots \\ \partial_n \end{pmatrix} f = \begin{pmatrix} \partial_x f \\ \vdots \\ \partial_n f \end{pmatrix}.$$

Skalarprodukt mit Gradient ($n=3$)

Resultat

Divergenz

$$\nabla \cdot \nabla = \begin{pmatrix} \partial_x \\ \vdots \\ \partial_n \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \partial_x \\ \vdots \\ \partial_n \end{pmatrix}$$

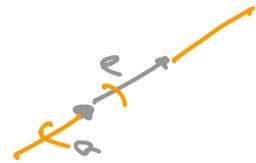
$$= \sum_{i=1}^n \partial_x^2 = \Delta \quad \begin{array}{l} \text{Laplace-Oper.} \\ \text{Diver. Grad.} \end{array}$$

$f: \mathbb{R}_s \rightarrow \mathbb{R}$, a in Def.

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$: $f(x) = 1$:

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$,
 $f \uparrow f(x+t)$

$f'_x(a)$ Funktionswert
im Punkt a .



... $f(x)$ und $f'(x)$ ($f'(x) = 1$)
geben.

Dann: $f \in G \Rightarrow f(R+fr)$

$$f'_e(G) = f(R+fr)'(f_2)$$

$$= \text{OR}(G) = \text{OR}(G)$$

$$= \langle \text{OR}(G), r \rangle$$

CS:

$$|f'_e(G)| = | \quad | \equiv \text{«OR}(G)\text{»}$$

Ausgang:

"="

gilt

$$\text{OR}(G) \cap R$$

$$\text{OR}(G) :$$

größte Aussage

$$-\text{OR}(G) :$$

größte Abwägung.

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$$

$$\partial_h f = f_{x_i} \quad \text{wert}$$

$$\underbrace{\partial_h f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}}$$

Zweite partielle Ableitungen:

$$\partial_x (\partial_h f) = \partial_x \partial_h f$$

$$= (f_{x_i})_{x_j} = f_{x_j x_i}$$

$$= \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$$

Beispiel:

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y) = x^2 y^3 \sin z$$

$$f_x = 2xy^3 \sin z$$

$$f_z = x^2 y^3 \cos z$$

$$f_{xy} = 2xy^2 \sin z$$

$$f_{yz} = x^2 y^3 \cos z$$

$$\underline{f_{xy}} = 2xy^2 \sin z$$

$$= \underline{f_{yx}} = 2xy^2 \sin z$$

Contoh:

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R},$$

$$f(x, y) = \frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2}$$

Dan:

$$f_x(x, y) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h, y) - f(x, y)}{h}$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h, y)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{h^3 - 2y^2 h}{h^2 + y^2}$$

$$= \frac{1}{y^2 + y^2} = \frac{1}{2y^2}$$

atau:

$$f_y(x, 0) = \dots$$

x

atau C_1
 $x=0, y=0.$

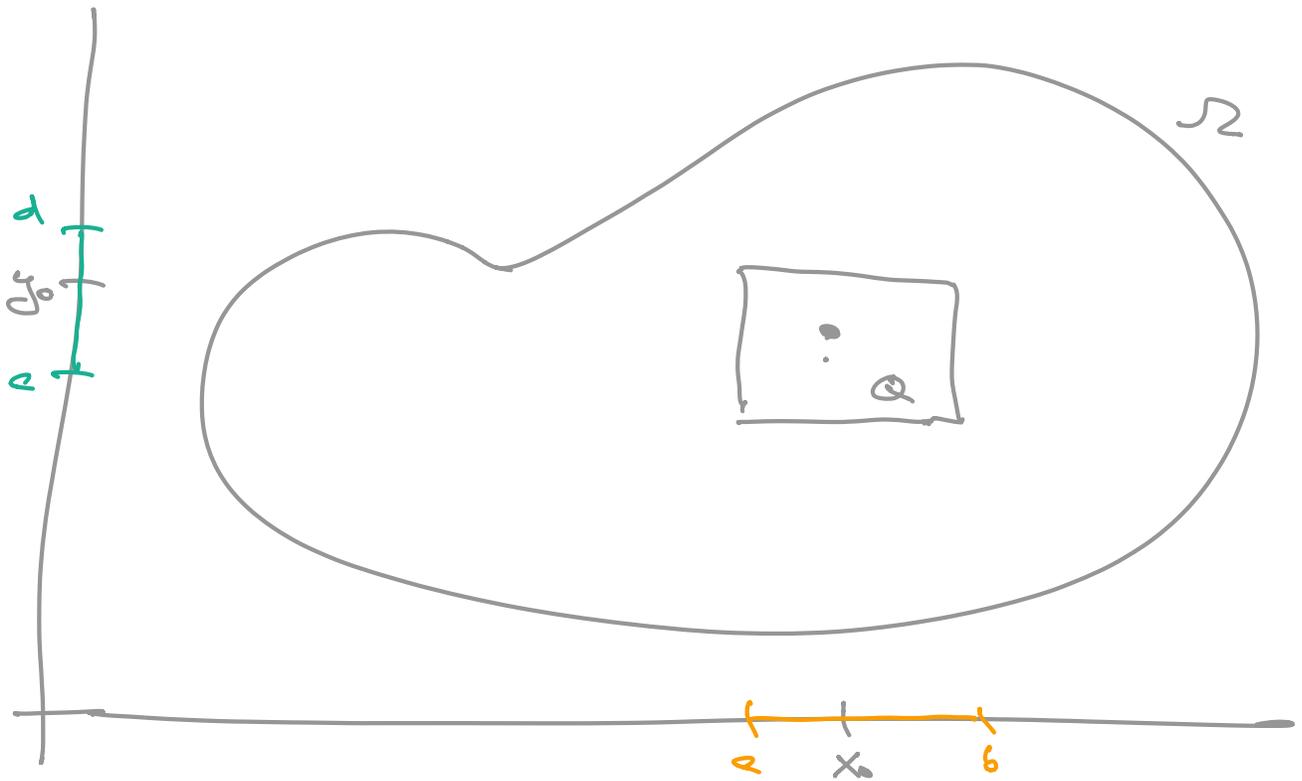
Dana ket:

$$f_{xy}(0,0) = -1, \quad f_{yx}(0,0) = 1.$$

$$f = f(x, y)$$

$$\Omega \subset \mathbb{R}^2$$

$$Q = (a, b) \times (c, d) \subset \Omega$$



Da f stetig ist

$$f(x_2) - f(x_1) =$$

$$\int_{x_1}^{x_2} f'(t) dt$$

da $f'(t) = f_x(t, y)$

Da $(f_x)_y = f_{xy}$ stetig ist, gilt:

\square in x_1 und x_2 ist f_{xy} stetig und f_{xy} ist C^0 :

Es gilt:

$$f_y(x_2) - f_y(x_1) = \int_{x_1}^{x_2} f_{xy}(t, y) dt$$

da f_{xy} in x stetig ist.

Es gilt:

$$f_{yx}(x, y) =$$

$$\frac{\partial}{\partial x} f_y(x, y)$$

=

$$\frac{\partial}{\partial x} \int_{x_1}^{x_2} \dots$$

=

$$f_{xy}(x, y)$$

\square

Defini:

$$Q = (a, b) \times (c, d)$$

$$f: Q \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f_y: Q \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{partiel}$$

$$\phi(y) = \int_a^b f(t, y) dt$$

$$(c, d) \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{für } y \in (c, d)$$

Dann:

$$\phi(y+h) - \phi(y) = \int_a^b (f(t, y+h) - f(t, y)) dt$$

$$= \int_a^b \underbrace{f(t, y+h)} \Big|_0^1 dt$$

$$= \int_a^b \left(\int_0^1 f_y(t, y+sh) ds \right) dt$$

Also:

$$\frac{\phi(y+h) - \phi(y)}{h} = \int_a^b f_y(t, y) dt$$

$$= \int_a^b \int_0^1 \dots ds dt - \int_a^b \int_0^1 \underbrace{f_y(t, y)} ds dt$$

$$= \int_a^b \int_0^1 (f_y(t, y+sh) - f_y(t, y)) ds dt.$$

$$\frac{\phi(y+h) - \phi(y)}{h} - \int_a^b f_y(t, y) dt$$

$$= \int_a^b \int_0^1 (f_y(t, y+sh) - f_y(t, y)) ds dt.$$

Q ist kompakt, f_y stetig auf Q .

Dann ist f_y auf Q gleichmäßig stetig:

Zu $\varepsilon > 0$ ex. $\delta > 0$, sodass für alle $t \in [a, b]$, $s \in [0, 1]$:

$$|f_y(t, y+sh) - f_y(t, y)| \leq \varepsilon, \quad (h < \delta)$$

Damit erhalten wir:

$$\left| \frac{\phi(y+h) - \phi(y)}{h} - \int_a^b f_y(t, y) dt \right|$$

$$\leq \int_a^b \int_0^1 (f_y(t, y+sh) - f_y(t, y)) ds dt$$

$\leq \varepsilon$

$$\leq \int_a^b \int_0^1 \varepsilon ds dt = \varepsilon (b-a)$$

Also: $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\phi(y+h) - \phi(y)}{h} = \int_a^b f_y(t, y) dt.$ (1)

$$f: U \rightarrow \omega \quad \text{false side}$$

$$Df: U \rightarrow L(U, \omega)$$

$$D^2 f = D(Df): U \rightarrow L(U, L(U, \omega)) \\ = L(U \times U, \omega) \\ \text{given } \omega.$$

...

$$D^r f: U \rightarrow L(\underbrace{U \times \dots \times U}_r, \omega)$$

