

**Blatt 1**

Vortragsübung am Mi 26.10.22, Fr 28.10.22

**Aufgabe 1 (Der Satz von Fubini und Normalbereiche)**Integrieren Sie die Funktion  $f(x, y) = y \cos(x^2)$  über dem Bereich

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq \sqrt{x}\}.$$

**Aufgabe 2 (Der Satz von Fubini und Normalbereiche)**

Wir betrachten die zwei folgenden Integrale.

$$(a) \int_0^{\pi/4} \int_0^{\cos(y)} x^2 \sin(y) \, dx \, dy \qquad (b) \int_0^{\pi/4} \int_{\sin(x)}^{\cos(x)} xy \, dy \, dx$$

Skizzieren Sie jeweils den Integrationsbereich in der  $xy$ -Ebene. Welcher Art von Normalbereich ist der jeweilige Integrationsbereich? Berechnen Sie die Integrale.**Aufgabe 3 (Volumen von Drehkörper)**Es sei  $r: [0, \pi] \rightarrow \mathbb{R}$  gegeben durch  $r(x) = \sin(x)$ . Skizzieren Sie den Drehkörper, der bei Rotation des Graphen von  $r$  um die  $x$ -Achse im  $xyz$ -Raum entsteht. Berechnen Sie das Volumen des Drehkörpers.**Aufgabe 4 (Kurvenintegrale und Satz von Green)**

Berechnen Sie die Rotation der Vektorfelder

$$(a) \quad g(x_1, x_2) = (x_2^2 \sin(x_1), x_1^2 + \cos(x_2))^T \qquad (b) \quad h(x_1, x_2) = (-x_2 \sin(x_1), x_2 + \cos(x_1))^T$$

sowie die Integrale  $\int_C g(x) \cdot dx$  und  $\int_C h(x) \cdot dx$  längs der parabelförmigen Kurve

$$C = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid -a^2 \leq x_1 \leq 0, \quad x_1 = -a^2 + x_2^2 \right\},$$

wobei  $a \in \mathbb{R}_{>0}$ .

# Aufgabe 1

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(x, y) \mapsto f(x, y) = y \cos(x^2)$$

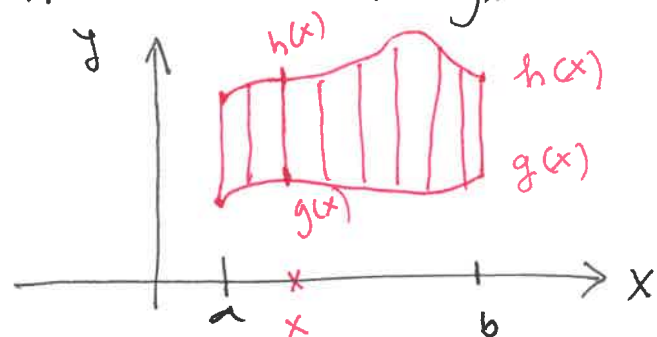
$$D = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \begin{array}{l} 0 \leq x \leq 1 \\ 0 \leq y \leq \sqrt{x} \end{array} \right\}$$

$$\iint_D f(x, y) dx dy = ?$$

A1/1

## Widerholung:

Normalbereich bzgl. x-Achse



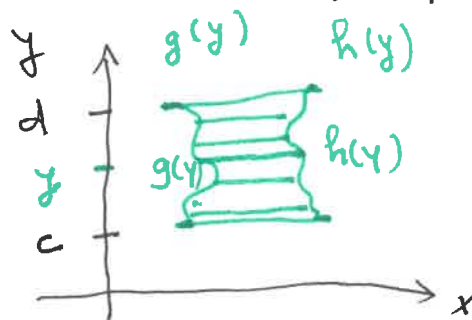
$$a \leq x \leq b$$

$$g(x) \leq y \leq h(x)$$

$$g, h: [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \text{ stetig}$$

$$D = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \begin{array}{l} a \leq x \leq b \\ g(x) \leq y \leq h(x) \end{array} \right\}$$

Normalbereich bzgl. y-Achse.



$$c \leq y \leq d$$

$$g(y) \leq x \leq h(y)$$

$$g, h: [c, d] \rightarrow \mathbb{R} \text{ stetig}$$

$$D = \left\{ (x, y) \mid \begin{array}{l} c \leq y \leq d \\ g(y) \leq x \leq h(y) \end{array} \right\}$$

# Satz von Fubini (Satz 1.3.4)

$$D \subseteq \mathbb{R}^2$$

$$= \int_{x=a}^b \left( \int_{y=g(x)}^{h(x)} f(x,y) dy \right) dx$$

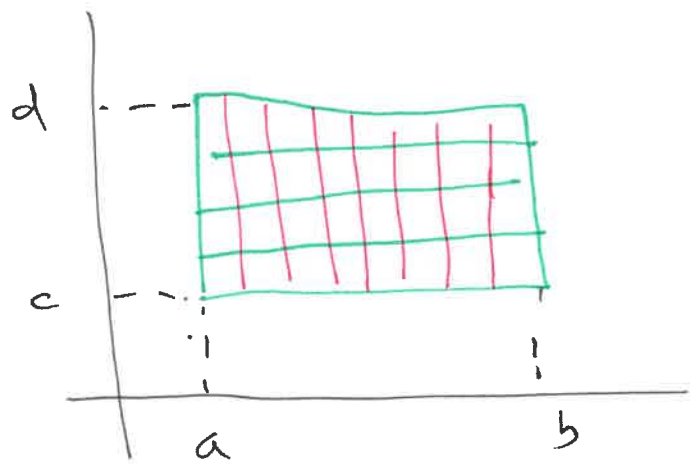
$$\iint_D f(x,y) dx dy$$

$D$  Normalbereich  
bzgl.  $x$ -Achse

// wenn  $D$  beides

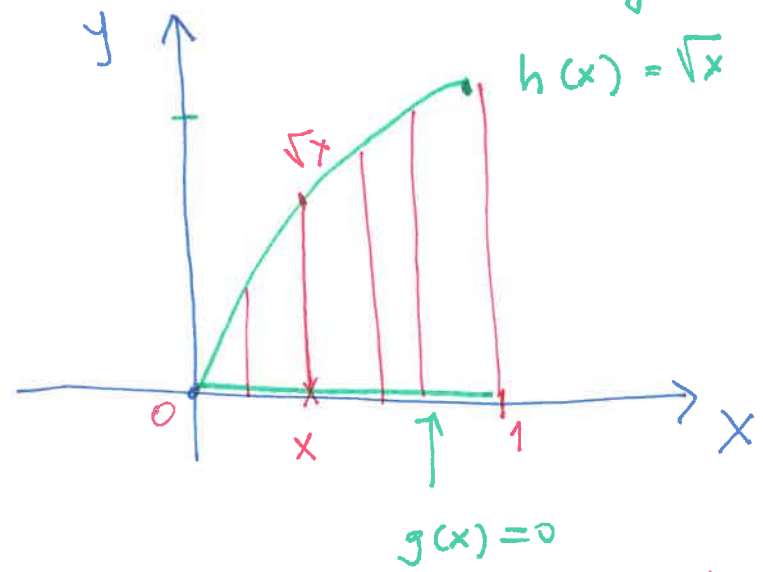
$D$  Normalbereich  
bzgl.  $y$ -Achse

$$= \int_{y=c}^d \left( \int_{x=g(y)}^{h(y)} f(x,y) dx \right) dy$$



$$f(x, y) = y \cos(x^2)$$

$$D = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \begin{array}{l} 0 \leq x \leq 1 \\ 0 \leq y \leq \sqrt{x} \end{array} \right\}$$



$$\iint_D f(x, y) dx dy$$

Satz von Fubini

Normalbereich bzgl. x-Achse

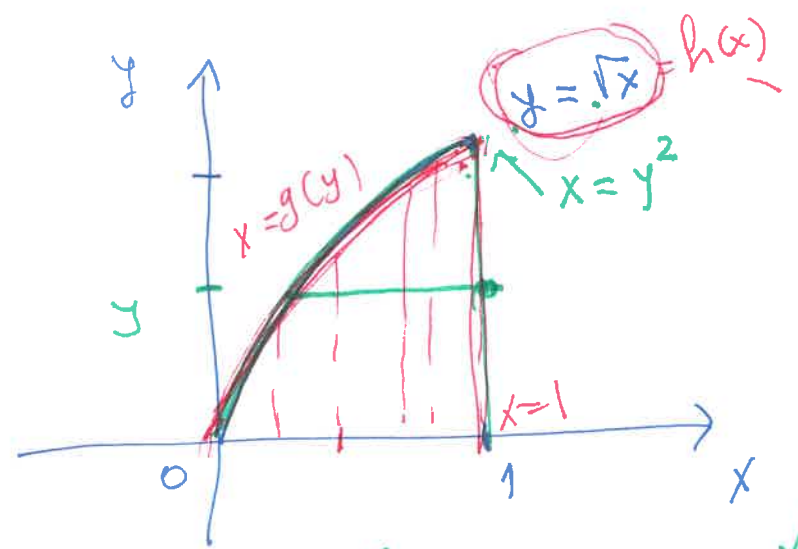
$$= \int_{x=0}^1 \left[ \frac{y^2 \cos(x^2)}{2} \right]_{y=0}^{y=\sqrt{x}} dx = \int_{x=0}^1 \left( \frac{(\sqrt{x})^2 \cos(x^2)}{2} - \frac{0^2 \cos(x^2)}{2} \right) dx = \int_{x=0}^1 \frac{x}{2} \cos(x^2) dx$$

$A = 1/4$

$$= \left[ \frac{1}{4} \sin(x^2) \right]_{x=0}^{x=1} = \frac{1}{4} \sin(1) - \frac{1}{4} \underbrace{\sin(0)}_{=0} = \frac{1}{4} \sin(1).$$

$$\left( \sin(x^2) \right)' = \cos(x^2) \cdot (x^2)' = 2x \cos(x^2)$$

Frage: Können wir D als Normalbereich bzgl. y-Achse betrachten?



$$0 \leq y \leq 1$$

$$y^2 \leq x \leq 1$$

$$D = \left\{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid \begin{array}{l} 0 \leq y \leq 1 \\ y^2 \leq x \leq 1 \end{array} \right\}$$

$$\iint_D f(x,y) dx dy = \int_{y=0}^1 \left( \int_{x=y^2}^1 y \cos(x^2) dx \right) dy$$

Das Problem: Wir brauchen eine Stammfunktion  
von  $\cos(x^2)$ .

A1/5

Aufgabe 2 (Ich habe nicht geschafft, diese Lösung in der VII zu zeigen).

(a) 
$$\int_0^{\pi/4} \int_0^{\cos(y)} x^2 \sin(y) dx dy$$

(b) 
$$\int_0^{\pi/4} \int_{\sin(x)}^{\cos(x)} xy dy dx$$

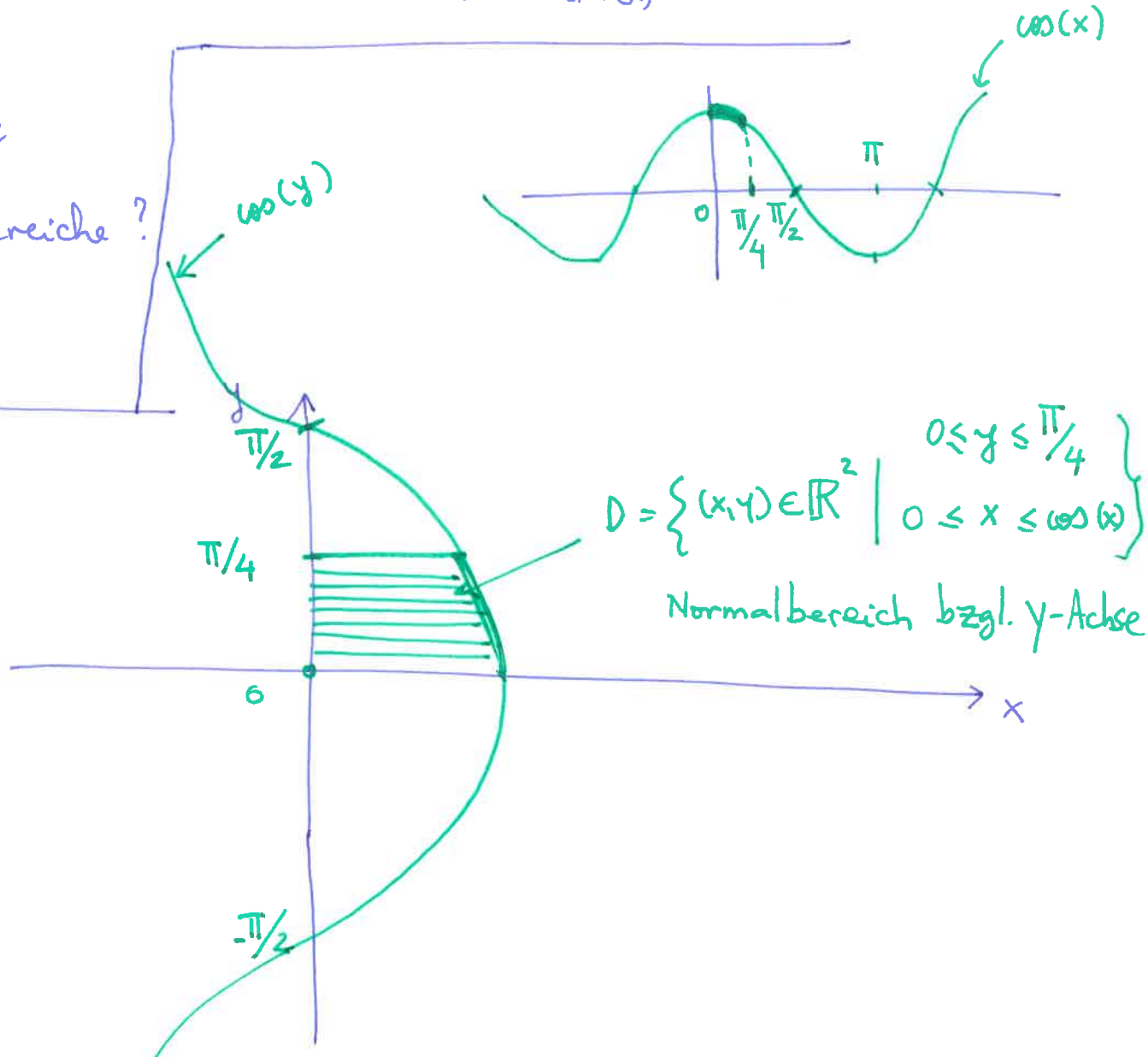
- Skizziere Integrationsbereiche
- Welcher Art von Normalbereiche?
- Berechne.

(a) 
$$\int_{y=0}^{y=\pi/4} \left( \int_{x=0}^{x=\cos y = h(y)} x^2 \sin(y) \underline{dx} \right) dy$$

$y=0$   $x=0 = g(y)$

$$0 \leq y \leq \frac{\pi}{4}$$

$$0 \leq x \leq \cos(y) \quad \parallel \quad h(y)$$



$$\int_{y=0}^{y=\pi/4} \left( \int_{x=0}^{x=\cos(y)} x^2 \sin(y) dx \right) dy = \int_{y=0}^{y=\pi/4} \left[ \frac{x^3}{3} \sin(y) \right]_{x=0}^{x=\cos(y)} dy$$

$$= \int_{y=0}^{y=\pi/4} \left( \frac{\cos^3(y) \sin(y)}{3} - \frac{0^3 \sin(y)}{3} \right) dy$$

$\frac{\cos^3(y) \sin(y)}{3} \xrightarrow{\parallel} \frac{(-\cos^4(y))'}{3}$

$$= -\frac{1}{3} \int_{y=0}^{y=\pi/4} \cos^3(y) (\cos(y))' dy = -\frac{1}{3} \left[ \frac{\cos^4(y)}{4} \right]_{y=0}^{\pi/4}$$

$$= -\frac{1}{12} \left( \cos^4\left(\frac{\pi}{4}\right) - \cos^4(0) \right) = -\frac{1}{12} \left( \left(\frac{\sqrt{2}}{2}\right)^2 - 1 \right) = \frac{1}{16}$$



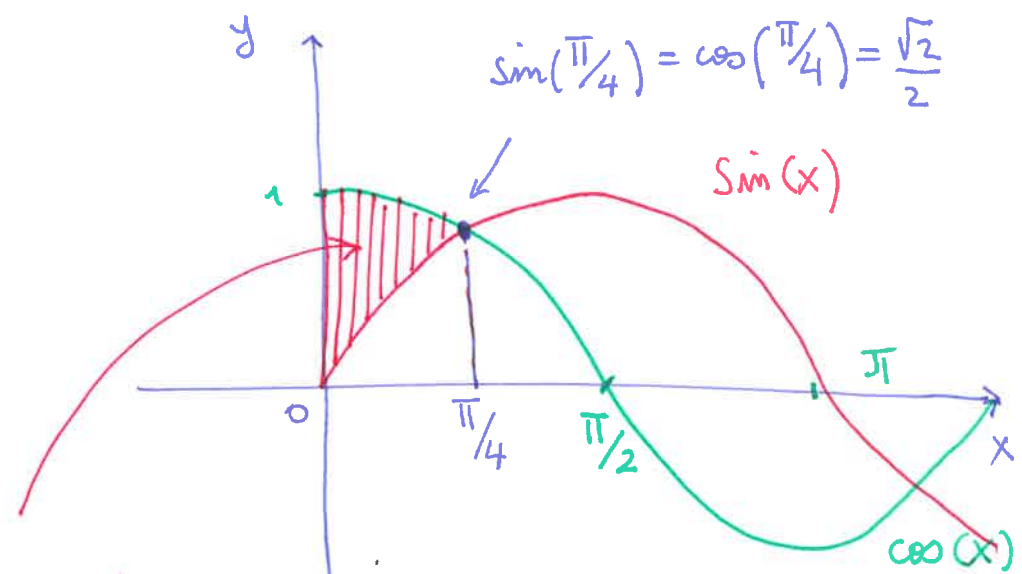
(b)

$$\int_{x=0}^{x=\pi/4} \int_{y=\sin(x)}^{y=\cos(x)} xy \, dy \, dx$$

$y = \cos(x) = h(x)$   
 $y = \sin(x) = g(x)$

$$0 \leq x \leq \pi/4$$

$$\sin(x) \leq y \leq \cos(x)$$



$$D = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \begin{array}{l} 0 \leq x \leq \pi/4 \\ \sin(x) \leq y \leq \cos(x) \end{array} \right\}$$

Normalbereich bzgl. x-Achse.

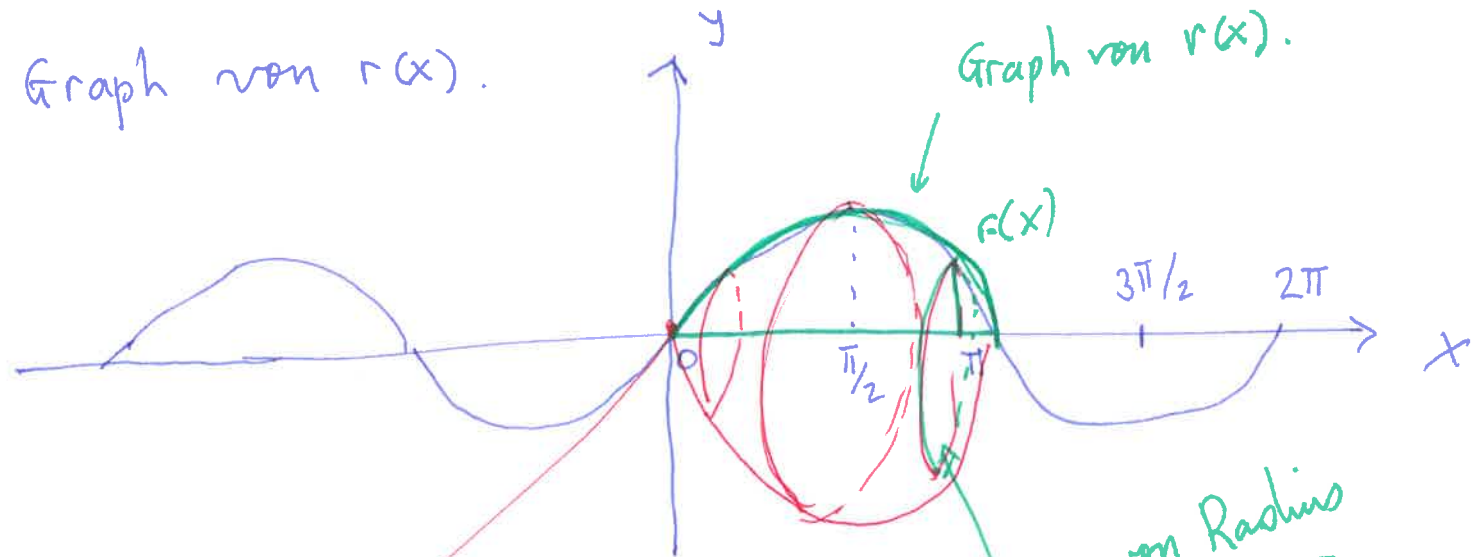
$$\int_{x=0}^{x=\pi/4} \left( \int_{y=\sin(x)}^{y=\cos(x)} xy \, dy \right) dx = \int_{x=0}^{x=\pi/4} \left[ x \frac{y^2}{2} \right]_{y=\sin(x)}^{y=\cos(x)} dx$$

$$= \int_{x=0}^{x=\pi/4} \left( x \frac{\cos^2(x)}{2} - x \frac{\sin^2(x)}{2} \right) dx = \int_{x=0}^{x=\pi/4} \frac{x}{2} \cos(2x) \, dx = \dots$$

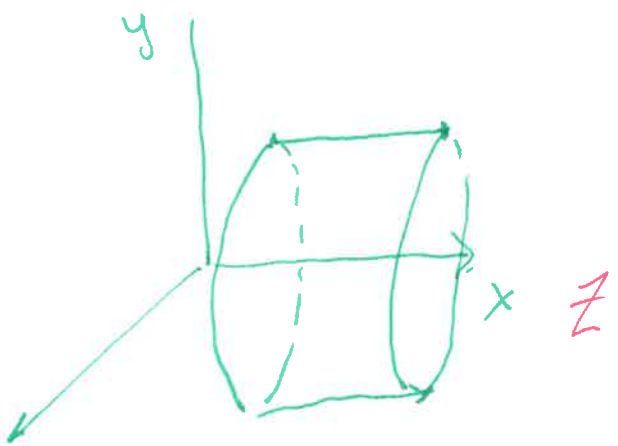
Aufgabe 3 :  $r: [0, \pi] \rightarrow \mathbb{R}$ .  
 $r(x) = \sin(x)$ .

Drehkörper = ~~Revolutions~~ Rotation Graph von  $r(x)$  um x-Achse  
in xyz-Raum.  
Volumen = ?

Lösung : • Graph von  $r(x)$ .



Kreis von Radius  $r(x)$  in einer Ebene parallel zur yz-Ebene.



• Volumen = ?

$$r: [0, \pi] \rightarrow \mathbb{R}$$

A3/2

Formel aus Vorlesung.

$$V = \pi \int_{x=0}^{\pi} r(x)^2 dx$$

$$= \pi \int_{x=0}^{\pi} (\sin(x))^2 dx$$

$$= \pi \left[ \frac{1}{2} (x - \sin(x) \cos(x)) \right]_{x=0}^{x=\pi}$$

$$= \pi \frac{\pi}{2} = \frac{\pi^2}{2}$$

$$\begin{aligned} r: [a, b] &\rightarrow \mathbb{R} \\ V &= \pi \int_{x=a}^b r(x)^2 dx \end{aligned}$$

# Aufgabe 4 :

(a)  $g(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} x_2^2 \sin(x_1) \\ x_1^2 + \cos(x_2) \end{pmatrix}$

rot(g) = ?

K

$\int_K g(x) \cdot dx = ?$

(b)  $h(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} -x_2 \sin(x_1) \\ x_2 + \cos(x_1) \end{pmatrix}$

A4/1

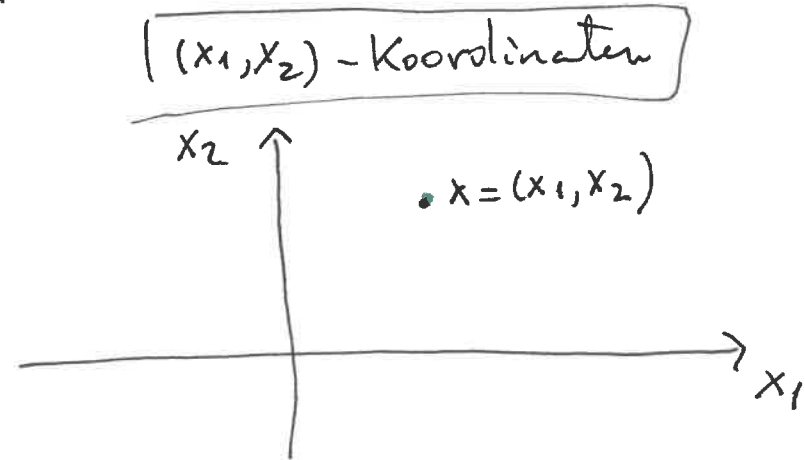
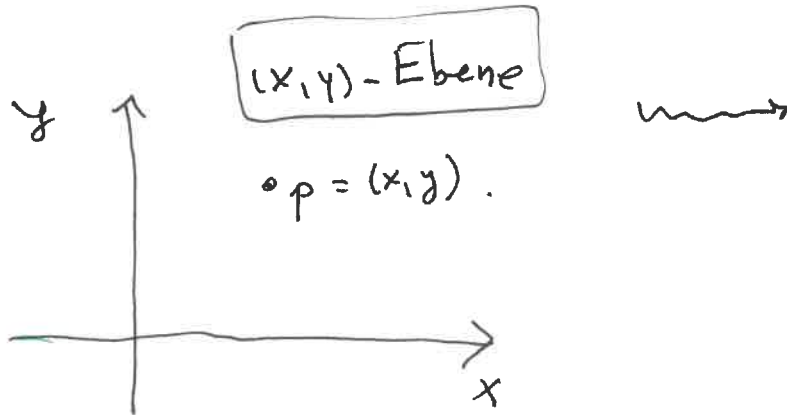
rot(h) = ?

$\int_K h(x) \cdot dx = ?$

## Vektorfelder in der Ebene

### Bemerkung (1)

Man arbeitet in  $(x_1, x_2)$ -Koordinaten  
statt  $(x, y)$ -Koordinaten



Bemerkung 2:

• Funktionen in  $\mathbb{R}^2$

$$f: \underbrace{D}_{\substack{\cap \text{ offen} \\ \mathbb{R}^2}} \longrightarrow \underline{\mathbb{R}}$$

A4/2

• Vektorfelder in der Ebene  $(x_1, x_2)$ -Koordinaten

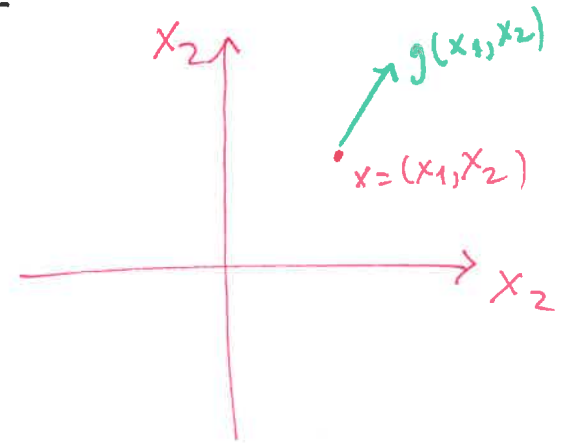
$$g: \underbrace{D}_{\substack{\cap \text{ offen} \\ \mathbb{R}^2}} \longrightarrow \underline{\mathbb{R}^2}$$

$$(x_1, x_2) \longmapsto g(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} g_1(x_1, x_2) \\ g_2(x_1, x_2) \end{pmatrix}$$

Definition: Die Rotation eines Vektorfeldes in  $\mathbb{R}^2$

$$\text{rot}(g): \underbrace{D}_{\substack{\cap \text{ offen} \\ \mathbb{R}^2}} \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$\text{rot}(g)(x_1, x_2) = \frac{\partial g_2}{\partial x_1} - \frac{\partial g_1}{\partial x_2}$$



$$\textcircled{a} \quad g(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} x_2^2 \sin(x_1) \\ x_1^2 + \cos(x_2) \end{pmatrix}$$

$$\text{rot}(g)(x_1, x_2) = \frac{\partial}{\partial x_1} (x_1^2 + \cos(x_2)) - \frac{\partial}{\partial x_2} (x_2^2 \sin(x_1))$$

$$= 2x_1 + 0 - 2x_2 \sin(x_1)$$

$$= 2x_1 - 2x_2 \sin(x_1)$$

$$\textcircled{b} \quad h(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} -x_2 \sin(x_1) \\ x_2 + \cos(x_1) \end{pmatrix}$$

$$\text{rot}(h)(x_1, x_2) = \frac{\partial}{\partial x_1} (x_2 + \cos(x_1)) - \frac{\partial}{\partial x_2} (-x_2 \sin(x_1))$$

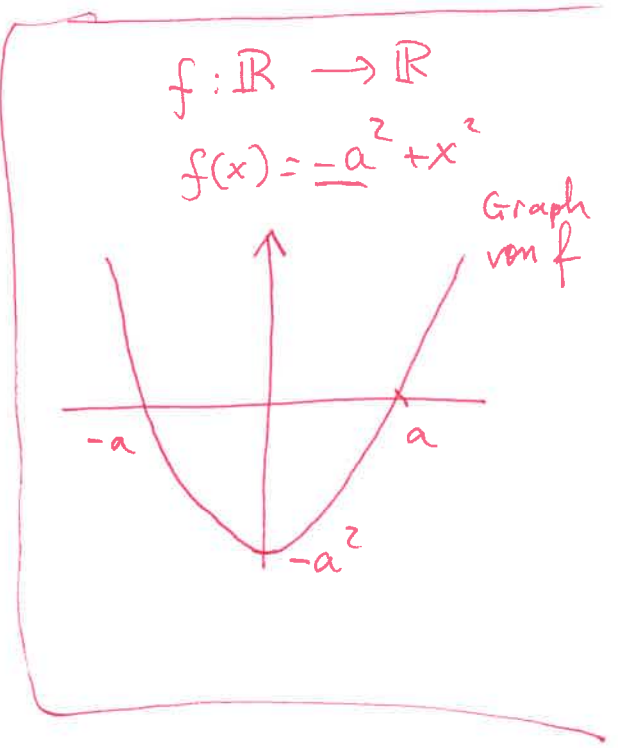
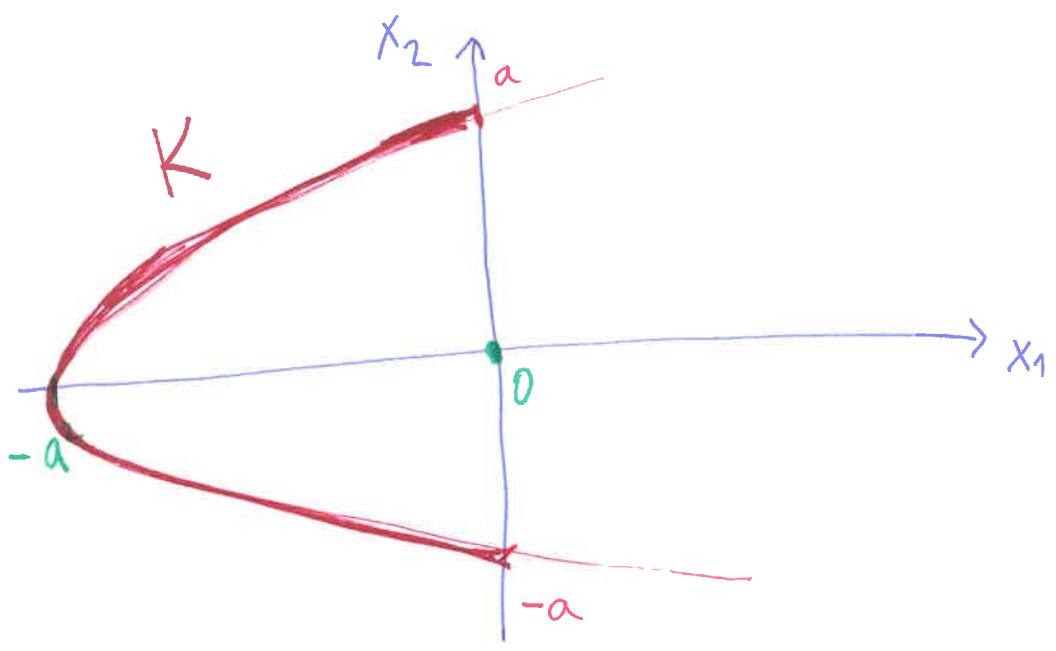
$$= -\sin(x_1) - (-\sin(x_1))$$

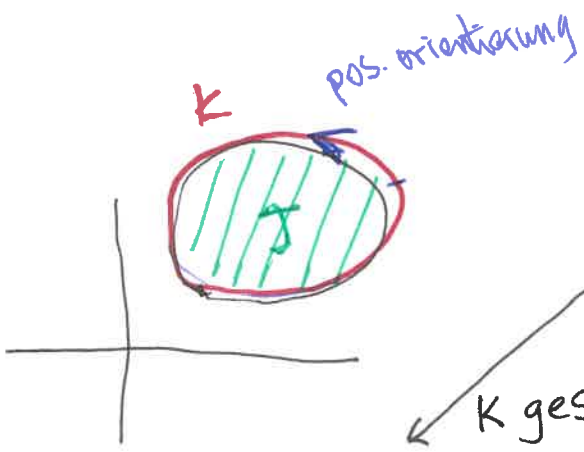
$$= 0$$

Zweites Teil :

$$K = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid \begin{array}{l} -a^2 \leq x_1 \leq 0 \\ x_1 = -a^2 + x_2^2 \end{array} \right\} \quad \text{wobei } a > 0.$$

Wir wollen:  $\int_K g(x) \cdot dx$  und  $\int_K h(x) \cdot dx$ .



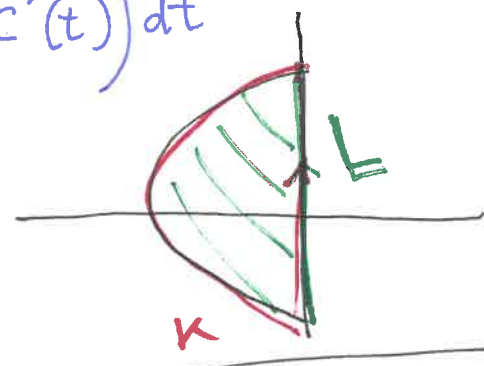


$$\int_K g(x) \cdot dx = \int_{t=a}^b (g(c(t)) \cdot c'(t)) dt$$

c Parametrisierung

$C: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$   
Bild  $C = K$

K nicht geschlossen



A4/5

Satz von Green

$$\int_K g(x) \cdot dx = \iint_J \text{rot}(g) \cdot dx_1 \cdot dx_2$$

mit positive Orientierung.

K nicht geschlossen

Für g a

$$\int_K g(x) \cdot dx$$

Direkt mit einer Parametrisierung

rot(g) nicht schön

Für h b

rot(g) = 0

Schliesse die Kurve Green

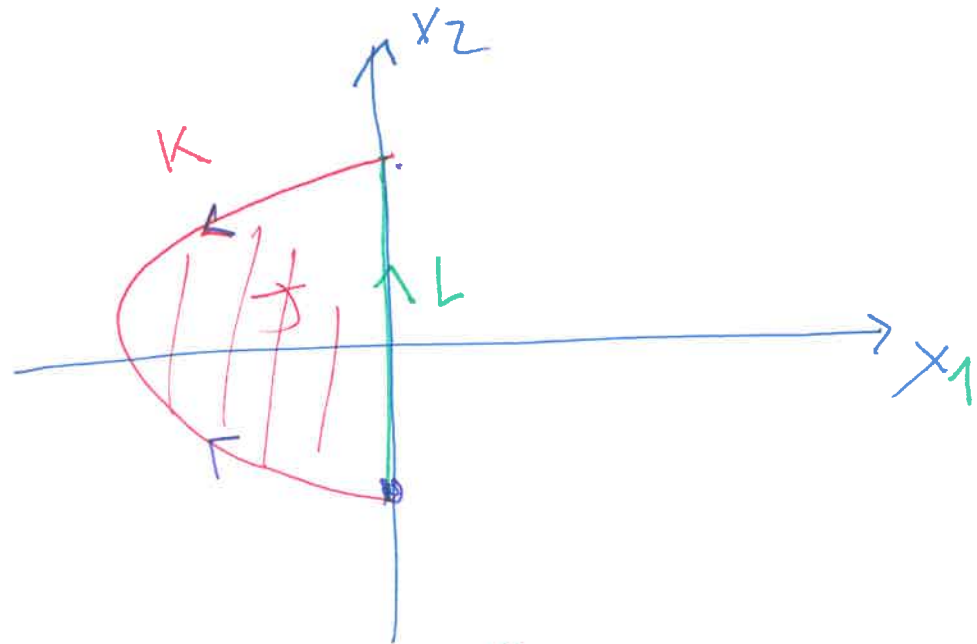
$$\int_K g(x) \cdot dx = \int_J \text{rot}(g) \cdot dx$$

KUL

$$\int_K g(x) \cdot dx + \int_L g(x) \cdot dx$$



① für  $h$ , wir haben  $\text{rot}(h) = 0$



$$\int_{K \cup L} h(x) \cdot dx = \int_J \underbrace{\text{rot}(h)}_{=0} dx_1 dx_2 = 0$$

$$\parallel$$

$$\int_K h(x) \cdot dx + \int_L h(x) \cdot dx$$

$$= \int_{t=-a}^a (t+1) dt = \left[ \frac{t^2}{2} + t \right]_{t=-a}^a = 2a$$

Parametrisierung für L

$$E(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ t \end{pmatrix}$$

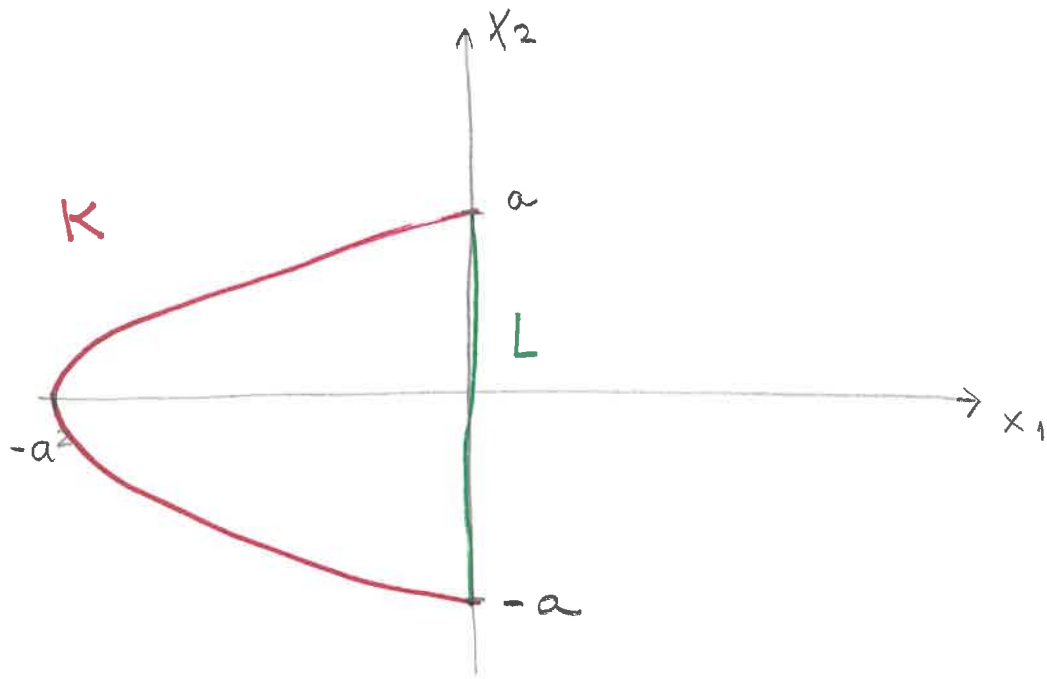
$$-a \leq t \leq a$$

$$E'(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\int_L h(x) \cdot dx = \int_{t=-a}^a \underbrace{h(E(t)) \cdot E'(t)} dt$$

$$= \int_{t=-a}^a \begin{pmatrix} 0 \\ t+1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} dt$$

Hier sind die Berechnungen des Integrals, für die ich während der Vortragsübung keine Zeit hatte.



$$\textcircled{a} \int_K g(x) \cdot dx$$

- Die Kurve  $K$  ist nicht geschlossen.
- $\text{rot}(g)(x_1, x_2) = 2x_1 - 2x_2 \sin(x_1)$

Also: es macht nicht Sinn,

den Satz von Green zu nutzen, da  $\text{rot}(g)$  nicht so einfach ist.

(Wir werden sehen, dass für  $h$  mit  $\text{rot}(h) = 0$  macht Sinn die Kurve  $K$  zu  $\underline{K} \cup \underline{L}$  zu schliessen und Satz von Green anzuwenden.)

Also: wir wollen die Kurveintegral  $\int_K g(x) \cdot dx$  berechnen.

Dafür brauchen wir eine Parametrisierung von  $K$ :

Parametrisierung:  $C(t) = \begin{pmatrix} -a^2+t^2 \\ t \end{pmatrix}$  mit  $-a \leq t \leq a$ .

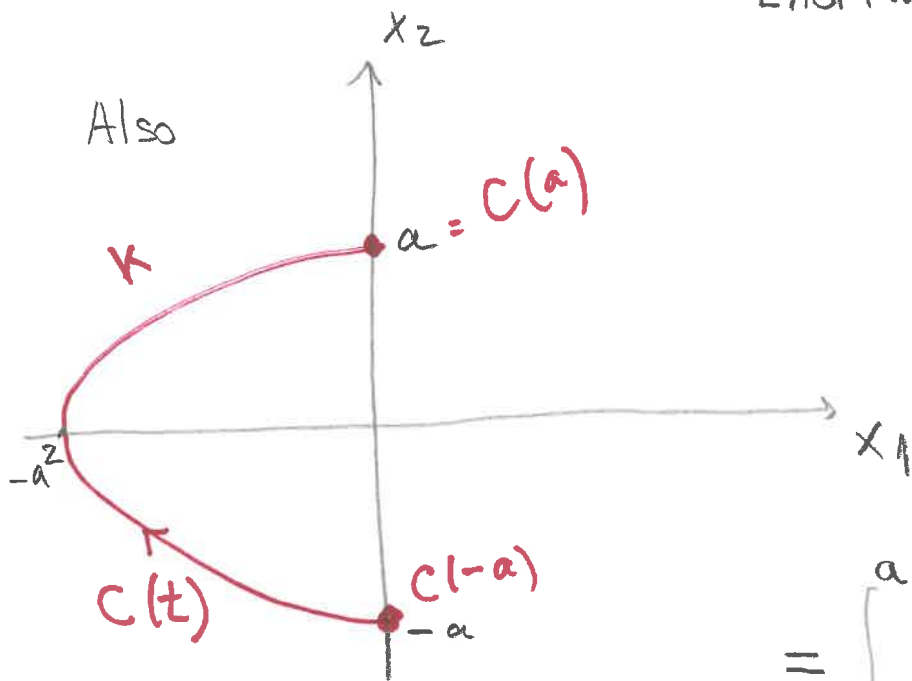
Anfang Punkt:  $C(-a) = \begin{pmatrix} 0 \\ -a \end{pmatrix}$

End Punkt:  $C(a) = \begin{pmatrix} 0 \\ a \end{pmatrix}$

$$C'(t) = \begin{pmatrix} 2t \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Dann: } \int_K g(x) \cdot dx = \int_{-a}^a g(C(t)) \cdot C'(t) dt$$

$$= \int_{-a}^a \begin{pmatrix} t^2 \sin(-a^2+t^2) \\ (-a^2+t^2)^2 + \cos(t) \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2t \\ 1 \end{pmatrix} dt$$



$$= \int_{-a}^a \left( 2t^3 \sin(-a^2+t^2) + (-a+t^2)^2 + \cos t \right) dt$$

$$= \underbrace{\int_{-a}^a 2t^3 \sin(-a^2+t^2) dt}_{\text{ungerade Funktion}} + \int_{-a}^a (-a^2+t^2)^2 dt + \int_{-a}^a \cos t dt$$

$$= 0$$

$$= \int_{-a}^a (a^4 - 2a^2t^2 + t^4) dt$$

$$= \left[ a^4 t - 2a^2 \frac{t^3}{3} + \frac{t^5}{5} \right]_{t=-a}^{t=a}$$

$$= \left[ \sin t \right]_{t=-a}^{t=a}$$

$$= \sin(a) - \sin(-a)$$

$$= 2 \sin(a)$$

$$= 2a^5 - \frac{4}{3}a^5 + \frac{2}{5}a^5 + 2 \sin(a)$$

$$= \frac{16}{15}a^5 + 2 \sin(a)$$

$$\textcircled{b} \int_K h(x) \cdot dx$$

Da  $\text{rot}(h) = 0$ , statt nochmal  $\int_K h(x) \cdot dx$  mit der Parametrisierung von  $K$  zu nehmen, benutzen wir Satz von Green.

Sei  $L = \text{die Kurve } \overline{E}$ , Segment längs  $x_2$ -Achse von  $(0, -a)$  nach  $(0, a)$

$\Rightarrow K \cup L$  ist eine geschlossene Kurve (einfach, stückweise glatt).

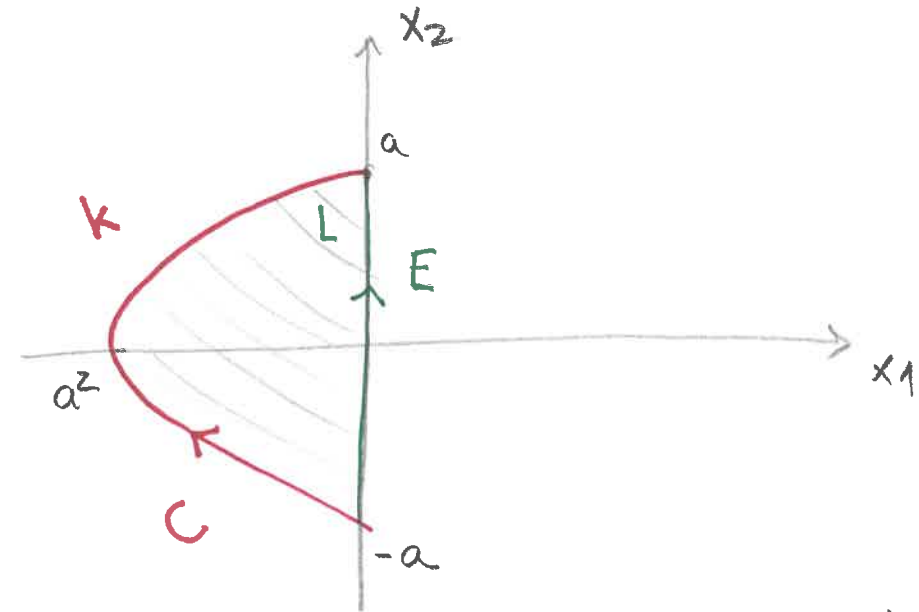
Sei  $J =$  Gebiet mit Rand  $K \cup L$

Wir orientieren den Rand von  $J$  positiv,

d.h.,  $-K \cup L$

$\Rightarrow$  (Satz von Green)

$$\underbrace{\iint_J \underbrace{\text{rot}(h)}_{=0} dx_1 dx_2}_{=0} = \int_{-K \cup L} h(x) \cdot dx$$



$$= - \int_k h(x) \cdot dx + \int_L h(x) \cdot dx$$

Es folgt

$$\int_k h(x) \cdot dx = \int_L h(x) \cdot dx$$

- Eine Parametrisierung von  $L$  kompatibel mit der Orientierung

$$E(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ t \end{pmatrix} \quad -a \leq t \leq a$$

$$\Rightarrow E'(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

- $$\int_L h(x) \cdot dx = \int_{-a}^a h(E(t)) \cdot E'(t) dt = \int_{-a}^a \begin{pmatrix} 0 \\ t+1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} dt = \int_{-a}^a (t+1) dt$$

$$= 2a$$

$$\Rightarrow \boxed{\int_k h(x) \cdot dx = 2a}$$

← mit der Orientierung von  
Anfangspunkt:  $(0, -a)$   
nach Endpunkt  $(0, a)$  ▽

Sie können versuchen auch das Integral  $\int_K h(x) \cdot dx$

direkt zu rechnen (mit der Parametrisierung von  $K$ , die wir in Teil (a) benutzt haben).

Sie sollen auch  $z_a$  bekommen.

Aber mit Satz von Green ist das Ergebnis einfacher zu bekommen,

da  $\operatorname{rot}(h) = 0$ .