

Aufgabe 1 (6 Punkte) Bestimmen Sie die folgenden Grenzwerte.

(a) $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{\frac{n^2 + 3^n}{7^n}}$

(b) $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{9}{(2n+1)^2} \cdot \binom{n}{n-2}$, wobei mit dem zweiten Faktor ein Binomialkoeffizient gemeint ist

(c) $\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{1}{2^n \cdot n!}$

(a) Es ist

$$\sqrt[n]{\frac{n^2 + 3^n}{7^n}} = \frac{3}{7} \sqrt[n]{\frac{n^2}{3^n} + 1}.$$

Damit ist

$$\frac{3}{7} \xleftarrow{n \rightarrow \infty} \frac{3}{7} \sqrt[n]{1} \leq \frac{3}{7} \sqrt[n]{\frac{n^2}{3^n} + 1} \leq \frac{3}{7} \sqrt[n]{2} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \frac{3}{7}.$$

Wir erhalten dann nach dem Sandwichsatz, dass die Folge gegen $\frac{3}{7}$ konvergiert.

(b) Es ist

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{9}{(2n+1)^2} \cdot \binom{n}{n-2} &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{9}{4n^2 + 4n + 1} \cdot \frac{n!}{(n-2)!(n-(n-2))!} \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{9}{4n^2 + 4n + 1} \cdot \frac{n(n-1)}{2} \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{9n^2 - 9n}{8n^2 + 8n + 2} = \frac{9}{8}. \end{aligned}$$

(c) Es ist

$$\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{1}{2^n \cdot n!} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\left(-\frac{1}{2}\right)^n}{n!} = e^{-1/2}.$$

Aufgabe 2 (4 Punkte) Untersuchen Sie die folgenden Reihen auf Konvergenz.

(a) $\sum_{n=1}^{\infty} (\ln(2n+1) - \ln(n))$

(b) $\sum_{n=2}^{\infty} (\sqrt{n^6+4n} - \sqrt{n^6+1})$

(a) Wir betrachten $a_n = \ln(2n+1) - \ln(n) = \ln\left(\frac{2n+1}{n}\right)$.

Wegen der Stetigkeit der Logarithmusfunktion gilt $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \ln(2) \neq 0$. Damit ist $(a_n)_{n \geq 1}$ keine Nullfolge und die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ nicht konvergent.

(b) Wir betrachten

$$\begin{aligned} b_n &= \sqrt{n^6+4n} - \sqrt{n^6+1} = (\sqrt{n^6+4n} - \sqrt{n^6+1}) \cdot \frac{\sqrt{n^6+4n} + \sqrt{n^6+1}}{\sqrt{n^6+4n} + \sqrt{n^6+1}} \\ &= \frac{4n-1}{\sqrt{n^6+4n} + \sqrt{n^6+1}}. \end{aligned}$$

Es folgt, dass $0 \leq b_n \leq \frac{4n-1}{2\sqrt{n^6}} \leq \frac{5n}{2n^3} = \frac{5}{2} \cdot \frac{1}{n^2}$. Da die Reihe $\sum_{n=2}^{\infty} \frac{5}{2} \cdot \frac{1}{n^2}$ konvergiert, konvergiert auch $\sum_{n=2}^{\infty} b_n$ (absolut) nach dem Majorantenkriterium.

Aufgabe 3 (6 Punkte) Sei $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben durch

$$f(x) = \begin{cases} -\sqrt{-x} & , \text{ für } x \leq -1, \\ 2x \cos\left(\frac{\pi}{3}x\right) & , \text{ für } x > -1. \end{cases}$$

- (a) Untersuchen Sie die Funktion f an der Stelle $x_0 = -1$ auf Stetigkeit.
 (b) Bestimmen Sie die Ableitung von f für $x \in (-\infty, -1]$, sowie für $x \in (-1, \infty)$.
 (c) Bestimmen Sie alle $x \in \mathbb{R}$ so, dass f in x stetig differenzierbar ist.

- (a) Untersuche f an der Stelle $x_0 = -1$ auf Stetigkeit:

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow -1-0} f(x) &= \lim_{x \rightarrow -1-0} -\sqrt{-x} = -\sqrt{-(-1)} = -1 = f(-1) \text{ und} \\ \lim_{x \rightarrow -1+0} f(x) &= \lim_{x \rightarrow -1+0} 2x \cos\left(\frac{\pi}{3}x\right) = -2 \cos\left(\frac{\pi}{3}(-1)\right) = -1. \end{aligned}$$

Wegen $\lim_{x \rightarrow -1-0} f(x) = f(-1) = \lim_{x \rightarrow -1+0} f(x)$ ist f stetig in -1 .

- (b) Wenn wir f auf das Intervall $(-\infty, -1]$ einschränken, erhalten wir

$$f'(x) = \frac{1}{2\sqrt{-x}}$$

(dabei ist an der Stelle -1 nur einseitige Differenzierbarkeit von links gegeben), wenn wir f auf das Intervall $(-1, +\infty)$ einschränken, erhalten wir

$$f'(x) = 2 \cos\left(\frac{\pi}{3}x\right) - \frac{2\pi}{3}x \sin\left(\frac{\pi}{3}x\right).$$

- (c) Untersuche f an der Stelle $x_0 = -1$ auf stetige Differenzierbarkeit:

Wenn die (nicht eingeschränkte) Funktion f in -1 überhaupt differenzierbar wäre, dann wäre die Ableitung $f'(-1)$ gleich der (einseitigen) Ableitung der Einschränkung von f auf das halboffene Intervall $(-\infty, -1]$. Also gleich $\frac{1}{2}$, wie oben bestimmt.

Wenn also f in -1 stetig differenzierbar wäre, müssten insbesondere die rechts- und linksseitigen Grenzwerte der Ableitung übereinstimmen:

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow -1-0} f'(x) &= \lim_{x \rightarrow -1-0} \frac{1}{2\sqrt{-x}} = \frac{1}{2\sqrt{-(-1)}} = \frac{1}{2} = f'(-1) \quad \text{und} \\ \lim_{x \rightarrow -1+0} f'(x) &= \lim_{x \rightarrow -1+0} 2 \cos\left(\frac{\pi}{3}x\right) - \frac{2\pi}{3}x \sin\left(\frac{\pi}{3}x\right) = 2 \cos\left(-\frac{\pi}{3}\right) + \frac{2\pi}{3} \sin\left(-\frac{\pi}{3}\right) \\ &= 2 \cdot \frac{1}{2} + \frac{2\pi}{3} \cdot \left(-\frac{1}{2}\sqrt{3}\right) = 1 - \frac{\pi\sqrt{3}}{3}. \end{aligned}$$

Wegen $\lim_{x \rightarrow -1-0} f'(x) \neq \lim_{x \rightarrow -1+0} f'(x)$ ist f' nicht stetig in -1 und f hier daher auch nicht stetig differenzierbar. Auf $\mathbb{R} \setminus \{-1\}$ ist f als Verkettung stetig differenzierbarer Funktionen stetig differenzierbar.

Alternativ:

Untersuche f an der Stelle $x_0 = -1$ auf Differenzierbarkeit:

Für die Differenzierbarkeit betrachten wir den Differenzenquotienten. Damit der Grenzwert existiert, müssen links- und rechtsseitiger Grenzwert des Differenzenquotienten existieren und gleich sein. Wir erhalten mit der Regel von l'Hospital:

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow -1-0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} &= \lim_{x \rightarrow -1-0} \frac{-\sqrt{-x} + 1}{x + 1} \quad \text{„}\frac{0}{0}\text{“} && \lim_{x \rightarrow -1-0} \frac{1}{2\sqrt{-x}} &= \frac{1}{2}, \\ \lim_{x \rightarrow -1+0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} &= \lim_{x \rightarrow -1+0} \frac{2x \cos\left(\frac{\pi}{3}x\right) + 1}{x + 1} \quad \text{„}\frac{0}{0}\text{“} && \lim_{x \rightarrow -1+0} 2 \cos\left(\frac{\pi}{3}x\right) - \frac{2\pi}{3}x \sin\left(\frac{\pi}{3}x\right) &= 1 - \frac{\pi\sqrt{3}}{3}. \end{aligned}$$

Daher ist f an der Stelle $x_0 = -1$ nicht differenzierbar (und schon gar nicht stetig differenzierbar).

Auf $\mathbb{R} \setminus \{-1\}$ ist f als Verkettung stetig differenzierbarer Funktionen stetig differenzierbar.

Aufgabe 4 (5 Punkte)

- (a) Die Kurve K in \mathbb{R}^2 sei die einmal entgegen dem Uhrzeigersinn durchlaufene Kreislinie um den Ursprung mit Radius $\frac{5}{3}$. Berechnen Sie

$$\int_K 4 \, ds.$$

- (b) Es sei $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}: \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mapsto x_1 e^{x_2 - x_3}$. Weiter sei die Kurve \tilde{K} parametrisiert durch

$$C: [-1, 3] \rightarrow \mathbb{R}^3: t \mapsto \begin{pmatrix} t \\ -2t \\ 3-t \end{pmatrix}. \text{ Berechnen Sie}$$

$$\int_{\tilde{K}} \nabla f(x) \cdot dx.$$

- (a) Es ist $\int_K 4 \, ds = 4 \int_K 1 \, ds = 4 \cdot L(K)$, wobei $L(K)$ die Länge der Kreislinie K ist. Damit ist $\int_K 4 \, ds = 4 \cdot 2\pi \cdot \frac{5}{3} = \frac{40}{3}\pi$.

Alternative: Eine Parametrisierung der betrachteten Kurve ist zum Beispiel

$$C: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2: t \mapsto C(t) = \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \cos(t) \\ \frac{5}{3} \sin(t) \end{pmatrix}.$$

Daraus ergibt sich

$$\int_K 4 \, ds = \int_0^{2\pi} 4 \cdot |C'(t)| \, dt = \int_0^{2\pi} 4 \cdot \frac{5}{3} \, dt = 2\pi \cdot 4 \cdot \frac{5}{3} = \frac{40}{3}\pi.$$

- (b) Ein Potential von ∇f ist offensichtlich f . Daher ist

$$\int_{\tilde{K}} \nabla f(x) \cdot dx = f(C(3)) - f(C(-1)) = f\left(\begin{pmatrix} 3 \\ -6 \\ 0 \end{pmatrix}\right) - f\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}\right) = 3e^{-6} + e^{-2}.$$

Alternative: Zunächst berechnen wir den Gradienten von f . Es ist

$$\nabla f(x_1, x_2, x_3) = \begin{pmatrix} e^{x_2 - x_3} \\ x_1 e^{x_2 - x_3} \\ -x_1 e^{x_2 - x_3} \end{pmatrix}.$$

Damit ergibt sich

$$\begin{aligned}\int_{\tilde{K}} \nabla f(x) \cdot dx &= \int_{-1}^3 \nabla f(C(t)) \cdot C'(t) \, dx \\ &= \int_{-1}^3 \begin{pmatrix} e^{-t-3} \\ te^{-t-3} \\ -te^{-t-3} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix} dt \\ &= [-e^{-t-3}]_{-1}^3 + [te^{-t-3}]_{-1}^3 - \int_{-1}^3 e^{-t-3} dt \\ &= [-e^{-t-3}]_{-1}^3 + [te^{-t-3}]_{-1}^3 - [-e^{-t-3}]_{-1}^3 \\ &= 3e^{-6} + e^{-2}.\end{aligned}$$

Aufgabe 5 (5 Punkte) Gegeben seien die Vektoren

$$b_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad b_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad b_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad b_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3.$$

- (a) Bestimmen Sie ein Orthonormalsystem $F : f_1, f_2, f_3$ mit $L(f_1) = L(b_1)$, $L(f_1, f_2) = L(b_1, b_2)$ und $L(f_1, f_2, f_3) = L(b_1, b_2, b_3)$.
- (b) Bestimmen Sie $|p - b_4|^2$ für $p = \langle f_1 | b_4 \rangle f_1 + \langle f_2 | b_4 \rangle f_2$.

(a) Wir müssen das Schmidtsche Orthonormalisierungsverfahren anwenden. Der erste Vektor ist dabei

$$f_1 = \frac{b_1}{|b_1|} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}}.$$

Der nächste Vektor ist gegeben durch $f_2 = \frac{f_2^*}{|f_2^*|}$ mit

$$\begin{aligned} f_2^* &= b_2 - \langle b_2 | f_1 \rangle f_1 \\ &= \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} - \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \frac{1}{2} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \text{ also } f_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{6}}. \end{aligned}$$

Der letzte Vektor ist gegeben durch $f_3 = \frac{f_3^*}{|f_3^*|}$ mit

$$\begin{aligned} f_3^* &= b_3 - \langle b_3 | f_1 \rangle f_1 - \langle b_3 | f_2 \rangle f_2 \\ &= \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \frac{1}{2} - \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \frac{1}{6} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

$$\text{also } f_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}}.$$

(b) Da F eine Orthonormalbasis von \mathbb{R}^3 bildet, ist $b_4 = \langle f_1 | b_4 \rangle f_1 + \langle f_2 | b_4 \rangle f_2 + \langle f_3 | b_4 \rangle f_3$.

Daher folgt

$$|p - b_4|^2 = |\langle f_3 | b_4 \rangle f_3|^2 = \langle f_3 | b_4 \rangle^2 = \frac{1}{3} \left\langle \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle^2 = 3.$$

Alternative: Wir berechnen

$$\langle f_1 | b_4 \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \middle| \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \text{und} \quad \langle f_2 | b_4 \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{6}} \middle| \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle = \frac{3}{\sqrt{6}}.$$

Damit erhalten wir

$$p = \langle f_1 | b_4 \rangle f_1 + \langle f_2 | b_4 \rangle f_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{3}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{6}} = \frac{1}{2} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Damit folgt dann schließlich

$$|p - b_4|^2 = \left| \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right|^2 = \left| \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \right|^2 = 3.$$

Aufgabe 6 (15 Punkte) Gegeben sei die Funktion

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}: \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto 21x_1^2 + 9x_2^2 - 16x_1x_2 - 5x_1 - 10x_2 .$$

Die Niveaumenge $\mathcal{Q}_0 := \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid f \left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \right) = 0 \right\}$, von f zum Niveau 0, enthält den Punkt $\left(\frac{1}{2}\right)$ und ist eine Ellipse.

- (a) Bestimmen Sie eine euklidische Normalform von \mathcal{Q}_0 und ein kartesisches Koordinatensystem \mathbb{G} in dem \mathcal{Q}_0 diese Normalform besitzt.
- (b) Bestimmen Sie die Halbachsenlängen von \mathcal{Q}_0 .
- (c) Skizzieren Sie bezüglich Standardkoordinaten die Quadrik \mathcal{Q}_0 und das Koordinatensystem \mathbb{G} .
- (d) Bestimmen Sie bezüglich Standardkoordinaten die Tangente an \mathcal{Q}_0 im Punkt $\left(\frac{1}{2}\right)$ und zeichnen Sie diese in Ihre Skizze aus (c) ein.

- (a) In Matrixschreibweise lautet die Gleichung der Quadrik \mathcal{Q}_0

$$\begin{pmatrix} x_1 & x_2 \end{pmatrix} \underbrace{\begin{pmatrix} 21 & -8 \\ -8 & 9 \end{pmatrix}}_A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} + 2 \underbrace{\begin{pmatrix} -\frac{5}{2} & -5 \end{pmatrix}}_{a^T} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0 .$$

Das charakteristische Polynom von A ist

$$\chi_A(\lambda) = \det(A - \lambda E_2) = (21 - \lambda)(9 - \lambda) - 64 = \lambda^2 - 30\lambda + 125 .$$

Wir erhalten $\lambda^2 - 30\lambda + 125 = 0 \Leftrightarrow \lambda_{1,2} = \frac{30 \pm \sqrt{900 - 500}}{2} = 15 \pm 10$. Die Eigenwerte von A sind also $\lambda_1 = 25$ und $\lambda_2 = 5$.

Der Eigenraum zu $\lambda_1 = 25$ ist der Lösungsraum $V(\lambda_1)$ des LGS

$$\left[\begin{array}{cc|c} -4 & -8 & 0 \\ -8 & -16 & 0 \end{array} \right] .$$

Dieser Lösungsraum wird z.B. aufgespannt durch den Eigenvektor $\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Einen Eigenvektor v_2 zu $\lambda_2 = 5$ bestimmt man analog, etwa $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

(Alternativ kann man verwenden, dass A symmetrisch ist: Somit sind die Eigenräume zu λ_1 und λ_2 orthogonal.)

Eine Orthonormalbasis bestehend aus Eigenvektoren erhält man, indem man die Eigenvektoren normiert:

$$v_1 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

(Man beachte, dass auch $-v_1$ bzw. $-v_2$ normierte Eigenvektoren sind, aber bis auf das Vorzeichen und Reihenfolge sind diese Vektoren hier eindeutig bestimmt.)

Dies liefert die Transformationsmatrix $F := \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$.

Bezüglich des kartesischen Koordinatensystems $\mathbb{F} = (0; v_1, v_2) = \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$ hat unsere Quadrik die Gleichung

$$\begin{aligned} 0 &= y^\top (F^\top A F) y + 2(F^\top a)^\top y \\ &= y^\top \begin{pmatrix} 25 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix} y + 2 \left(\frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -\frac{5}{2} \\ -5 \end{pmatrix} \right)^\top y \\ &= 25y_1^2 + 5y_2^2 - 5\sqrt{5}y_2. \end{aligned}$$

Durch quadratische Ergänzung verschieben wir den Ursprung und beseitigen damit den linearen Term:

$$5y_2^2 - 5\sqrt{5}y_2 = 5 \left(y_2^2 - \sqrt{5}y_2 + \frac{5}{4} - \frac{5}{4} \right) = 5 \left(y_2 - \frac{\sqrt{5}}{2} \right)^2 - \frac{25}{4}.$$

Dies liefert den neuen Ursprung P mit Koordinatenvektor ${}_{\mathbb{F}}P = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{\sqrt{5}}{2} \end{pmatrix}$, umgerechnet in Anfangskoordinaten \mathbb{E} :

$$P = {}_{\mathbb{E}}P = {}_{\mathbb{E}}\kappa_{\mathbb{F}}({}_{\mathbb{F}}P) = F {}_{\mathbb{F}}P = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{\sqrt{5}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Wir erhalten das neue Koordinatensystem $\mathbb{G} = (P; v_1, v_2) = \left(\begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 1 \end{pmatrix}; \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$.

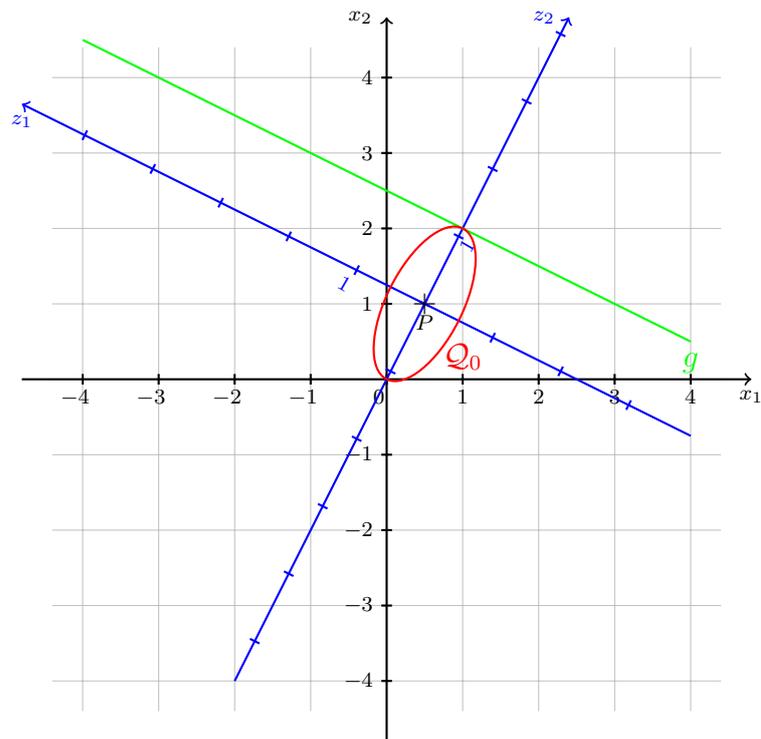
In den neuen Koordinaten $z_1 = y_1$ und $z_2 = y_2 - \frac{\sqrt{5}}{2}$ wird die Quadrik beschrieben durch die Gleichung $25z_1^2 + 5z_2^2 - \frac{25}{4} = 0$.

Division durch $-\frac{25}{4}$ liefert die euklidische Normalform $-4z_1^2 - \frac{4}{5}z_2^2 + 1 = 0$.

(b) Es ergeben sich die Halbachsenlängen

$$h_1 = \sqrt{\frac{1}{4}} = \frac{1}{2} \quad \text{und} \quad h_2 = \sqrt{\frac{5}{4}} = \frac{\sqrt{5}}{2}.$$

(c) Insgesamt ergibt sich die folgende Skizze:



(d) Es steht $\nabla f(1, 2) = \begin{pmatrix} 5 \\ 10 \end{pmatrix}$ senkrecht auf der Tangente g durch $\begin{pmatrix} 1 & 2 \end{pmatrix}^T$ an die Niveaumenge Q_0 .

Ein Richtungsvektor von g ergibt sich dadurch als z.B. $\begin{pmatrix} 2 & -1 \end{pmatrix}^T$. Damit wird g beschrieben durch

$$g : x = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \text{ mit } t \in \mathbb{R}.$$

Name,

Matrikel-

Studien-

Vorname:

Nummer:

gang:

Aufgabe 7 (5 Punkte) Es sei $w = \sqrt{3} + i$.(a) Bestimmen Sie den Betrag und das Argument von w

$$|w| = \boxed{2}, \quad \arg w = \boxed{\frac{\pi}{6}} \in [0, 2\pi).$$

(b) Bestimmen Sie $\arg(w^{77}) = \boxed{\frac{5}{6}\pi}$.(c) Bestimmen Sie $i^{25} = \boxed{i}$.(d) Geben Sie $\frac{w^{77}}{(8i)^{25}}$ in der Form $a + bi$ mit $a, b \in \mathbb{R}$ an.

$$\frac{w^{77}}{(8i)^{25}} = \boxed{2 + 2\sqrt{3}i}$$

Aufgabe 8 (6 Punkte) Für den Untervektorraum $V := \{M \in \mathbb{R}^{2 \times 2} \mid M = M^T\}$ von $\mathbb{R}^{2 \times 2}$ sind durch

$$B: B_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad B_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad B_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{und}$$

$$C: C_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad C_2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}, \quad C_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

zwei Basen gegeben. Weiter sei die lineare Abbildung $\alpha: V \rightarrow V: X \mapsto A^T X + X A$ für $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$ gegeben.(a) Stellen Sie C_2 und $\alpha(B_2)$ als Linearkombination der Basisvektoren aus B dar.

$$C_2 = \boxed{1} \cdot B_1 + \boxed{2} \cdot B_2 + \boxed{0} \cdot B_3$$

$$\alpha(B_2) = \boxed{4} \cdot B_1 + \boxed{1} \cdot B_2 + \boxed{2} \cdot B_3$$

(b) Bestimmen Sie die Matrizen ${}_B \text{id}_C$, ${}_B \alpha_B$ und ${}_B \alpha_C$.

$${}_B \text{id}_C = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$${}_B \alpha_B = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$${}_B \alpha_C = \begin{pmatrix} 0 & 10 & 2 \\ 2 & 3 & 1 \\ 0 & 4 & 0 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 9 (2 Punkte)

Sei $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ beliebig oft differenzierbar. Das Taylorpolynom zweiter Stufe von f am Entwicklungspunkt $(\frac{1}{2})$ sei

$$T_2(f, (\frac{x}{y}), (\frac{1}{2})) = 2021 + 1(x-1) + 2(x-1)^2 + 3(y-2) - 4(x-1)(y-2).$$

Geben Sie die Hessematrix von f im Punkt $(\frac{1}{2})$ an und bestimmen Sie $T_1(f, (\frac{x}{y}), (\frac{1}{2}))$.

$$Hf(\frac{1}{2}) = \begin{pmatrix} 4 & -4 \\ -4 & 0 \end{pmatrix} \quad T_1(f, (\frac{x}{y}), (\frac{1}{2})) = 2021 + (x-1) + 3(y-2).$$

Aufgabe 10 (6 Punkte) Gegeben seien die Abbildung $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}: (\frac{x_1}{x_2}) \mapsto x_1^2 + x_2^2 - 4x_1 - 4x_2 + 8000$ und die Menge $M = \{(\frac{x_1}{x_2}) \in \mathbb{R}^2 \mid x_1^2 + x_2^2 = 1\}$.

(a) Bestimmen Sie den Gradienten, die Hessematrix und das Minimum von f .

$$\text{grad } f(\frac{x_1}{x_2}) = \begin{pmatrix} 2x_1 - 4 \\ 2x_2 - 4 \end{pmatrix} \quad Hf(\frac{x_1}{x_2}) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \min \{f(x) \mid x \in \mathbb{R}^2\} = 7992$$

(b) Schreiben Sie die drei Gleichungen auf, die zur Bestimmung kritischer Stellen von f auf M nach der Methode von Lagrange benötigt werden.

$$\begin{aligned} 0 &= (1 + \lambda)x_1 - 2 \\ 0 &= (1 + \lambda)x_2 - 2 \\ 0 &= x_1^2 + x_2^2 - 1. \end{aligned}$$

(c) Bestimmen Sie alle kritischen Stellen von f auf M .

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad -\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$