Höhere Mathematik 3 für Ingenieurstudiengänge

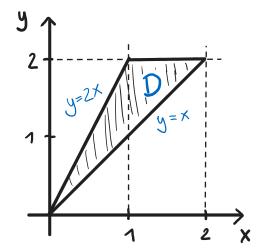
Lösung 1

Hausaufgabe 1 Sei $D := \{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leqslant x \leqslant 2, \ y \leqslant 2, \ x \leqslant y \leqslant 2x \}.$

- (a) Skizzieren Sie D.
- (b) Stellen Sie D als Normalbereich bezüglich der y-Achse dar. Berechnen Sie damit $\iint_D x y \, dx \, dy$.
- (c) Stellen Sie D als Normalbereich bezüglich der x-Achse dar. Berechnen Sie damit $\iint_D x y \, dx \, dy$.

Lösung.

(a) Der Bereich D ist in der Grafik hervorgehoben.



(b) Umschreiben der Bedingungen ergibt $D = \{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leqslant y \leqslant 2, \frac{1}{2}y \leqslant x \leqslant y \}$ für eine Darstellung als Normalbereich bezüglich der y-Achse. Es wird

$$\iint_{D} x - y \, dx \, dy = \int_{0}^{2} \int_{\frac{1}{2}y}^{y} x - y \, dx \, dy = \int_{0}^{2} \left[\frac{1}{2} x^{2} - xy \right]_{x = \frac{1}{2}y}^{x = y} \, dy$$

$$= \int_{0}^{2} \left(\frac{1}{2} y^{2} - y^{2} - \frac{1}{8} y^{2} + \frac{1}{2} y^{2} \right) \, dy$$

$$= \int_{0}^{2} -\frac{1}{8} y^{2} \, dy = \left[-\frac{1}{24} y^{3} \right]_{y = 0}^{y = 2}$$

$$= -\frac{8}{24} = -\frac{1}{3}.$$

(c) Sei

$$h(x) := \begin{cases} 2x & \text{falls } x \in [0, 1] \\ 2 & \text{falls } x \in [1, 2] \end{cases}.$$

Dann ist $D = \{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq x \leq 2, \ x \leq y \leq h(x) \}$ eine Darstellung als Normalbereich bezüglich der x-Achse.

Damit wird das Integral berechnet:

$$\iint_{D} x - y \, dx \, dy = \int_{0}^{2} \int_{x}^{h(x)} x - y \, dy \, dx$$

$$= \int_{0}^{1} \int_{x}^{h(x)} x - y \, dy \, dx + \int_{1}^{2} \int_{x}^{h(x)} x - y \, dy \, dx$$

$$= \int_{0}^{1} \int_{x}^{2x} x - y \, dy \, dx + \int_{1}^{2} \int_{x}^{2} x - y \, dy \, dx$$

$$= \int_{0}^{1} \left[xy - \frac{1}{2}y^{2} \right]_{y=x}^{y=2x} \, dx + \int_{1}^{2} \left[xy - \frac{1}{2}y^{2} \right]_{y=x}^{y=2} \, dx$$

$$= \int_{0}^{1} \left(2x^{2} - 2x^{2} - x^{2} + \frac{1}{2}x^{2} \right) \, dx + \int_{1}^{2} \left(2x - 2 - x^{2} + \frac{1}{2}x^{2} \right) \, dx$$

$$= \int_{0}^{1} -\frac{1}{2}x^{2} \, dx + \int_{1}^{2} \left(-\frac{1}{2}x^{2} + 2x - 2 \right) \, dx$$

$$= \left[-\frac{1}{6}x^{3} \right]_{0}^{1} + \left[-\frac{1}{6}x^{3} + x^{2} - 2x \right]_{1}^{2}$$

$$= -\frac{1}{6} - \frac{8}{6} + 4 - 4 + \frac{1}{6} - 1 + 2$$

$$= -\frac{1}{3}.$$

Hausaufgabe 2

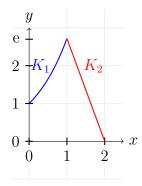
Sei
$$K_1 := \{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x \in [0, 1], \ y = e^x \}.$$

Sei $K_2 := \{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x \in [1, 2], \ y + ex = 2e \}.$

- (a) Skizzieren Sie K_1 und K_2 in ein Koordinatensystem.
- (b) Sei $K := K_1 \cup K_2$. Sei R der Drehkörper, der durch Rotation von K um die x-Achse entsteht. Berechnen Sie das Volumen von R.

Lösung.

(a) Skizze der zwei Kurven K_1 und K_2 .



(b) Sei R_1 der Drehkörper, der durch Rotation von K_1 um die x-Achse entsteht. Sei R_2 der Drehkörper, der durch Rotation von K_2 um die x-Achse entsteht. Das Volumen von R ergibt sich als Summe der Volumina von R_1 und R_2 .

 R_1 : Die Kurve K_1 ist der Graph der Funktion

$$r_1(x) = e^x$$

auf $x \in [0, 1]$. Wir können zur Berechnung des Volumens V_1 von R_1 die Formel für das Volumen von Drehkörpern anwenden:

$$V_1 = \pi \int_0^1 r_1(x)^2 dx = \pi \int_0^1 (e^x)^2 dx = \pi \int_0^1 e^{2x} dx$$
$$= \pi \left[\frac{1}{2} e^{2x} \right]_0^1 = \pi \left(\frac{1}{2} e^2 - \frac{1}{2} \right) = \frac{\pi}{2} \left(e^2 - 1 \right) .$$

 R_2 : Die Kurve K_2 ist der Graph der Funktion

$$r_2(x) = 2e - ex$$

für $x \in [1,2]$. Wir können zur Berechnung des Volumens V_2 von R_2 die Formel für das Volumen von Drehkörpern anwenden:

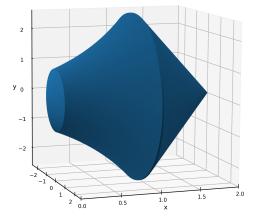
$$V_2 = \pi \int_1^2 r_2(x)^2 dx = \pi \int_1^2 (2e - ex)^2 dx = \pi e^2 \int_1^2 (4 - 4x + x^2) dx$$
$$= \pi e^2 \left[4x - 2x^2 + \frac{1}{3}x^3 \right]_1^2 = \pi e^2 \left(8 - 8 + \frac{8}{3} - 4 + 2 - \frac{1}{3} \right)$$
$$= \pi e^2 \left(\frac{7}{3} - 2 \right) = \frac{1}{3}\pi e^2.$$

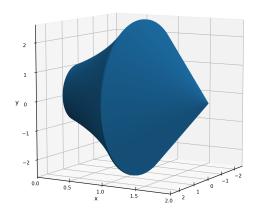
Alternativ: Da R_2 ein Kegel mit Radius r=e und Höhe h=1 ist, lässt sich V_2 auch als $V_2=\frac{1}{3}\pi r^2h=\frac{1}{3}\pi e^2$ berechnen.

R: Somit ergibt sich das Volumen V von R zu

$$V = V_1 + V_2 = \frac{\pi}{2} (e^2 - 1) + \frac{1}{3} \pi e^2 = \pi \left(\frac{5}{6} e^2 - \frac{1}{2} \right)$$
.

Illustration (nicht verlangt). Die folgenden Abbildungen zeigen den Drehkörper R:





Hausaufgabe 3

Sei
$$D := \{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leqslant x_1 \leqslant 1, \ -x_1^2 + 2x_1 \leqslant x_2 \leqslant -x_1^2 + 2 \} \subseteq \mathbb{R}^2.$$

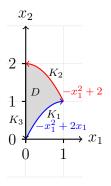
Sei K die geschlossene Kurve, die D berandet.

Sei
$$g: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2: \binom{x_1}{x_2} \mapsto g(x_1, x_2) = \binom{-x_2}{x_1}$$
.

- (a) Skizzieren Sie D. Parametrisieren Sie K positiv orientiert.
- (b) Berechnen Sie die Zirkulation $Z(g, K) = \int_K g(x) \cdot dx$ als Kurvenintegral.
- (c) Berechnen Sie $\iint_D \operatorname{rot} g \, \mathrm{d}x_1 \, \mathrm{d}x_2$ als Gebietsintegral.
- (d) Vergleichen Sie die Resultate aus (b) und (c) und verifizieren Sie so in diesem Fall den Satz von Green.

Lösung.

(a) Skizze von D:



Wir zerlegen die Kurve K wie skizziert in drei Teilkurven, $K=K_1\cup K_2\cup K_3$. Die Teilkurve K_1 parametrisieren wir mittels

$$C_1: [0,1] \to \mathbb{R}^2: t \mapsto C_1(t) = \begin{pmatrix} C_{1,1}(t) \\ C_{1,2}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ -t^2 + 2t \end{pmatrix}.$$

Die Teilkurve K_2 parametrisieren wir mittels

$$C_2: [0,1] \to \mathbb{R}^2: t \mapsto C_2(t) = \begin{pmatrix} C_{2,1}(t) \\ C_{2,2}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1-t \\ -t^2+2t+1 \end{pmatrix}.$$

Die Teilkurve K_3 parametrisieren wir mittels

$$C_3: [0,2] \to \mathbb{R}^2: t \mapsto C_3(t) = \begin{pmatrix} C_{3,1}(t) \\ C_{3,2}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2-t \end{pmatrix}.$$

(b) Die Zirkulation wird wie folgt berechnet.

$$Z(g,K) = \int_0^1 g(C_1(t)) \bullet \begin{pmatrix} C'_{1,1}(t) \\ C'_{1,2}(t) \end{pmatrix} dt + \int_0^1 g(C_2(t)) \bullet \begin{pmatrix} C'_{2,1}(t) \\ C'_{2,2}(t) \end{pmatrix} dt + \int_0^2 g(C_3(t)) \bullet \begin{pmatrix} C'_{3,1}(t) \\ C'_{3,2}(t) \end{pmatrix} dt.$$

Für das erste Integral erhalten wir

$$\int_{0}^{1} g(C_{1}(t)) \bullet \begin{pmatrix} C'_{1,1}(t) \\ C'_{1,2}(t) \end{pmatrix} dt = \int_{0}^{1} \begin{pmatrix} t^{2}-2t \\ t \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 1 \\ -2t+2 \end{pmatrix} dt$$

$$= \int_{0}^{1} t^{2} - 2t - 2t^{2} + 2t dt$$

$$= \int_{0}^{1} -t^{2} dt$$

$$= \left[-\frac{1}{3}t^{3} \right]_{0}^{1}$$

$$= -\frac{1}{3}.$$

Für das zweite Integral erhalten wir

$$\int_{0}^{1} g(C_{2}(t)) \bullet \begin{pmatrix} C'_{2,1}(t) \\ C'_{2,2}(t) \end{pmatrix} dt = \int_{0}^{1} \begin{pmatrix} t^{2}-2t-1 \\ 1-t \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} -1 \\ -2t+2 \end{pmatrix} dt$$

$$= \int_{0}^{1} -(t^{2}-2t-1) + (1-t)(-2t+2) dt$$

$$= \int_{0}^{1} t^{2} - 2t + 3 dt$$

$$= \left[\frac{1}{3}t^{3} - t^{2} + 3t\right]_{0}^{1}$$

$$= \frac{1}{3} - 1 + 3$$

$$= \frac{7}{3}.$$

Für das dritte Integral erhalten wir

$$\int_0^2 g(C_3(t)) \bullet \begin{pmatrix} C'_{3,1}(t) \\ C'_{3,2}(t) \end{pmatrix} dt = \int_0^2 \begin{pmatrix} -2+t \\ 0 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} dt = \int_0^2 0 dt = 0.$$

Die gesamte Zirkulation ist also gegeben durch

$$Z(g,K) = -\frac{1}{3} + \frac{7}{3} + 0 = 2.$$

(c) Die Rotation von g ist

$$\operatorname{rot} g(x_1, x_2) = \frac{\partial g_2}{\partial x_1} - \frac{\partial g_1}{\partial x_2} = 1 - (-1) = 2.$$

Wir setzen ein und berechnen das Integral von rotg über D als Normalbereich bezüglich der x_1 -Achse:

$$\iint_{D} \operatorname{rot} g \, dx_{1} \, dx_{2} = \int_{0}^{1} \int_{-x_{1}^{2}+2x_{1}}^{-x_{1}^{2}+2} 2 \, dx_{2} \, dx_{1} = \int_{0}^{1} \left[2x_{2} \right]_{x_{2}=-x_{1}^{2}+2x_{1}}^{x_{2}=-x_{1}^{2}+2} \, dx_{1}$$

$$= \int_{0}^{1} -2x_{1}^{2} + 4 + 2x_{1}^{2} - 4x_{1} \, dx_{1} = \int_{0}^{1} 4 - 4x_{1} \, dx_{1}$$

$$= \left[4x_{1} - 2x_{1}^{2} \right]_{0}^{1} = 4 - 2 = 2$$

(d) Wir erhalten

$$Z(g, K) \stackrel{\text{(b)}}{=} 2 \stackrel{\text{(c)}}{=} \iint_{D} \operatorname{rot} g \, \mathrm{d}x_{1} \, \mathrm{d}x_{2} .$$

Dies bestätigt den Satz von Green im vorliegenden Fall.