

## Differentialgeometrie für Geodäten

**Scheinklausur**

---

**Bearbeitungszeit:** 90 Minuten.

**Erlaubte Hilfsmittel:** 4 Seiten DIN A4 eigenhändig handbeschrieben.

**Lösungswege** werden gewertet und sind mit abzugeben. Bitte nehmen Sie Ihre Bearbeitung auf separaten Blättern vor und legen Sie diese am Ende in den Umschlagbogen ein.

---

**Aufgabe 1 (2+2+2 = 6 Punkte)**

Sei  $C(t) = \begin{pmatrix} t \\ t \\ t^2 \end{pmatrix}$  für  $t \in \mathbb{R}$ .

Es parametrisiert  $C$  die Kurve  $K := C(\mathbb{R})$ .

Wir betrachten den Kurvenpunkt  $C(t)$  für ein gegebenes  $t \in \mathbb{R}$ .

- (a) Man bestimme den Tangentenvektor  $v(t)$ .
- (b) Man bestimme die Krümmung  $\kappa(t)$ .
- (c) Man bestimme die Torsion  $\tau(t)$ .

*Lösung.*

- (a) Wir haben

$$C'(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2t \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad |C'(t)| = \sqrt{2 + 4t^2} = \sqrt{2} \sqrt{1 + 2t^2}.$$

Also ist

$$v(t) = \frac{C'(t)}{|C'(t)|} = \frac{1}{\sqrt{2} \sqrt{1 + 2t^2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2t \end{pmatrix}.$$

- (b) Aus (a) wissen wir

$$C'(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2t \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad |C'(t)| = \sqrt{2} \sqrt{1 + 2t^2}.$$

Ferner haben wir

$$C''(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad C'(t) \times C''(t) = \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad |C'(t) \times C''(t)| = \sqrt{8} = 2\sqrt{2}.$$

Also ist

$$\kappa(t) = \frac{1}{|C'(t)|^3} \cdot |C'(t) \times C''(t)| = \frac{1}{2\sqrt{2} (1 + 2t^2)^{3/2}} \cdot 2\sqrt{2} = (1 + 2t^2)^{-3/2}.$$

(c) Aus (a, b) wissen wir

$$C'(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2t \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad C''(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Ferner ist

$$C'''(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

und somit

$$\det(C'(t), C''(t), C'''(t)) = \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 2t & 2 & 0 \end{pmatrix} = 0,$$

da die Matrix eine Nullspalte aufweist.

Also ist

$$\tau(t) = \frac{1}{|C'(t) \times C''(t)|^2} \cdot \det(C'(t), C''(t), C'''(t)) = \frac{1}{|C'(t) \times C''(t)|^2} \cdot 0 = 0.$$

---

**Aufgabe 2 (1+3+2+2+2 = 10 Punkte)**

Wir betrachten die Parametrisierung  $\Phi(\varphi, h) := \begin{pmatrix} h \cos(\varphi) \\ h \sin(\varphi) \\ h \end{pmatrix}$  mit  $\varphi \in [0, 2\pi]$  und  $h \in \mathbb{R}_0^+$ .

(a) Man überprüfe: Es parametrisiert  $\Phi$  den Kegel

$$Q = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 + x_2^2 = x_3^2, x_3 \geq 0 \right\}.$$

(b) Man bestimme  $E = E(\varphi, h)$ ,  $F = F(\varphi, h)$  und  $G = G(\varphi, h)$  für die Parametrisierung des Kegels aus (a).

(c) Sei nun  $c(\varphi) = \begin{pmatrix} \varphi \\ 2 \end{pmatrix}$  für  $\varphi \in [0, 2\pi]$ .

Man bestimme  $\Phi(c(\varphi))$ .

Man überprüfe: Es parametrisiert  $\Phi(c(\varphi))$ , mit  $\varphi \in [0, 2\pi]$ , die Kurve

$$K := Q \cap \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_3 = 2 \right\}.$$

(d) Man skizziere  $Q$  und darauf die Kurve  $K$ .

(e) Man berechne die Länge von  $K$  unter Verwendung von  $E$ ,  $F$  und  $G$ .

*Lösung.*

(a) Wir haben

$$(h \cos(\varphi))^2 + (h \sin(\varphi))^2 = h^2 (\cos(\varphi)^2 + \sin(\varphi)^2) = h^2$$

und

$$h \geq 0.$$

Also liegt  $\Phi(\varphi, h)$  auf  $Q$ .

Für gegebenes  $h \geq 0$  durchläuft  $\Phi(\varphi, h) = \begin{pmatrix} h \cos(\varphi) \\ h \sin(\varphi) \\ h \end{pmatrix}$  für  $\varphi \in [0, 2\pi]$  den gesamten Kreis um  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ h \end{pmatrix}$  mit Radius  $h$ . Also liegt jeder Punkt auf  $Q$  im Bild von  $\Phi$ .

Insgesamt parametrisiert  $\Phi$  den Kegel  $Q$ .

(b) Wir haben

$$\Phi_\varphi = \begin{pmatrix} -h \sin(\varphi) \\ h \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \Phi_h = \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Also ist

$$\begin{aligned} E &= \langle \Phi_\varphi | \Phi_\varphi \rangle = (-h \sin(\varphi))^2 + (h \cos(\varphi))^2 = h^2 (\sin(\varphi)^2 + \cos(\varphi)^2) = h^2 \\ F &= \langle \Phi_\varphi | \Phi_h \rangle = -h \sin(\varphi) \cos(\varphi) + h \cos(\varphi) \sin(\varphi) = 0 \\ G &= \langle \Phi_h | \Phi_h \rangle = \cos(\varphi)^2 + \sin(\varphi)^2 + 1 = 2. \end{aligned}$$

(c) Wir haben

$$\Phi(c(\varphi)) = \begin{pmatrix} 2 \cos(\varphi) \\ 2 \sin(\varphi) \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Das ist eine Parametrisierung des Kreises  $K$ , denn es ist

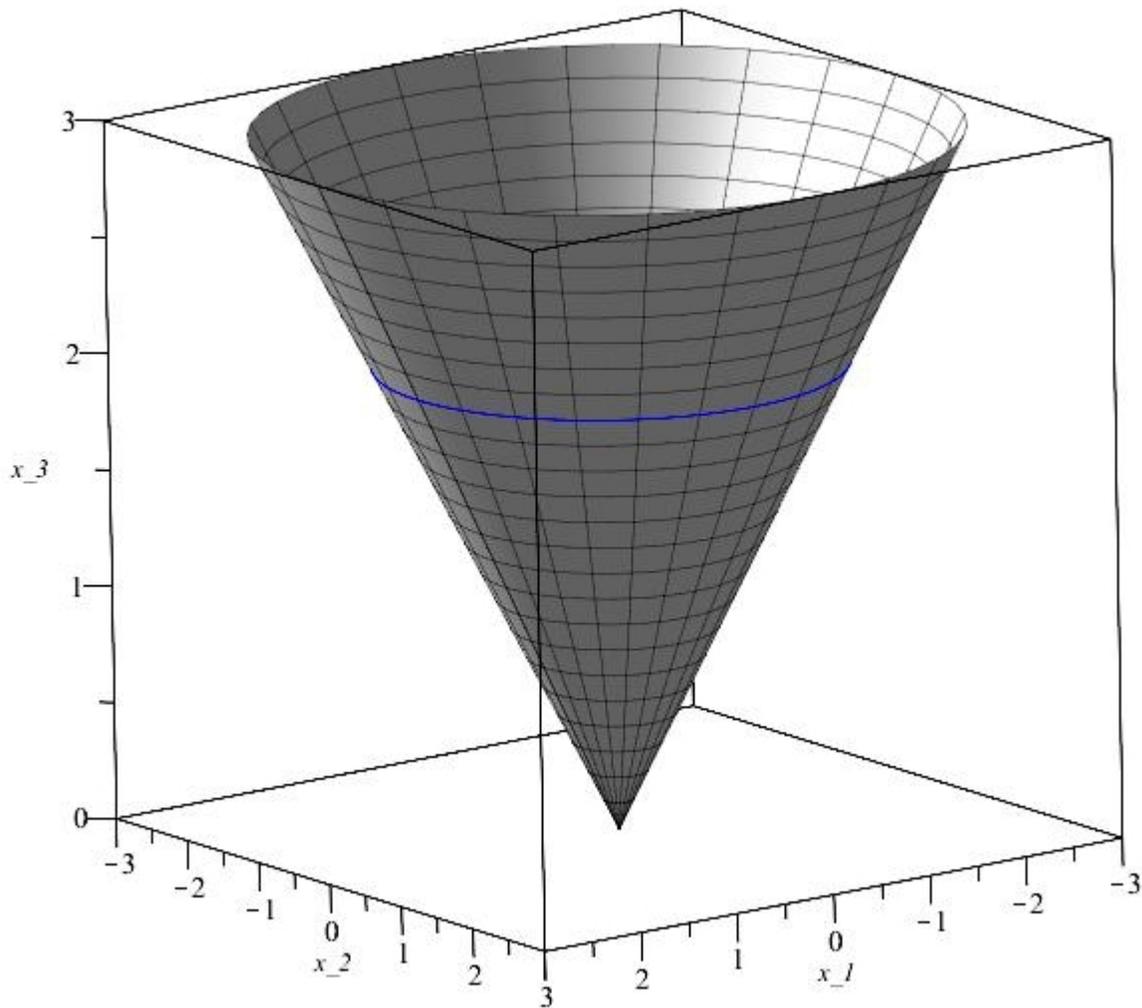
$$x_1^2 + x_2^2 = (2 \sin(\varphi))^2 + (2 \cos(\varphi))^2 = 4(\sin(\varphi)^2 + \cos(\varphi)^2) = 4 = x_3^2$$

und

$$x_3 = 2.$$

Ferner ist auch jeder Punkt von  $K$  von der Form  $\Phi(c(\varphi))$ , da  $\varphi \in [0, 2\pi]$  läuft.

(d) Eine Grafik des Kegels  $Q$  und der Kurve  $K$  (blau).



(e) Es ist

$$c'(\varphi) = \begin{pmatrix} c'_1 \\ c'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

mit  $\varphi \in [0, 2\pi]$ .

Mit  $E$ ,  $F$  und  $G$  aus (b) ist die Länge von  $K$  gegeben durch

$$\int_0^{2\pi} \sqrt{E \cdot c_1'^2 + 2F \cdot c_1' c_2' + G \cdot c_2'^2} \, d\varphi = \int_0^{2\pi} \sqrt{4 \cdot 1 + 2 \cdot 0 + 2 \cdot 0} \, d\varphi = \int_0^{2\pi} 2 \, d\varphi = 4\pi.$$

---

### Aufgabe 3 (3+2+2 = 7 Punkte)

Wir betrachten die Parametrisierung  $\Phi(\varphi, h) := \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \\ h \end{pmatrix}$  eines Zylinders  $Z$ , wobei  $\varphi \in [0, 2\pi]$  und  $h \in \mathbb{R}$ .

(a) Man bestimme  $\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$  in Abhängigkeit von  $\varphi$  und  $h$ . Man folgere: Es ist  $\Gamma^1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  und  $\Gamma^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

(b) Sei  $a \in \mathbb{R}$ . Sei  $c = c(\varphi) := \begin{pmatrix} \varphi \\ a \sin(\varphi) \end{pmatrix}$  für  $\varphi \in [0, 2\pi]$ .

Wir betrachten die Kurve  $K_a$  auf  $Z$ , die von  $\Phi(c(\varphi))$  parametrisiert wird.

Man bestimme  $c'^T \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} c'$  und  $c'^T \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} c''$ .

(c) Für welches  $a$  ist die Kurve  $K_a$  eine Geodäte auf  $Z$ ?

*Lösung.*

(a) Wir haben

$$\Phi_\varphi = \begin{pmatrix} -\sin(\varphi) \\ \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \Phi_h = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Es ist

$$E = \langle \Phi_\varphi | \Phi_\varphi \rangle = (-\sin(\varphi))^2 + (\cos(\varphi))^2 + 0^2 = \sin(\varphi)^2 + \cos(\varphi)^2 = 1$$

$$F = \langle \Phi_\varphi | \Phi_h \rangle = 0$$

$$G = \langle \Phi_h | \Phi_h \rangle = 1.$$

Da  $E$ ,  $F$  und  $G$  konstant sind, haben wir

$$E_\varphi = E_h = 0, \quad F_\varphi = F_h = 0 \quad \text{und} \quad G_\varphi = G_h = 0.$$

Da nun jedes Christoffelsymbol  $\Gamma_{jk}^i$  eine Linearkombination aus diesen partiellen Ableitungen ist, folgern wir  $\Gamma^1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  und  $\Gamma^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

(b) Wir haben

$$c' = c'(\varphi) = \begin{pmatrix} 1 \\ a \cos(\varphi) \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad c'' = c''(\varphi) = \begin{pmatrix} 0 \\ -a \sin(\varphi) \end{pmatrix}$$

mit  $\varphi \in [0, 2\pi]$ .

Also ist

$$c'^T \Gamma^1 c' = 0$$

$$c'^T \Gamma^2 c' = 0$$

$$c'^T \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} c' = (1 \ a \cos(\varphi)) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ a \cos(\varphi) \end{pmatrix} = 1 + a^2 \cos(\varphi)^2$$

$$c'^T \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} c'' = (1 \ a \cos(\varphi)) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ -a \sin(\varphi) \end{pmatrix} = -a^2 \cdot \sin(\varphi) \cos(\varphi)$$

(c) Es ist ferner

$$\begin{aligned}c'^T \begin{pmatrix} E_\varphi & F_\varphi \\ F_\varphi & G_\varphi \end{pmatrix} c' &= 0 \\c'^T \begin{pmatrix} E_h & F_h \\ F_h & G_h \end{pmatrix} c' &= 0.\end{aligned}$$

Unter Verwendung von (a) und (b) lautet die Geodäten-Bedingung somit

$$\begin{aligned}\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} &\stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 0 \\ -a \sin(\varphi) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{1+a^2 \cos(\varphi)^2} \cdot ((-a^2 \sin(\varphi) \cos(\varphi))+0+0) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ a \cos(\varphi) \end{pmatrix} \\ &= -a \sin(\varphi) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{a^2 \sin(\varphi) \cos(\varphi)}{1+a^2 \cos(\varphi)^2} \begin{pmatrix} 1 \\ a \cos(\varphi) \end{pmatrix}.\end{aligned}$$

Da die Vektoren  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  und  $\begin{pmatrix} 1 \\ a \cos(\varphi) \end{pmatrix}$  linear unabhängig sind, ist diese Bedingung genau dann erfüllt, wenn deren Koeffizienten verschwinden. Dazu sollte

$$-a \sin(\varphi) \stackrel{!}{=} 0 \quad \text{und} \quad \frac{a^2 \sin(\varphi) \cos(\varphi)}{1+a^2 \cos(\varphi)^2} \stackrel{!}{=} 0.$$

sein für alle  $\varphi \in [0, 2\pi]$ .

Dies ist genau dann der Fall, wenn  $a = 0$  ist.

Also ist die Kurve  $K_0$  eine Geodäte auf  $Z$ . Und es ist  $K_a$  keine Geodäte auf  $Z$ , falls  $a \neq 0$ .

---

**Aufgabe 4 (4+1+2 = 7 Punkte)**

Es parametrisiert  $\Phi(u, v) := \begin{pmatrix} u \\ v \\ u^2 - v^2 \end{pmatrix}$  ein hyperbolisches Paraboloid  $P$ , wobei  $u, v \in \mathbb{R}$ .

Sei  $c(t) := \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix}$  für  $t \in [-\pi, \pi]$ .

Wir betrachten die Kurve  $K$  auf  $P$ , die durch  $C(t) := \Phi(c(t))$  parametrisiert wird.

- (a) Man bestimme  $\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$  und  $\begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix}$  in Abhängigkeit von  $u, v \in \mathbb{R}$ .
- (b) Man bestimme die Gaußsche Krümmung  $K_{\text{Gauß}} = K_{\text{Gauß}}(u, v)$  von  $P$  für  $u, v \in \mathbb{R}$ .
- (c) Wir betrachten das Verhalten der Kurve  $K$  auf  $P$  im Punkt  $\Phi(c(0))$ .

Sei  $n = n(0)$  der Normalenvektor an die Kurve  $K$  im Punkt  $\Phi(c(0))$ .

Sei  $\mathbf{n} := \Phi_u(c(0)) \times \Phi_v(c(0))$ .

Sei  $\nu = \nu(0)$  der von  $n$  und  $\mathbf{n}$  eingeschlossene Winkel.

Sei  $\kappa = \kappa(0)$  die Krümmung der Kurve  $K$  im Punkt  $\Phi(c(0))$ .

Man bestimme

$$\kappa \cdot \cos(\nu)$$

unter Verwendung von  $E, F, G, L, M, N$ .

*Lösung.*

- (a) Wir haben

$$\Phi_u = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2u \end{pmatrix}, \quad \Phi_v = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2v \end{pmatrix},$$

$$\Phi_{uu} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad \Phi_{uv} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \Phi_{vv} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix},$$

$$\Phi_u \times \Phi_v = \begin{pmatrix} -2u \\ 2v \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Also ist

$$\begin{aligned} E &= \langle \Phi_u | \Phi_u \rangle = 1 + 4u^2 \\ F &= \langle \Phi_u | \Phi_v \rangle = -4uv \\ G &= \langle \Phi_v | \Phi_v \rangle = 1 + 4v^2, \end{aligned}$$

und somit

$$\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+4u^2 & -4uv \\ -4uv & 1+4v^2 \end{pmatrix}.$$

Ferner haben wir

$$EG - F^2 = (1 + 4u^2)(1 + 4v^2) - 16u^2v^2 = 4(u^2 + v^2) + 1$$

und

$$\begin{aligned}\langle \Phi_{uu} | \Phi_u \times \Phi_v \rangle &= 2 \\ \langle \Phi_{uv} | \Phi_u \times \Phi_v \rangle &= 0 \\ \langle \Phi_{vv} | \Phi_u \times \Phi_v \rangle &= -2.\end{aligned}$$

Also ist

$$\begin{aligned}h_{11} &= \frac{1}{EG-F^2} \langle \Phi_{uu} | \Phi_u \times \Phi_v \rangle = \frac{2}{4(u^2+v^2)+1} \\ h_{12} &= \frac{1}{EG-F^2} \langle \Phi_{uv} | \Phi_u \times \Phi_v \rangle = 0 \\ h_{22} &= \frac{1}{EG-F^2} \langle \Phi_{vv} | \Phi_u \times \Phi_v \rangle = \frac{-2}{4(u^2+v^2)+1}.\end{aligned}$$

Somit haben wir

$$\begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix} = \sqrt{EG-F^2} \begin{pmatrix} h_{11} & h_{12} \\ h_{12} & h_{22} \end{pmatrix} = \sqrt{4(u^2+v^2)+1} \cdot \frac{2}{4(u^2+v^2)+1} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \frac{2}{\sqrt{4(u^2+v^2)+1}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

(b) Wir haben

$$K_{\text{Gau\ss}} = h_{11}h_{22} - h_{12}^2 \stackrel{(a)}{=} \frac{2}{4(u^2+v^2)+1} \cdot \frac{(-2)}{4(u^2+v^2)+1} - 0^2 = \frac{-4}{(4(u^2+v^2)+1)^2}.$$

(c) Für  $t \in [-\pi, \pi]$  haben wir

$$c(t) = \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad c'(t) = \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix}.$$

Also ist

$$c(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad c'(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

An der Stelle  $\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = c(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  haben wir somit

$$c'^T \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix} c' = (0 \ 1) \frac{2}{\sqrt{4(1^2+0^2)+1}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{2}{\sqrt{5}} \cdot (0 \ 1) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{-2}{\sqrt{5}}$$

und

$$c'^T \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} c' = (0 \ 1) \begin{pmatrix} 1+4 \cdot 1^2 & 0 \\ 0 & 1+4 \cdot 0^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = (0 \ 1) \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 1.$$

Dies zeigt

$$\kappa \cdot \cos(\nu) = \frac{c'^T \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix} c'}{c'^T \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} c'} = \frac{\frac{-2}{\sqrt{5}}}{1} = \frac{-2}{\sqrt{5}}.$$