

Aufgabe 1 (7 Punkte) Gegeben sei die Quadrik

$$Q = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x_1^2 + 6x_1x_2 + x_2^2 + 4x_1 - 4 = 0 \right\}.$$

Bestimmen Sie eine euklidische Normalform von Q .

Wir schreiben die Quadrikgleichung zunächst in Matrixform und erhalten

$$x^\top \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}}_{=:A} x + 2 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}^\top x - 4 = 0.$$

Die Eigenwerte von A sind die Nullstellen des charakteristischen Polynoms

$$\begin{aligned} \chi(\lambda) &= \det \begin{pmatrix} 1 - \lambda & 3 \\ 3 & 1 - \lambda \end{pmatrix} \\ &= (1 - \lambda)^2 - 9 = \lambda^2 - 2\lambda - 8. \end{aligned}$$

Daraus ergeben sich die Eigenwerte $\lambda_1 = 4$ und $\lambda_2 = -2$.

Wir berechnen nun zugehörige Eigenvektoren

- $V(4)$:

$$\left[\begin{array}{cc|c} -3 & 3 & 0 \\ 3 & -3 & 0 \end{array} \right] \rightsquigarrow \left[\begin{array}{cc|c} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Damit ist $V(4) = L\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$.

- $V(-2)$:

$$\left[\begin{array}{cc|c} 3 & 3 & 0 \\ 3 & 3 & 0 \end{array} \right] \rightsquigarrow \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Damit ist $V(-2) = L\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right)$.

In den neuen Koordinaten $y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$, definiert durch $x = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} y \Leftrightarrow y = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} x$ ergibt sich mit $\tilde{a} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}^\top \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ \sqrt{2} \end{pmatrix}$ die Gleichung

$$4y_1^2 - 2y_2^2 + 2\sqrt{2}y_1 + 2\sqrt{2}y_2 - 4 = 0.$$

Durch quadratisches Ergänzen erhalten wir

$$\begin{aligned} & 4 \left(y_1^2 + 2 \cdot \frac{\sqrt{2}}{4} y_1 + \frac{1}{8} - \frac{1}{8} \right) - 2 \left(y_2^2 - 2 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} y_2 + \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \right) - 4 = 0 \\ \Leftrightarrow & 4 \left(y_1 + \frac{\sqrt{2}}{4} \right)^2 - \frac{1}{2} - 2 \left(y_2 - \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2 + 1 - 4 = 0 \\ \Leftrightarrow & 4 \left(y_1 + \frac{\sqrt{2}}{4} \right)^2 - 2 \left(y_2 - \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^2 - \frac{7}{2} = 0 \end{aligned}$$

Mit $z_1 = y_1 + \frac{\sqrt{2}}{4}$ und $z_2 = y_2 - \frac{\sqrt{2}}{2}$ haben wir dann

$$4z_1^2 - 2z_2^2 - \frac{7}{2} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad -\frac{8}{7}z_1^2 + \frac{4}{7}z_2^2 + 1 = 0.$$

Aufgabe 2 (5 Punkte) Sei \mathbb{E} das Standardkoordinatensystem sowie ${}_{\mathbb{F}}P = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -2 \end{pmatrix}^T$ der Koordinatenvektor des Punktes P bezüglich des Koordinatensystems

$$\mathbb{F} = \left(\begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ -4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ -4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ -3 \end{pmatrix} \right).$$

- (a) Bestimmen Sie den Standardkoordinatenvektor von P .
- (b) Bestimmen Sie das Bild von $v \in \mathbb{R}^3$ unter der Koordinatentransformation ${}_{\mathbb{F}}\kappa_{\mathbb{E}}$.

Die benötigten Koordinatentransformationen sind gegeben durch

$$\begin{aligned} {}_{\mathbb{E}}\kappa_{\mathbb{F}}(u) &= Fu + Q \\ {}_{\mathbb{F}}\kappa_{\mathbb{E}}(v) &= F^{-1}(u - Q) \end{aligned}$$

mit

$$F = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ -2 & -3 & -3 \\ -4 & -4 & -3 \end{pmatrix}, \quad Q = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

- (a) Wir setzen die ${}_{\mathbb{F}}P$ in die entsprechende Koordinatentransformation ${}_{\mathbb{E}}\kappa_{\mathbb{F}}$ ein:

$${}_{\mathbb{E}}P = {}_{\mathbb{E}}\kappa_{\mathbb{F}} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ -2 & -3 & -3 \\ -4 & -4 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}$$

- (b) Wir berechnen F^{-1} :

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 2 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & -3 & -3 & 0 & 1 & 0 \\ -4 & -4 & -3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

$$\begin{array}{l} 1/2Z_1 : \\ -Z_2 - Z_1 : \\ Z_3 + 2Z_1 : \end{array} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

$$\begin{array}{l} Z_1 - Z_2 : \\ Z_2 - Z_3 : \end{array} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 3/2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -3 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

Wir erhalten:

$$\begin{aligned} {}_{\mathbb{E}}\kappa_{\mathbb{F}}(v) &= \begin{pmatrix} \frac{3}{2} & 1 & 0 \\ -3 & -1 & -1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left(v - \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \\ &= \begin{pmatrix} \frac{3}{2} & 1 & 0 \\ -3 & -1 & -1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} v + \begin{pmatrix} -6 \\ 12 \\ -8 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Aufgabe 3 (5 Punkte) Gegeben sei die Abbildung

$$\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3: \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mapsto \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 7 & 4 & -4 \\ 4 & 1 & 8 \\ -4 & 8 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 \\ -8 \\ 8 \end{pmatrix},$$

welche eine Spiegelung an der Ebene

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \left\langle \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mid \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle = 6 \right\}$$

beschreibt, sowie die Ebene E , welche durch die Punkte $P_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, $P_2 = \begin{pmatrix} -6 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$ und $P_3 = \begin{pmatrix} 8 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$ verläuft.

- (a) Bestimmen Sie eine Hesse-Normalform von E .
 (b) Bestimmen Sie die Bildebene $E' := \varphi(E) = \{\varphi(x) \mid x \in E\}$.

- (a) Da P_1 der Ursprung ist, können wir einen Normalenvektor n direkt über das normierte Kreuzprodukt der Ortsvektoren von P_2 und P_3 berechnen. Es gilt

$$\begin{pmatrix} -6 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 8 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -15 \\ 30 \\ -30 \end{pmatrix} = 15 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix},$$

womit wir

$$n = \frac{1}{15\sqrt{(-1)^2 + 2^2 + (-2)^2}} \begin{pmatrix} -15 \\ 30 \\ -30 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}$$

erhalten. Da E den Ursprung erhält, erhalten wir als eine Hesse-Normalform folglich:

$$E = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid -\frac{1}{3}x_1 + \frac{2}{3}x_2 - \frac{2}{3}x_3 = 0 \right\}$$

(b) Die Bildebene ist eindeutig durch die durch

$$\begin{aligned}\varphi(P_1) &= \begin{pmatrix} 4 \\ -8 \\ 8 \end{pmatrix} \\ \varphi(P_2) &= \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 7 & 4 & -4 \\ 4 & 1 & 8 \\ -4 & 8 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -6 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 \\ -8 \\ 8 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{9} \begin{pmatrix} -42 - 12 + 36 \\ -24 + 24 - 72 \\ 24 + 3 + 72 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -8 \\ 11 \end{pmatrix} \\ \varphi(P_3) &= \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 7 & 4 & -4 \\ 4 & 1 & 8 \\ -4 & 8 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 8 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 \\ -8 \\ 8 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 56 + 20 - 4 + 36 \\ 32 + 5 + 8 - 72 \\ -32 + 40 + 1 + 72 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12 \\ -3 \\ 9 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

gegebenen Punkte bestimmt.

Ein Stützvektor ist somit gegeben durch

$$u = \varphi(P_1) = \begin{pmatrix} 4 \\ -8 \\ 8 \end{pmatrix}$$

zwei Richtungsvektoren v, w erhalten wir mittels

$$\begin{aligned}v = \varphi(P_2) - \varphi(P_1) &= \begin{pmatrix} -2 \\ -8 \\ 11 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4 \\ -8 \\ 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \\ w = \varphi(P_3) - \varphi(P_1) &= \begin{pmatrix} 12 \\ -3 \\ 9 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4 \\ -8 \\ 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

Wir erhalten hieraus:

$$\varphi(E) = \left\{ \begin{pmatrix} 4 \\ -8 \\ 8 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} -6 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 8 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} \mid \lambda, \mu \in \mathbb{R} \right\}$$

Alternativer Lösungsweg:

Sei η ein Normalenvektor von E sowie $A := \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 7 & 4 & -4 \\ 4 & 1 & 8 \\ -4 & 8 & 1 \end{pmatrix}$ der lineare Anteil von φ . Da φ als Isometrie Winkel erhält, gilt für beliebige Punkte $P, Q \in E$:

$$\begin{aligned} 0 &= \langle Q - P \mid \eta \rangle = \langle Q - P \mid (P + \eta) - P \rangle \\ &= \langle \varphi(Q) - \varphi(P) \mid \varphi(P + \eta) - \varphi(P) \rangle \\ &= \langle \varphi(Q) - \varphi(P) \mid A\eta \rangle \end{aligned}$$

Insbesondere ist infolge der Längentreue von $x \mapsto Ax$

$$\begin{aligned} n := A\eta &= \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 7 & 4 & -4 \\ 4 & 1 & 8 \\ -4 & 8 & 1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{27} \begin{pmatrix} -7 + 8 + 8 \\ -4 + 2 - 16 \\ 4 + 16 - 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

ein Normalenvektor von $\varphi(E)$, da zu jedem Punkt P' in $\varphi(E)$ ein Punkt P in E mit $P' = \varphi(P)$ existiert.

Den Abstand zum Ursprung erhalten wir aus

$$0 = \langle \varphi(Q) - \varphi(P) \mid A\eta \rangle \quad \text{bzw.} \quad \langle \varphi(P) \mid A\eta \rangle = \langle \varphi(Q) \mid A\eta \rangle,$$

indem wir für P einen festen Punkt, z. B. P_1 , einsetzen:

$$\begin{aligned} \langle \varphi(P_1) \mid n \rangle &= \left\langle \varphi \left(\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^\top \right) \mid n \right\rangle \\ &= \left\langle \begin{pmatrix} 4 \\ -8 \\ 8 \end{pmatrix} \mid \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle = 12, \end{aligned}$$

Die Hesse-Normalform lautet also

$$\varphi(E) = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \frac{1}{3}x_1 - \frac{2}{3}x_2 + \frac{2}{3}x_3 = 12 \right\}.$$

Alternativer Lösungsweg:

Die Ebene E ist offensichtlich parallel zur Spiegelebene S : Die Normalenvektoren stimmen (bis auf das Vorzeichen) überein. Somit haben diese beiden Ebenen keine Schnittgerade, sondern einen festen Abstand \tilde{d} , welcher – da E durch den Ursprung verläuft – dem Abstand der Ebene S zum Ursprung entspricht: $\tilde{d} = 6$.

Als Isometrie erhält φ Abstände und Winkel, somit liegt $\varphi(E)$ ebenfalls im Abstand 6 parallel zu S . Vom Ursprung aus gesehen liegt die Bildebene nur auf der anderen Seite von S , was, da ersterer in E enthalten ist, uns zwei Dinge folgern lässt:

- Der für die Normalform relevante Normalenvektor von $\varphi(E)$ entspricht dem von E bzw. S (in ersterem Falle bis auf das Vorzeichen)
- $\varphi(E)$ hat zum Ursprung Abstand 12

Wir erhalten die Darstellung

$$E' = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \frac{1}{3}x_1 - \frac{2}{3}x_2 + \frac{2}{3}x_3 = 12 \right\}$$

Aufgabe 4 (3 Punkte) Berechnen Sie die folgenden Reihenwerte.

(a) $\sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{7}{9}\right)^{n+1}$

(b) $\sum_{n=3}^{\infty} \frac{3}{n!}$

(c) $\sum_{n=3}^{\infty} \frac{3-n}{n!}$

(a) Mit der geometrischen Reihenformel ergibt sich

$$\sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{7}{9}\right)^{n+1} = \frac{7}{9} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{7}{9}\right)^n \stackrel{[\frac{7}{9} < 1]}{=} \frac{7}{9} \cdot \frac{1}{1 - \frac{7}{9}} = \frac{7}{2}.$$

(b) Wir können die vorliegende Reihe auf die Exponentialreihe zurückführen durch

$$\sum_{n=3}^{\infty} \frac{3}{n!} = 3 \sum_{n=3}^{\infty} \frac{1}{n!} = 3 \cdot \left(\left(\sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \right) - \frac{1}{0!} - \frac{1}{1!} - \frac{1}{2!} \right) = 3 \left(e - \frac{5}{2} \right)$$

(c) Mit Hilfe von Teil (b) erhalten wir

$$\begin{aligned} \sum_{n=3}^{\infty} \frac{3-n}{n!} &= \sum_{n=3}^{\infty} \frac{3}{n!} - \sum_{n=3}^{\infty} \frac{n}{n!} \stackrel{(b)}{=} 3e - \frac{15}{2} - \sum_{n=3}^{\infty} \frac{1}{(n-1)!} \\ &= 3e - \frac{15}{2} - \sum_{k=2}^{\infty} \frac{1}{k!} = 3e - \frac{15}{2} - (e - 1 - 1) = 2e - \frac{11}{2}. \end{aligned}$$

Name,

Matrikel-

Studien-

Vorname:

Nummer:

gang:

Aufgabe 5 (10 Punkte) Sei $\alpha \in \mathbb{R}$ ein Parameter und

$$A_\alpha = \begin{pmatrix} 6 & 8 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 + \alpha \end{pmatrix}.$$

(a) Sei zunächst $\alpha = 3$. Bestimmen Sie die Lösungsmenge \mathcal{L} von

$$A_3 v = 4v + b$$

mit $b = (-4 \ 2 \ 1 \ 0)^\top$:

$$\mathcal{L} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \text{L} \left(\begin{pmatrix} -4 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

Im Folgenden sei $\alpha \in \mathbb{R}$ wieder beliebig.

(b) Bestimmen Sie die Determinante $\det(A_\alpha)$ in Abhängigkeit von α :

$$\det(A_\alpha) = \boxed{32(1+\alpha)}.$$

(c) Für welche $\alpha \in \mathbb{R}$ ist A_α nicht invertierbar? $\alpha \in \left\{ \boxed{-1} \right\}$

(d) Bestimmen Sie das charakteristische Polynom $\chi_{A_\alpha}(\lambda)$ in faktorisierten Form:

$$\chi_{A_\alpha}(\lambda) = \boxed{(4 - \lambda)^2 (2 - \lambda) (1 + \alpha - \lambda)}$$

(e) Ein Eigenwert ist offenbar $\alpha + 1$. Bestimmen Sie die algebraischen und geometrischen Vielfachheiten ebendieses Eigenwertes in Abhängigkeit von α :

| α | $e_{\alpha+1}$ | $d_{\alpha+1}$ |
|--|----------------|----------------|
| $\alpha = 1$ | 2 | 2 |
| $\alpha = 3$ | 3 | 2 |
| $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \{1, 3\}$ | 1 | 1 |

Aufgabe 6 (4 Punkte) Gegeben seien die Basen $B: b_1, b_2, b_3$ von $\text{Pol}_2 \mathbb{C}$ und $C: c_1, c_2, c_3, c_4, c_5$ von $\text{Pol}_4 \mathbb{C}$ mit

$$b_1(X) = 1 \quad , \quad b_2(X) = X \quad , \quad b_3(X) = X^2$$

$$c_1(X) = 4 \quad , \quad c_2(X) = 3X \quad , \quad c_3(X) = 2X^2 \quad , \quad c_4(X) = -X^3 \quad , \quad c_5(X) = X^4 .$$

Wir definieren die lineare Abbildung $\varphi: \text{Pol}_2 \mathbb{C} \rightarrow \text{Pol}_4 \mathbb{C}: p \mapsto \varphi(p)$ mittels $\varphi(p)(X) := p(X^2 - 4)$.

(a) Bestimmen Sie $\varphi(b_3)$:

$$\varphi(b_3)(X) = \boxed{X^4 - 8X^2 + 16}$$

$${}_C \varphi_B = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & -1 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & -4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} .$$

(b) Bestimmen Sie die Abbildungsmatrix ${}_C \varphi_B$:

(c) Bestimmen Sie die Dimension des Bildes von φ : $\dim(\text{Bild}(\varphi)) = \boxed{3}$.

Aufgabe 7 (2 Punkte) Gegeben sei $A \in \mathbb{R}^{2 \times 5}$ mit

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 3 & 1 \\ -3 & 5 & -6 & 7 & 3 \end{pmatrix} .$$

(a) Bestimmen Sie den Zeilenrang und den Spaltenrang von A .

Zeilenrang von A : $\boxed{2}$ Spaltenrang von A : $\boxed{2}$

(b) Welche Dimension hat der Lösungsraum $\mathcal{L} \subseteq \mathbb{R}^5$ des homogenen linearen Gleichungssystems

$$Ax = 0? \quad \dim \mathcal{L} = \boxed{3}$$

Aufgabe 8 (4 Punkte)

In der komplexen Zahlenebene ist die komplexe Zahl z gegeben (siehe Skizze) als einer der Schnittpunkte der Imaginärachse und des Kreises durch $2 + 2i$ mit Mittelpunkt 0 .

(a) Bestimmen Sie $|z|$ und $\arg(z)$:

$$|z| = \boxed{2\sqrt{2}} \quad \arg(z) = \boxed{\frac{3\pi}{2}}$$

(b) Ergänzen Sie die Skizze um die Lösungen w_1, w_2, w_3 der Gleichung $w^3 = z$.

