

Lösung 11

Lösungen zu den Hausaufgaben

Hausaufgabe 41

Wie in Hausaufgabe 40 sei $A := \begin{pmatrix} 0 & 0 & -2 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -2 & 2 & -1 & -1 \\ 1 & -2 & -2 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{F}_5^{6 \times 6}$ mit $\chi_A(X) = X^6 \in \mathbb{F}_5[X]$.

Eine mögliche schrittweise ergänzte Basis des Hauptraums $H_A(0)$ ist gegeben durch

$$(x_{1,1}, x_{1,2}, x_{1,3}, x_{2,1}, x_{2,2}, x_{3,1}) = \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right).$$

- (a) Bestimmen Sie eine invertierbare Matrix $S \in \mathbb{F}_5^{6 \times 6}$ so, dass $J := S^{-1} \cdot A \cdot S$ eine Jordansche Normalform von A ist. Geben Sie J an. Vergleichen Sie zur Probe $A \cdot S$ und $S \cdot J$.
- (b) Sei $B := A + 2E_6 \in \mathbb{F}_5^{6 \times 6}$.

Bestimmen Sie eine invertierbare Matrix $T \in \mathbb{F}_5^{6 \times 6}$ so, dass $J' := T^{-1} \cdot B \cdot T$ eine Jordansche Normalform von B ist. Geben Sie J' an.

Lösung.

- (a) Es hat A einen Eigenwert $\lambda_1 = 0$ mit $\text{aV}_A(0) = 6$. Insbesondere ist $A_{(1)} = A$.

Wir bestimmen eine Basis von $H_A(0) = \mathbb{F}_5^{6 \times 1}$ aus Hauptvektorketten.

Dazu setzen wir $y_{3,1} := x_{3,1}$. Es ist

$$A_{(1)}y_{3,1} = A_{(1)} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = x_{2,1} - x_{1,1}$$

$$A_{(1)}^2 y_{3,1} = A_{(1)} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = x_{1,1} + x_{1,2}$$

Es ist $(x_{1,1}, x_{1,2}, x_{1,3}, A_{(1)}y_{3,1}, x_{2,2})$ eine Basis von $\text{Kern}(A_{(1)}^2)$.

Wir setzen demgemäß $y_{2,1} := x_{2,2} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$. Es ist

$$A_{(1)}y_{2,1} = A_{(1)} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = x_{1,1} - x_{1,2}$$

Es ist $(A_{(1)}^2 y_{3,1}, A_{(1)}y_{2,1}, x_{1,3})$ eine Basis von $\text{Kern}(A_{(1)}) = E_A(0)$.

Wir setzen demgemäß $y_{1,1} := x_{1,3} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Damit erhalten wir jeweils eine Hauptvektorkette der Längen 3, 2 und 1.

$$\begin{aligned} & (A_{(1)}^2 y_{3,1}, A_{(1)} y_{3,1}, y_{3,1}) \\ & (A_{(1)} y_{2,1}, y_{2,1}) \\ & (y_{1,1}) \end{aligned}$$

Also ist

$$S := \begin{pmatrix} -2 & 0 & 1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{F}_5^{6 \times 6}$$

eine invertierbare Matrix mit

$$J = S^{-1} \cdot A \cdot S = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

(b) Es ist

$$S^{-1}BS = S^{-1}(A + 2E_6)S = S^{-1}AS + 2E_6 = J + 2E_6 = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

eine Jordansche Normalform von B .

Also ist $T := S \in \mathbb{F}_5^{6 \times 6}$ eine invertierbare Matrix mit $J' = T^{-1}BT = J + 2E_6$.

Hausaufgabe 42 Es ist

$$A := \begin{pmatrix} \alpha+1 & \alpha+1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & \alpha & 0 & 1 & \alpha \\ 0 & 0 & \alpha & 0 & 0 \\ \alpha & \alpha & \alpha+1 & \alpha & 1 \\ 0 & \alpha & \alpha & 1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{F}_4^{5 \times 5}$$

mit charakteristischem Polynom $\chi_A(X) = (X + \alpha)^5$ gegeben.

Bestimmen Sie eine invertierbare Matrix $S \in \mathbb{F}_4^{5 \times 5}$ so, dass $J := S^{-1} \cdot A \cdot S$ eine Jordansche Normalform von A ist. Geben Sie J an.

Lösung. Es hat A einen Eigenwert $\lambda_1 := \alpha$ mit algebraischer Vielfachheit $a_{V_A}(\alpha) = 5$.

Es wird

$$A_{(1)} = A + \alpha E_5 = \begin{pmatrix} 1 & \alpha+1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & \alpha & 1 & \alpha & \alpha \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \alpha & \alpha & \alpha+1 & 0 & 1 \\ 0 & \alpha & \alpha & 1 & \alpha+1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & \alpha & 1 & \alpha & \alpha \\ 0 & 1 & 1 & \alpha+1 & \alpha \\ 0 & 1 & 1 & \alpha+1 & \alpha \\ 0 & \alpha & \alpha & 1 & \alpha+1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & \alpha+1 & \alpha+1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & \alpha+1 & \alpha \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Also ist $\left(\underbrace{\begin{pmatrix} \alpha+1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=: x_{1,1}}, \underbrace{\begin{pmatrix} \alpha+1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=: x_{1,2}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{=: x_{1,3}} \right)$ eine Basis von $E_A(\alpha) = \text{Kern}(A_{(1)})$.

Es wird

$$A_{(1)}^2 \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & \alpha+1 & \alpha+1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & \alpha+1 & \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \alpha+1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & \alpha & 1 & \alpha & \alpha \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \alpha & \alpha & \alpha+1 & 0 & 1 \\ 0 & \alpha & \alpha & 1 & \alpha+1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Wir ergänzen die Basis von $\text{Kern}(A_{(1)})$ zu einer Basis von $\text{Kern}(A_{(1)}^2)$.

$$\left(\underbrace{\begin{pmatrix} \alpha+1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{x_{1,1}}, \underbrace{\begin{pmatrix} \alpha+1 \\ \alpha+1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{x_{1,2}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{x_{1,3}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=: x_{2,1}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=: x_{2,2}} \right)$$

Wegen $\dim_{\mathbb{F}_4}(\text{Kern}(A_{(1)}^2)) = 5 = \text{aV}_A(\alpha)$ gilt $H_A(\alpha) = \text{Kern}(A_{(1)}^2) = \mathbb{F}_4^{5 \times 1}$.

Gesucht ist eine Basis von $\mathbb{F}_4^{5 \times 1}$ aus Hauptvektorketten von A .

Dazu setzen wir $y_{2,1} := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ und $y_{2,2} := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$. Es wird

$$A_{(1)}y_{2,1} = A_{(1)} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \alpha \\ 0 \end{pmatrix} = \alpha x_{1,2}$$

$$A_{(1)}y_{2,2} = A_{(1)} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha+1 \\ \alpha \\ 0 \\ \alpha \end{pmatrix} = \alpha x_{1,2} + \alpha x_{1,3}.$$

Es ist $(A_{(1)}y_{2,1}, A_{(1)}y_{2,2}, x_{1,1})$ eine Basis von $\text{Kern}(A_{(1)}) = E_A(\alpha)$.

Wir setzen demgemäß $y_{1,1} := x_{1,1} = \begin{pmatrix} \alpha+1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Damit erhalten wir zwei Hauptvektorketten der Länge 2 und eine der Länge 1.

$$\begin{aligned} &(A_{(1)}y_{2,1}, y_{2,1}) \\ &(A_{(1)}y_{2,2}, y_{2,2}) \\ &(y_{1,1}) \end{aligned}$$

Also ist

$$S := \begin{pmatrix} 1 & 1 & \alpha+1 & 0 & \alpha+1 \\ 1 & 0 & \alpha & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ \alpha & 0 & \alpha & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha & 0 & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{F}_4^{5 \times 5}$$

eine invertierbare Matrix mit

$$S^{-1} \cdot A \cdot S = \begin{pmatrix} \alpha & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix} =: J$$

in Jordanscher Normalform.

Hausaufgabe 43 Sei

$$A := \begin{pmatrix} -2 & 1 & 2 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 2 & 2 & -1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{Q}^{7 \times 7}.$$

Bestimmen Sie eine invertierbare Matrix $S \in \mathbb{Q}^{7 \times 7}$ so, dass $J := S^{-1} \cdot A \cdot S$ eine Jordansche Normalform von A ist. Geben Sie J an.

Lösung. Wir berechnen zuerst die Eigenwerte von A .

Es ist

$$\begin{aligned} \chi_A(X) &= \det(A - XE_7) \\ &= \det \begin{pmatrix} -2-X & 1 & 2 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ -1 & -X & 2 & 2 & -1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 1-X & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1-X & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1-X & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1-X & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 1-X \end{pmatrix} \\ &= \det \begin{pmatrix} -2-X & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -X & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1-X & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1-X & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1-X & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1-X & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 1-X \end{pmatrix} \\ &= \det \begin{pmatrix} -2-X & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -X & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1-X & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1-X & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1-X & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1-X & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1-X \end{pmatrix} \\ &= (X^2 + 2X + 1) \cdot (1 - X)^5 \\ &= -(X + 1)^2 (X - 1)^5. \end{aligned}$$

Die Eigenwerte von A sind also $\lambda_1 = -1$ und $\lambda_2 = 1$. Dabei ist $a_{V_A}(-1) = 2$ und $a_{V_A}(1) = 5$.

Die Vektorenbezeichnungen $x_{i,j}$ und $y_{i,j}$ werden lokal bei jedem Eigenwert verwendet, um zu verhindern, daß wir noch einen Index anzufügen haben.

Zu $\lambda_1 = -1$. Es wird

$$\begin{aligned} A_{(1)} = A + E_7 &= \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 2 & 2 & -1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 2 & 2 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Also ist $\underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=: x_{1,1}}$ eine Basis von $E_A(-1) = \text{Kern}(A_{(1)})$.

Es wird

$$\begin{aligned} A_{(1)}^2 &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 2 & 2 & -1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -2 & -1 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \\ &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -2 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Wir ergänzen die Basis von $\text{Kern}(A_{(1)})$ zu einer Basis von $\text{Kern}(A_{(1)}^2) = H_A(-1)$.

$$\left(\underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{x_{1,1}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=: x_{2,1}} \right)$$

Gesucht ist eine Basis von $H_A(-1)$ aus Hauptvektorketten.

Dazu setzen wir $y_{2,1} := x_{2,1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$. Es ist

$$A_{(1)}y_{2,1} = A_{(1)} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = -x_{1,1}$$

Damit erhalten wir zu $\lambda_1 = -1$ eine Hauptvektorkette der Länge 2.

$$(A_{(1)}y_{2,1}, y_{2,1}) = \left(\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

Zu $\lambda_2 = 1$. Es wird

$$\begin{aligned} A_{(2)} = A - E_7 &= \begin{pmatrix} -3 & 1 & 2 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 2 & 2 & -1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -3 & 1 & 2 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 2 & 2 & -1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -3 & 1 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 2 & 2 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} -3 & 1 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & -4 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Also ist $\left(\underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=: x_{1,1}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{=: x_{1,2}} \right)$ eine Basis von $E_A(1) = \text{Kern}(A_{(2)})$.

Es wird

$$\begin{aligned} A_{(2)}^2 &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 & 1 & 2 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 2 & 2 & -1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & 1 & 2 & -1 & -2 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 2 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -3 & 1 & 2 & -1 & 0 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 2 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & -1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 4 & -4 & -4 & 0 & 4 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Wir ergänzen die Basis von $\text{Kern}(A_{(2)})$ zu einer Basis von $\text{Kern}(A_{(2)}^2)$.

$$\left(\underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{x_{1,1}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{x_{1,2}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=: x_{2,1}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{=: x_{2,2}} \right)$$

Es wird

$$A_{(2)}^3 \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 & 1 & 2 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 2 & 2 & -1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & 1 & 2 & -1 & -2 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 2 & 1 & -2 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & -1 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 4 & -4 & -4 & 4 & 4 & -4 \end{pmatrix}$$

$$\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Wir ergänzen die Basis von $\text{Kern}(A_{(2)}^2)$ zu einer Basis von $\text{Kern}(A_{(2)}^3) = H_A(1)$.

$$\left(\underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{x_{1,1}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{x_{1,2}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{x_{2,1}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}}_{x_{2,2}}, \underbrace{\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=: x_{3,1}} \right)$$

Gesucht ist eine Basis von $H_A(1)$ aus Hauptvektorketten.

Dazu setzen wir $y_{3,1} := x_{3,1} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$. Es ist

$$A_{(2)} y_{3,1} = A_{(2)} \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = x_{2,1} + x_{1,2}$$

$$A_{(2)}^2 y_{3,1} = A_{(2)} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = x_{1,1}.$$

Es ist $(x_{1,1}, x_{1,2}, A_{(2)} y_{3,1}, x_{2,2})$ eine Basis von $\text{Kern}(A_{(2)}^2)$.

Wir setzen demgemäß $y_{2,1} := x_{2,2} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$. Es ist

$$A_{(2)} y_{2,1} = A_{(2)} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = -x_{1,1} - x_{1,2}.$$

Es ist bereits $(A_{(2)}^2 y_{3,1}, A_{(2)} y_{2,1})$ eine Basis von $\text{Kern}(A_{(2)}) = E_A(1)$. Ergänzende Vektoren sind nicht nötig.

Damit erhalten wir zu $\lambda_2 = 1$ eine Hauptvektorkette der Länge 3 und eine der Länge 2.

$$(A_{(2)}^2 y_{3,1}, A_{(2)} y_{3,1}, y_{3,1}) = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

$$(A_{(2)} y_{2,1}, y_{2,1}) = \left(\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

Insgesamt ist also

$$S := \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & -1 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{Q}^{7 \times 7}$$

eine invertierbare Matrix mit

$$J = S^{-1} \cdot A \cdot S = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Hausaufgabe 44

(a) Bestimmen Sie eine Orthonormalbasis des Unterraums $\mathbb{R}\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle \subseteq \mathbb{R}^{4 \times 1}$.

(b) Bestimmen Sie eine Orthonormalbasis des Unterraums $\mathbb{C}\langle \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ i \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ i \\ i \end{pmatrix} \rangle \subseteq \mathbb{C}^{4 \times 1}$.

Lösung.

(a) Sei $V := \mathbb{R}\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle \subseteq \mathbb{R}^{4 \times 1}$. Sei $c_1 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $c_2 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $c_3 := \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Es wird $d'_1 = c_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Es wird $d_1 = \frac{1}{\|d'_1\|} d'_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Es wird $d'_2 = c_2 - (d_1^t \cdot c_2) d_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}^t \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

Es wird $d_2 = \frac{1}{\|d'_2\|} d'_2 = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

Es wird

$$\begin{aligned} d'_3 &= c_3 - (d_1^t \cdot c_3) d_1 - (d_2^t \cdot c_3) d_2 \\ &= \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}^t \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{6} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}^t \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{2}{3} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Es wird $d_3 = \frac{1}{\|d'_3\|} d'_3 = \frac{1}{2\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$.

Wir erhalten die Orthonormalbasis $(d_1, d_2, d_3) = \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}, \frac{1}{2\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$ von V .

(b) Sei $W := \mathbb{C}\langle \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ i \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ i \\ i \end{pmatrix} \rangle \subseteq \mathbb{C}^{4 \times 1}$. Sei $c_1 := \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $c_2 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ i \end{pmatrix}$, $c_3 := \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ i \\ i \end{pmatrix}$.

Es wird $d'_1 = c_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Es wird $d_1 = \frac{1}{\|d'_1\|} d'_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Es wird $d'_2 = c_2 - (d_1^t \cdot c_2) d_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ i \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}^t \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ i \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ i \end{pmatrix} + \frac{i}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ i \\ 2i \end{pmatrix}$.

Es wird $d_2 = \frac{1}{\|d'_2\|} d'_2 = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ i \\ 2i \end{pmatrix}$.

Es wird

$$\begin{aligned} d'_3 &= c_3 - (\bar{d}_1^t \cdot c_3) d_1 - (\bar{d}_2^t \cdot c_3) d_2 \\ &= \begin{pmatrix} -1 \\ i \\ -1 \\ i \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ -i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}^t \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ i \\ -1 \\ i \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{6} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -i \\ -2i \end{pmatrix}^t \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ i \\ -1 \\ i \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ i \\ 2i \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 \\ i \\ -1 \\ i \end{pmatrix} - \frac{1+i}{3} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ i \\ 2i \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 \\ i \\ -1 \\ i \end{pmatrix} - \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 0 \\ 1+i \\ -1+i \\ -2+2i \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -3 \\ -1+2i \\ -2-i \\ 2+i \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Es wird $d_3 = \frac{1}{\|d'_3\|} d'_3 = \frac{1}{2\sqrt{6}} \begin{pmatrix} -3 \\ -1+2i \\ -2-i \\ 2+i \end{pmatrix}$.

Wir erhalten die Orthonormalbasis

$$(d_1, d_2, d_3) = \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ i \\ 2i \end{pmatrix}, \frac{1}{2\sqrt{6}} \begin{pmatrix} -3 \\ -1+2i \\ -2-i \\ 2+i \end{pmatrix} \right)$$

von W .