

## Differentialgeometrie für Geodäten

**Lösung 4****Hausaufgabe 7**

- (a) Wir betrachten die Parametrisierung  $\Phi(u, v) := \begin{pmatrix} u \\ v \\ (u-v)(u+v) \end{pmatrix}$ , wobei  $u, v \in \mathbb{R}$ .

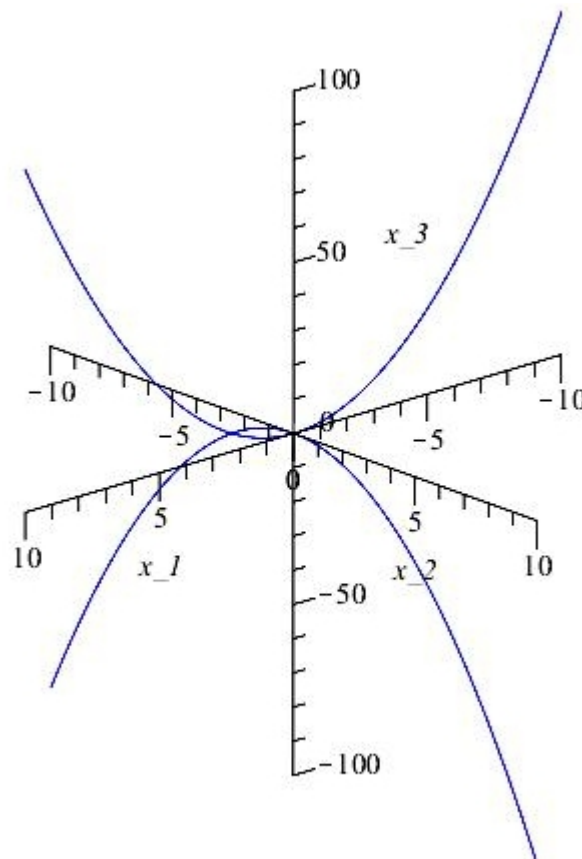
Man skizziere die Schnitte mit den Koordinatenebenen in ein Koordinatensystem.

Was für eine Fläche  $S$  wird von  $\Phi$  parametrisiert?

- (b) Man bestimme  $E$ ,  $F$  und  $G$  für die Parametrisierung  $\Phi$ .
- (c) Man bestimme die Christoffelsymbole  $\Gamma_{jk}^i$  für  $i, j, k \in \{1, 2\}$  mittels  $E$ ,  $F$  und  $G$ .
- (d) Man überprüfe die definierenden Gleichungen für die Christoffelsymbole.

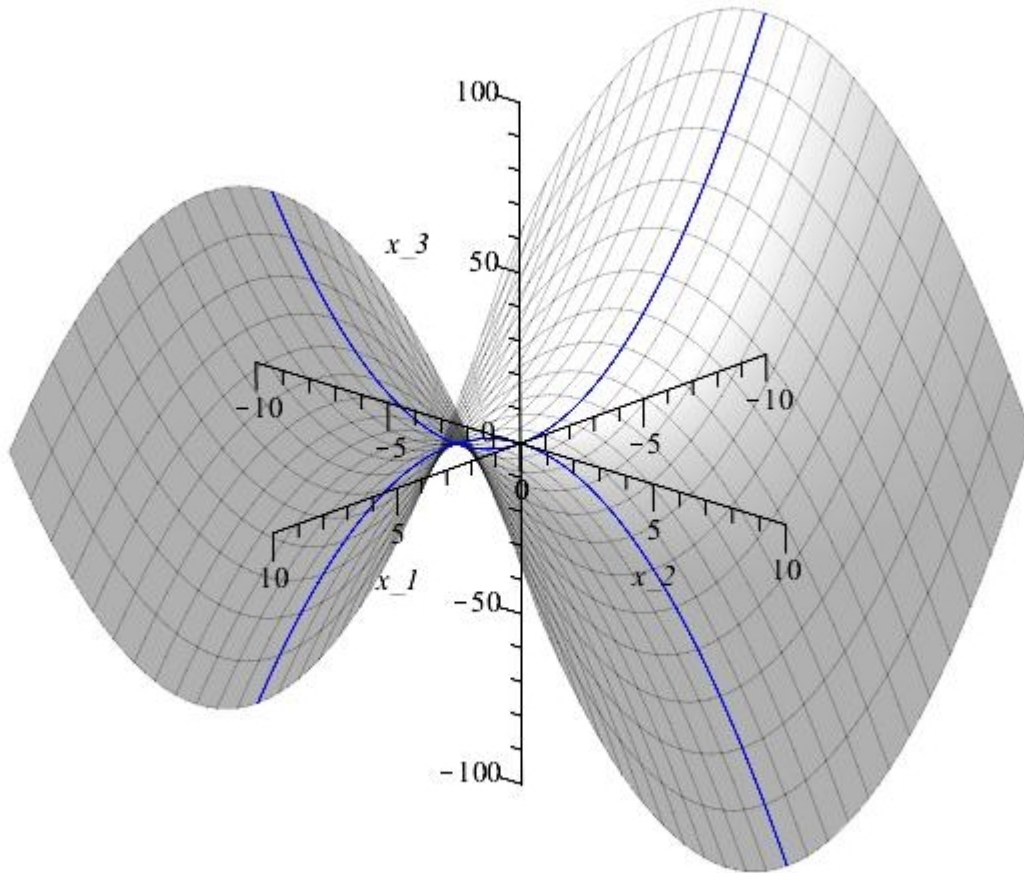
*Lösung.*

- (a) Eine Grafik der Schnitte der Fläche  $S$  mit den Koordinatenebenen.



Es ist  $S$  ein hyperbolisches Paraboloid, anschaulich also eine Sattelfläche.

Eine Grafik von  $S$  mit den Schnitten in blau.



(b) Wir haben

$$\Phi_u = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2u \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \Phi_v = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2v \end{pmatrix}.$$

Also ist

$$\begin{aligned} E &= \langle \Phi_u | \Phi_u \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2u \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2u \end{pmatrix} \right\rangle = 1 + 4u^2 \\ F &= \langle \Phi_u | \Phi_v \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2u \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2v \end{pmatrix} \right\rangle = -4uv \\ G &= \langle \Phi_v | \Phi_v \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2v \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2v \end{pmatrix} \right\rangle = 1 + 4v^2. \end{aligned}$$

(c) Wir betrachten die Matrix  $\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$ . Dann ist

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} &= \frac{1}{EG-F^2} \cdot \begin{pmatrix} G & -F \\ -F & E \end{pmatrix} \stackrel{(a)}{=} \frac{1}{(1+4u^2)(1+4v^2)-(-4uv)^2} \begin{pmatrix} 1+4v^2 & 4uv \\ 4uv & 1+4u^2 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} 1+4v^2 & 4uv \\ 4uv & 1+4u^2 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Ferner haben wir

$$\Phi_{uu} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad \Phi_{uv} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \Phi_{vv} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

Wir berechnen die Christoffelsymbole  $\Gamma_{11}^1$  und  $\Gamma_{11}^2$ :

Es ist

$$\begin{aligned}\frac{1}{2}E_u &= \frac{1}{2}\frac{d}{du}(1+4u^2) &= 4u \\ F_u - \frac{1}{2}E_v &= \frac{d}{du}(-4uv) - \frac{1}{2}\frac{d}{dv}(1+4u^2) &= -4v\end{aligned}$$

Alternativ ist auch

$$\begin{aligned}\frac{1}{2}E_u &= \langle \Phi_{uu} | \Phi_u \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2u \end{pmatrix} \right\rangle = 4u \\ F_u - \frac{1}{2}E_v &= \langle \Phi_{uv} | \Phi_v \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2v \end{pmatrix} \right\rangle = -4v.\end{aligned}$$

Es wird

$$\begin{aligned}\begin{pmatrix} \Gamma_{11}^1 \\ \Gamma_{11}^2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{2}E_u \\ F_u - \frac{1}{2}E_v \end{pmatrix} = \frac{1}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} 1+4v^2 & 4uv \\ 4uv & 1+4u^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4u \\ -4v \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} (1+4v^2)\cdot 4u - 4uv\cdot 4v \\ 4uv\cdot 4u - (1+4u^2)\cdot 4v \end{pmatrix} = \frac{1}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} 4u \\ -4v \end{pmatrix}.\end{aligned}$$

Somit ist  $\Gamma_{11}^1 = \frac{4u}{4(u^2+v^2)+1}$  und  $\Gamma_{11}^2 = \frac{-4v}{4(u^2+v^2)+1}$ .

Wir berechnen die Christoffelsymbole  $\Gamma_{12}^1$  und  $\Gamma_{12}^2$ :

Es ist

$$\begin{aligned}\frac{1}{2}E_v &= \frac{1}{2}\frac{d}{dv}(1+4v^2) &= 0 \\ \frac{1}{2}G_u &= \frac{d}{du}(1+4v^2) &= 0\end{aligned}$$

Alternativ ist auch

$$\begin{aligned}\frac{1}{2}E_v &= \langle \Phi_{vv} | \Phi_v \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2v \end{pmatrix} \right\rangle = 0 \\ \frac{1}{2}G_u &= \langle \Phi_{uv} | \Phi_v \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2v \end{pmatrix} \right\rangle = 0.\end{aligned}$$

Es wird

$$\begin{pmatrix} \Gamma_{12}^1 \\ \Gamma_{12}^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{2}E_v \\ \frac{1}{2}G_u \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Somit ist  $\Gamma_{12}^1 = \Gamma_{12}^2 = 0$ .

Wir berechnen die Christoffelsymbole  $\Gamma_{22}^1$  und  $\Gamma_{22}^2$ :

Es ist

$$\begin{aligned}F_v - \frac{1}{2}G_u &= \frac{d}{dv}(-4uv) - \frac{1}{2}\frac{d}{du}(1+4v^2) &= -4u \\ \frac{1}{2}G_v &= \frac{1}{2}\frac{d}{dv}(1+4v^2) &= 4v\end{aligned}$$

Alternativ ist auch

$$\begin{aligned}F_v - \frac{1}{2}G_u &= \langle \Phi_{vv} | \Phi_u \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2u \end{pmatrix} \right\rangle = -4u \\ \frac{1}{2}G_v &= \langle \Phi_{vv} | \Phi_v \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2v \end{pmatrix} \right\rangle = 4v.\end{aligned}$$

Es wird

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} \Gamma_{22}^1 \\ \Gamma_{22}^2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} F_v - \frac{1}{2}G_u \\ \frac{1}{2}G_v \end{pmatrix} = \frac{1}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} 1+4v^2 & 4uv \\ 4uv & 1+4u^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -4u \\ 4v \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} -(1+4v^2) \cdot 4u + 4uv \cdot 4v \\ -4uv \cdot 4u + (1+4u^2) \cdot 4v \end{pmatrix} = \frac{1}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} -4u \\ 4v \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Somit ist  $\Gamma_{22}^1 = \frac{-4u}{4(u^2+v^2)+1}$  und  $\Gamma_{22}^2 = \frac{4v}{4(u^2+v^2)+1}$ .

(d) Wir haben

$$\Phi_u \times \Phi_v = \begin{pmatrix} -2u \\ 2v \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Es wird

$$\begin{aligned} \Phi_{uu} - \Gamma_{11}^1 \cdot \Phi_u - \Gamma_{11}^2 \cdot \Phi_v &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} - \frac{4u}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2u \end{pmatrix} - \frac{-4v}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2v \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{4(u^2+v^2)+1} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 8(u^2+v^2)+2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4u \\ 0 \\ 8u^2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 4v \\ -8v^2 \end{pmatrix} \right) \\ &= \frac{1}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} -4u \\ 4v \\ 2 \end{pmatrix} \\ &= \frac{2}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} -2u \\ 2v \\ 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Mit  $h_{11} = \frac{2}{4(u^2+v^2)+1}$  wird also

$$\Phi_{uu} = \Gamma_{11}^1 \cdot \Phi_u + \Gamma_{11}^2 \cdot \Phi_v + h_{11} \cdot (\Phi_u \times \Phi_v).$$

Es wird

$$\begin{aligned} \Phi_{uv} - \Gamma_{12}^1 \cdot \Phi_u - \Gamma_{12}^2 \cdot \Phi_v &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - 0 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2u \end{pmatrix} - 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2v \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= 0 \cdot \begin{pmatrix} -2u \\ 2v \\ 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Mit  $h_{12} = 0$  wird also

$$\Phi_{uv} = \Gamma_{12}^1 \cdot \Phi_u + \Gamma_{12}^2 \cdot \Phi_v + h_{12} \cdot (\Phi_u \times \Phi_v).$$

Es wird

$$\begin{aligned} \Phi_{vv} - \Gamma_{22}^1 \cdot \Phi_u - \Gamma_{22}^2 \cdot \Phi_v &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} - \frac{-4u}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2u \end{pmatrix} - \frac{4v}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2v \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{4(u^2+v^2)+1} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -8(u^2+v^2)-2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4u \\ 0 \\ 8u^2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 4v \\ -8v^2 \end{pmatrix} \right) \\ &= \frac{1}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} 4u \\ -4v \\ -2 \end{pmatrix} \\ &= -\frac{2}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} -2u \\ 2v \\ 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Mit  $h_{22} = -\frac{2}{4(u^2+v^2)+1}$  wird also

$$\Phi_{vv} = \Gamma_{22}^1 \cdot \Phi_u + \Gamma_{22}^2 \cdot \Phi_v + h_{22} \cdot (\Phi_u \times \Phi_v).$$

## Hausaufgabe 8

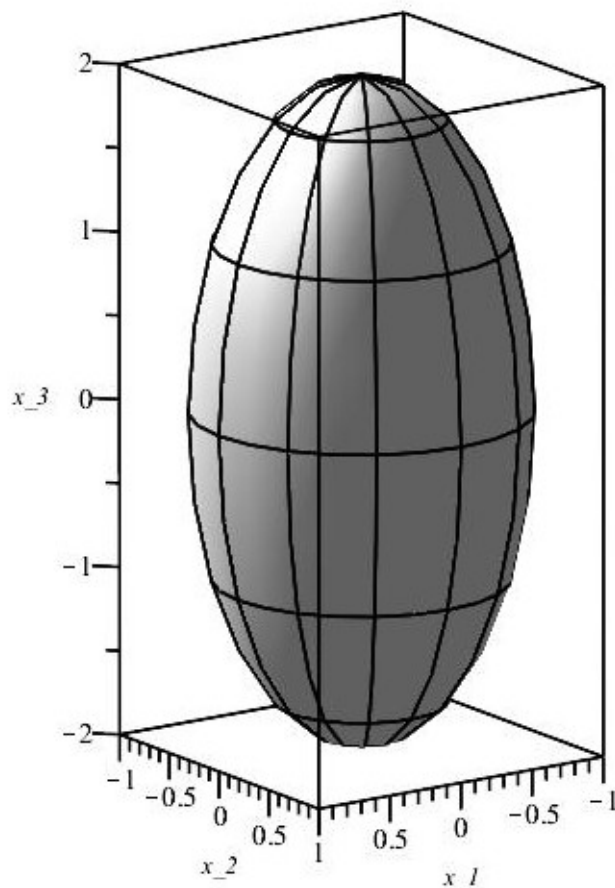
Wir betrachten die Parametrisierung  $\Phi(\varphi, \vartheta) := \begin{pmatrix} \sin(\vartheta) \cos(\varphi) \\ \sin(\vartheta) \sin(\varphi) \\ 2 \cos(\vartheta) \end{pmatrix}$ ,  
wobei  $\vartheta \in [0, \pi]$  und  $\varphi \in [0, 2\pi]$ .

Dies parametrisiert ein Ellipsoid; vgl. Platzaufgabe 6.

Man bestimme die Christoffelsymbole  $\Gamma_{jk}^i$  für  $i, j, k \in \{1, 2\}$ .

*Lösung.*

Zunächst einmal eine Skizze des Ellipsoids:



Wir haben

$$\Phi_{\varphi} = \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta) \sin(\varphi) \\ \sin(\vartheta) \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \Phi_{\vartheta} = \begin{pmatrix} \cos(\vartheta) \cos(\varphi) \\ \cos(\vartheta) \sin(\varphi) \\ -2 \sin(\vartheta) \end{pmatrix}$$

und

$$\Phi_{\varphi\varphi} = \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta) \cos(\varphi) \\ -\sin(\vartheta) \sin(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \Phi_{\varphi\vartheta} = \begin{pmatrix} -\cos(\vartheta) \sin(\varphi) \\ \cos(\vartheta) \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \Phi_{\vartheta\vartheta} = \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta) \cos(\varphi) \\ -\sin(\vartheta) \sin(\varphi) \\ -2 \cos(\vartheta) \end{pmatrix}.$$

Ferner haben wir

$$\begin{aligned}
E &= \langle \Phi_\varphi | \Phi_\varphi \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta) \sin(\varphi) \\ \sin(\vartheta) \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta) \sin(\varphi) \\ \sin(\vartheta) \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \\
&= \sin(\vartheta)^2 \sin(\varphi)^2 + \sin(\vartheta)^2 \cos(\varphi)^2 \\
&= \sin(\vartheta)^2 \cdot (\sin(\varphi)^2 + \cos(\varphi)^2) \\
&= \sin(\vartheta)^2, \\
F &= \langle \Phi_\varphi | \Phi_\vartheta \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta) \sin(\varphi) \\ \sin(\vartheta) \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} \cos(\vartheta) \cos(\varphi) \\ \cos(\vartheta) \sin(\varphi) \\ -2 \sin(\vartheta) \end{pmatrix} \right\rangle \\
&= -\sin(\vartheta) \sin(\varphi) \cdot \cos(\vartheta) \cos(\varphi) + \sin(\vartheta) \cos(\varphi) \cdot \cos(\vartheta) \sin(\varphi) \\
&= 0, \\
G &= \langle \Phi_\vartheta | \Phi_\vartheta \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} \cos(\vartheta) \cos(\varphi) \\ \cos(\vartheta) \sin(\varphi) \\ -2 \sin(\vartheta) \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} \cos(\vartheta) \cos(\varphi) \\ \cos(\vartheta) \sin(\varphi) \\ -2 \sin(\vartheta) \end{pmatrix} \right\rangle \\
&= \cos(\vartheta)^2 \cos(\varphi)^2 + \cos(\vartheta)^2 \sin(\varphi)^2 + 4 \sin(\vartheta)^2 \\
&= \cos(\vartheta)^2 \cdot (\cos(\varphi)^2 + \sin(\varphi)^2) + 4 \sin(\vartheta)^2 \\
&= \cos(\vartheta)^2 + 4 \cdot (1 - \cos(\vartheta)^2) \\
&= 4 - 3 \cos(\vartheta)^2.
\end{aligned}$$

Wir betrachten die Matrix  $\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$ . Dann ist

$$\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \sin(\vartheta)^2 & 0 \\ 0 & 4 - 3 \cos(\vartheta)^2 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \sin(\vartheta)^{-2} & 0 \\ 0 & (4 - 3 \cos(\vartheta)^2)^{-1} \end{pmatrix}.$$

Wir berechnen die Christoffelsymbole  $\Gamma_{11}^1$  und  $\Gamma_{11}^2$ :

Es ist

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} E_\varphi &= \frac{1}{2} \frac{d}{d\varphi} \sin(\vartheta)^2 &= 0 \\
F_\varphi - \frac{1}{2} E_\vartheta &= \frac{d}{d\varphi} 0 - \frac{1}{2} \frac{d}{d\vartheta} \sin(\vartheta)^2 &= -\sin(\vartheta) \cos(\vartheta).
\end{aligned}$$

Alternativ ist auch

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} E_\varphi &= \langle \Phi_{\varphi\varphi} | \Phi_\varphi \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta) \cos(\varphi) \\ -\sin(\vartheta) \sin(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta) \sin(\varphi) \\ \sin(\vartheta) \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \\
&= \sin(\vartheta)^2 \cos(\varphi) \sin(\varphi) - \sin(\vartheta)^2 \sin(\varphi) \cos(\varphi) \\
&= 0, \\
F_\varphi - \frac{1}{2} E_\vartheta &= \langle \Phi_{\varphi\vartheta} | \Phi_\vartheta \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta) \cos(\varphi) \\ -\sin(\vartheta) \sin(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} \cos(\vartheta) \cos(\varphi) \\ \cos(\vartheta) \sin(\varphi) \\ -2 \sin(\vartheta) \end{pmatrix} \right\rangle \\
&= -\sin(\vartheta) \cos(\vartheta) \cos(\varphi)^2 - \sin(\vartheta) \cos(\vartheta) \sin(\varphi)^2 \\
&= -\sin(\vartheta) \cos(\vartheta) \cdot (\cos(\varphi)^2 + \sin(\varphi)^2) \\
&= -\sin(\vartheta) \cos(\vartheta).
\end{aligned}$$

Es wird

$$\begin{pmatrix} \Gamma_{11}^1 \\ \Gamma_{11}^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{2} E_\varphi \\ F_\varphi - \frac{1}{2} E_\vartheta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin(\vartheta)^{-2} & 0 \\ 0 & (4 - 3 \cos(\vartheta)^2)^{-1} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -\sin(\vartheta) \cos(\vartheta) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{-\sin(\vartheta) \cos(\vartheta)}{4 - 3 \cos(\vartheta)^2} \end{pmatrix}.$$

Somit ist  $\Gamma_{11}^1 = 0$  und  $\Gamma_{11}^2 = \frac{-\sin(\vartheta)\cos(\vartheta)}{4-3\cos(\vartheta)^2}$ .

Wir berechnen die Christoffelsymbole  $\Gamma_{12}^1$  und  $\Gamma_{12}^2$ :

Es ist

$$\begin{aligned}\frac{1}{2}E_{\vartheta} &= \frac{1}{2}\frac{d}{d\vartheta}\sin(\vartheta)^2 &= \sin(\vartheta)\cos(\vartheta) \\ \frac{1}{2}G_{\varphi} &= \frac{d}{d\varphi}(4-3\cos(\vartheta)^2) &= 0.\end{aligned}$$

Alternativ ist auch

$$\begin{aligned}\frac{1}{2}E_{\vartheta} &= \langle \Phi_{\varphi\vartheta} | \Phi_{\varphi} \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} -\cos(\vartheta)\sin(\varphi) \\ \cos(\vartheta)\cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta)\sin(\varphi) \\ \sin(\vartheta)\cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \\ &= \cos(\vartheta)\sin(\vartheta)\sin(\varphi)^2 + \cos(\vartheta)\sin(\vartheta)\cos(\varphi)^2 \\ &= \cos(\vartheta)\sin(\vartheta) \cdot (\cos(\varphi)^2 + \sin(\varphi)^2) \\ &= \cos(\vartheta)\sin(\vartheta), \\ \frac{1}{2}G_{\varphi} &= \langle \Phi_{\varphi\vartheta} | \Phi_{\vartheta} \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} -\cos(\vartheta)\sin(\varphi) \\ \cos(\vartheta)\cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} \cos(\vartheta)\cos(\varphi) \\ \cos(\vartheta)\sin(\varphi) \\ -2\sin(\vartheta) \end{pmatrix} \right\rangle \\ &= -\cos(\vartheta)^2\sin(\varphi)\cos(\varphi) + \cos(\vartheta)^2\cos(\varphi)\sin(\varphi) \\ &= 0.\end{aligned}$$

Es wird

$$\begin{pmatrix} \Gamma_{12}^1 \\ \Gamma_{12}^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{2}E_{\vartheta} \\ \frac{1}{2}G_{\varphi} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin(\vartheta)^{-2} & 0 \\ 0 & (4-3\cos(\vartheta)^2)^{-1} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \cos(\vartheta)\sin(\vartheta) \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\cos(\vartheta)}{\sin(\vartheta)} \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Somit ist  $\Gamma_{12}^1 = \frac{\cos(\vartheta)}{\sin(\vartheta)}$  und  $\Gamma_{12}^2 = 0$ .

Wir berechnen die Christoffelsymbole  $\Gamma_{22}^1$  und  $\Gamma_{22}^2$ :

Es ist

$$\begin{aligned}F_{\vartheta} - \frac{1}{2}G_{\varphi} &= \frac{d}{d\vartheta}0 - \frac{1}{2}\frac{d}{d\varphi}(4-3\cos(\vartheta)^2) &= 0 \\ \frac{1}{2}G_{\vartheta} &= \frac{1}{2}\frac{d}{d\vartheta}(4-3\cos(\vartheta)^2) &= 3\cos(\vartheta)\sin(\vartheta).\end{aligned}$$

Alternativ ist auch

$$\begin{aligned}F_{\vartheta} - \frac{1}{2}G_{\varphi} &= \langle \Phi_{\vartheta\vartheta} | \Phi_{\varphi} \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta)\cos(\varphi) \\ -\sin(\vartheta)\sin(\varphi) \\ -2\cos(\vartheta) \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta)\sin(\varphi) \\ \sin(\vartheta)\cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \\ &= \sin(\vartheta)^2\cos(\varphi)\sin(\varphi) - \sin(\vartheta)^2\sin(\varphi)\cos(\varphi) \\ &= 0, \\ \frac{1}{2}G_{\vartheta} &= \langle \Phi_{\vartheta\vartheta} | \Phi_{\vartheta} \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} -\sin(\vartheta)\cos(\varphi) \\ -\sin(\vartheta)\sin(\varphi) \\ -2\cos(\vartheta) \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} \cos(\vartheta)\cos(\varphi) \\ \cos(\vartheta)\sin(\varphi) \\ -2\sin(\vartheta) \end{pmatrix} \right\rangle \\ &= -\sin(\vartheta)\cos(\vartheta)\cos(\varphi)^2 - \sin(\vartheta)\cos(\vartheta)\sin(\varphi)^2 + 4\cos(\vartheta)\sin(\vartheta) \\ &= -\sin(\vartheta)\cos(\vartheta) \cdot (\cos(\varphi)^2 + \sin(\varphi)^2) + 4\cos(\vartheta)\sin(\vartheta) \\ &= 3\sin(\vartheta)\cos(\vartheta).\end{aligned}$$

Es wird

$$\begin{pmatrix} \Gamma_{22}^1 \\ \Gamma_{22}^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} F_{\vartheta} - \frac{1}{2}G_{\varphi} \\ \frac{1}{2}G_{\vartheta} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin(\vartheta)^{-2} & 0 \\ 0 & (4-3\cos(\vartheta)^2)^{-1} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 3\sin(\vartheta)\cos(\vartheta) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{3\sin(\vartheta)\cos(\vartheta)}{4-3\cos(\vartheta)^2} \end{pmatrix}.$$

Somit ist  $\Gamma_{22}^1 = 0$  und  $\Gamma_{22}^2 = \frac{3\sin(\vartheta)\cos(\vartheta)}{4-3\cos(\vartheta)^2}$ .