

Mathematik 2 für inf, swt, msv

Lösung 24

Lösungen zu den Hausaufgaben

Hausaufgabe 93 Sei $A := \begin{pmatrix} 3 & 2 & 6 & -1 \\ 0 & 4 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$ gegeben.

- (a) Bestimmen Sie ein Fundamentalsystem für das Differentialgleichungssystem $y' = Ay$.
 (b) Bestimmen Sie die Lösung von $y' = Ay$ zur Anfangsbedingung $y(1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Lösung.

- (a) Wir berechnen $\exp(Ax)$ für $x \in \mathbb{R}$. Zunächst bringen wir A in Jordansche Normalform. Wir erhalten das charakteristische Polynom

$$\chi_A(X) = \det(A - XE_4) = (X - 3)(X - 4)(X + 1)(X - 2).$$

Also hat A die Eigenwerte $\lambda_1 = 3$, $\lambda_2 = 4$, $\lambda_3 = -1$, und $\lambda_4 = 2$, jeweils mit algebraischer Vielfachheit 1.

Somit ist A diagonalisierbar, d.h. die Jordansche Normalform von A ist eine Diagonalmatrix.

Zu $\lambda_1 = 3$. Wir formen um: $A - 3E_3 = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 6 & -1 \\ 0 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$

Also hat $E_A(3) = \text{Kern}(A - 3E_3)$ die Basis $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$.

Zu $\lambda_2 = 4$. Wir formen um: $A - 4E_3 = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 6 & -1 \\ 0 & 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & -5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$

Also hat $E_A(4) = \text{Kern}(A - 4E_3)$ die Basis $\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$.

Zu $\lambda_3 = -1$. Wir formen um: $A + E_3 = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 6 & -1 \\ 0 & 5 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$

Also hat $E_A(-1) = \text{Kern}(A + E_3)$ die Basis $\left(\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$, oder aber auch $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$.

Zu $\lambda_4 = 2$. Wir formen um: $A - 2E_3 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 6 & -1 \\ 0 & 2 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$

Also hat $E_A(2) = \text{Kern}(A - 2E_3)$ die Basis $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$.

Mit der invertierbaren Matrix $S := \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ wird also $D := S^{-1}AS = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$

Wir berechnen S^{-1} .

$$\left(\begin{array}{cc|ccc} 1 & 2 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & -2 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

Also ist $S^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Damit wird

$$\begin{aligned} \exp(Ax) &= S \exp(Dx) S^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{3x} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & e^{4x} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & e^{-x} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & e^{2x} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} e^{3x} & 2e^{4x} & e^{-x} & e^{2x} \\ 0 & e^{4x} & e^{-x} & 0 \\ 0 & 0 & -e^{-x} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & e^{2x} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} e^{3x} & 2e^{4x} - 2e^{3x} & -e^{3x} + 2e^{4x} - e^{-x} & -e^{3x} + e^{2x} \\ 0 & e^{4x} & e^{4x} - e^{-x} & 0 \\ 0 & 0 & e^{-x} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & e^{2x} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Also ist

$$\left(\begin{pmatrix} e^{3x} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2e^{4x} - 2e^{3x} \\ e^{4x} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -e^{3x} + 2e^{4x} - e^{-x} \\ e^{4x} - e^{-x} \\ e^{-x} \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -e^{3x} + e^{2x} \\ 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix} \right)$$

ein Fundamentalsystem für $y' = Ay$.

Da S reelle Einträge hat, enthält alternativ auch $S \exp(Dx)$ in den Spalten ein Fundamentalsystem.

(b) Wir machen den Ansatz

$$y(x) = a \begin{pmatrix} e^{3x} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 2e^{4x} - 2e^{3x} \\ e^{4x} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} -e^{3x} + 2e^{4x} - e^{-x} \\ e^{4x} - e^{-x} \\ e^{-x} \\ 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} -e^{3x} + e^{2x} \\ 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix}$$

mit $a, b, c, d \in \mathbb{R}$.

Die Anfangsbedingung $y(1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ führt auf folgendes \mathbb{R} -lineare Gleichungssystem.

$$y(1) = a \begin{pmatrix} e^3 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 2e^4 - 2e^3 \\ e^4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} -e^3 + 2e^4 - e^{-1} \\ e^4 - e^{-1} \\ e^{-1} \\ 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} -e^3 + e^2 \\ 0 \\ 0 \\ e^2 \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Damit wird zunächst $d = e^{-2}$, $c = 0$ und $b = 0$. Ferner wird

$$ae^3 + e^{-2}(e^2 - e^3) = 1.$$

Also ist $a = e^{-2}$. Insgesamt ist also

$$\begin{aligned} y(x) &= e^{-2} \begin{pmatrix} e^{3x} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + e^{-2} \begin{pmatrix} -e^{3x} + e^{2x} \\ 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} e^{3x-2} - e^{3x-2} + e^{2(x-1)} \\ 0 \\ 0 \\ e^{2(x-1)} \end{pmatrix} \\ &= e^{2(x-1)} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

die Lösung von $y' = Ay$ zur Anfangsbedingung $y(1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Hausaufgabe 94 Sei $A := \begin{pmatrix} 4 & 1 & 0 \\ -1 & 6 & 1 \\ 2 & -3 & 2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$. Sei $\chi_A(X) = -(X - 4)^3$ bereits bekannt.

(a) Bestimmen Sie ein Fundamentalsystem für $y' = Ay$.

(b) Bestimmen Sie die Lösung von $y' = Ay$ zur Anfangsbedingung $y(1) = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$.

Lösung.

(a) Wir berechnen $\exp(Ax)$ für $x \in \mathbb{R}$. Dazu bringen wir A in Jordansche Normalform.

Da $\chi_A(X) = -(X - 4)^3$ ist, hat A den Eigenwert $\lambda_1 = 4$ mit algebraischer Vielfachheit 3.

Da der einzige Eigenwert von A reell ist, können wir die Bestimmung der Jordanschen Normalform in $\mathbb{R}^{3 \times 3}$ durchführen, wir müssen nicht ins Komplexe gehen.

Also müssen wir zunächst eine Basis von

$$\mathbb{R}^{3 \times 1} = H_A(4) = \text{Kern}((A - 4E_3)^3)$$

aus Hauptvektoren bestimmen.

Wir formen um:

$$A_{(1)} := A - 4E_3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \\ 2 & -3 & -2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Also hat $H_A(4) = \text{Kern}(A - 4E_3)$ die Basis $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$.

Inbesondere hat $\lambda_1 = 4$ die geometrische Vielfachheit 1 und A ist nicht diagonalisierbar.

Wir formen um:

$$A_{(1)}^2 \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \\ 2 & -3 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 4 & 2 \\ -1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Also hat $\text{Kern}(A_{(1)}^2)$ die Basis $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$

Wir formen um:

$$A_{(1)}^3 \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \\ 2 & -3 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Also hat $H_A(4) = \text{Kern}(A_{(1)}^3)$ die Basis $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$.

Wir bestimmen eine invertierbare Matrix $S \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ so, dass $J := S^{-1}AS$ eine Jordansche Normalform von A ist.

Die Spalten von S bestehen aus Hauptvektorketten zum Eigenwert $\lambda_1 = 4$.

Wir kennen die Basis $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$ von $H_A(4) = \text{Kern}(A_{(1)}^3)$.

Wir geben den Basisvektoren Bezeichnungen, die mit dem vorderen Index andeuten, in welchem Schritt wir sie hinzugefügt haben.

$$x_{1,1} := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \text{Kern}(A_{(1)}) \subseteq \text{Kern}(A_{(1)}^2) \subseteq \text{Kern}(A_{(1)}^3)$$

$$x_{2,1} := \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in \text{Kern}(A_{(1)}^2) \subseteq \text{Kern}(A_{(1)}^3)$$

$$x_{3,1} := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in \text{Kern}(A_{(1)}^3)$$

Alle Basisvektoren, die wir im letzten Schritt hinzugefügt haben, sind Teil einer Hauptvektorkette und damit Teil einer Jordanbasis.

Dies war nur ein Basisvektor und für diesen setzen wir $y_{3,1} := x_{3,1}$.

Dieser ergibt die Hauptvektorkette $(A_{(1)}^2 y_{3,1}, A_{(1)} y_{3,1}, y_{3,1})$ der Länge $3 = \dim \mathbb{R}^{3 \times 1}$.

Also ist $(A_{(1)}^2 y_{3,1}, A_{(1)} y_{3,1}, y_{3,1})$ eine Jordanbasis von A .

Wir berechnen $A_{(1)} y_{3,1} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ und $A_{(1)}^2 y_{3,1} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$.

Also ist $S := \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \end{pmatrix}$ eine invertierbare Matrix mit

$$J = S^{-1}AS = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

in Jordanscher Normalform.

Wir berechnen S^{-1} .

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} -1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ \hline -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 0 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 & -1 \end{array} \right)$$

Also ist $S^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & -2 & -1 \end{pmatrix}$.

Es ist $\exp(Jx) = \begin{pmatrix} e^{4x} & xe^{4x} & \frac{x^2}{2}e^{4x} \\ 0 & e^{4x} & xe^{4x} \\ 0 & 0 & e^{4x} \end{pmatrix} = e^{4x} \begin{pmatrix} 1 & x & \frac{x^2}{2} \\ 0 & 1 & x \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ für $x \in \mathbb{R}$.

Damit wird

$$\begin{aligned} \exp(Ax) &= S \exp(Jx) S^{-1} \\ &= e^{4x} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & x & \frac{x^2}{2} \\ 0 & 1 & x \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & -2 & -1 \end{pmatrix} \\ &= e^{4x} \begin{pmatrix} -1 & -x & 1 - \frac{x^2}{2} \\ 0 & -1 & -x \\ -1 & 2-x & 2x - \frac{x^2}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & -2 & -1 \end{pmatrix} \\ &= e^{4x} \begin{pmatrix} 1 - \frac{x^2}{2} & x + x^2 & \frac{x^2}{2} \\ -x & 1 + 2x & x \\ 2x - \frac{x^2}{2} & x^2 - 3x & 1 - 2x + \frac{x^2}{2} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

für $x \in \mathbb{R}$.

Also ist $(e^{4x} \begin{pmatrix} 1 - \frac{x^2}{2} \\ -x \\ 2x - \frac{x^2}{2} \end{pmatrix}, e^{4x} \begin{pmatrix} x + x^2 \\ 1 + 2x \\ x^2 - 3x \end{pmatrix}, e^{4x} \begin{pmatrix} \frac{x^2}{2} \\ x \\ 1 - 2x + \frac{x^2}{2} \end{pmatrix})$ ein Fundamentalsystem für $y' = Ay$.

Da S reell ist, enthält alternativ auch $S \exp(Jx)$ in den Spalten ein Fundamentalsystem.

(b) Wir machen den Ansatz

$$y(x) = e^{4x} \left(a \begin{pmatrix} 1 - \frac{x^2}{2} \\ -x \\ 2x - \frac{x^2}{2} \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} x + x^2 \\ 1 + 2x \\ x^2 - 3x \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} \frac{x^2}{2} \\ x \\ 1 - 2x + \frac{x^2}{2} \end{pmatrix} \right)$$

mit $a, b, c \in \mathbb{R}$.

Die Anfangsbedingung $y(1) = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$ führt auf folgendes \mathbb{R} -lineare Gleichungssystem.

$$y(1) = e^4 \left(a \begin{pmatrix} 1/2 \\ -1 \\ 3/2 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1 \\ -1/2 \end{pmatrix} \right) \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$$

Dieses hat die Lösung $a = 0$, $b = e^{-4}$ und $c = 0$.

Insgesamt ist also

$$y(x) = e^{4x} e^{-4} \begin{pmatrix} x+x^2 \\ 1+2x \\ x^2-3x \end{pmatrix} = e^{4(x-1)} \begin{pmatrix} x+x^2 \\ 1+2x \\ x^2-3x \end{pmatrix}$$

die Lösung von $y' = Ay$ zur Anfangsbedingung $y(1) = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$.

Hausaufgabe 95 Bestimmen Sie alle Lösungen von $y' = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} y + \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Lösung. Sei $A := \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^{3 \times 3}$. Wir bestimmen zuerst ein Fundamentalsystem für $y' = Ay$.

Dazu berechnen wir $\exp(Ax)$ für $x \in \mathbb{R}$. Zunächst bringen wir A in Jordansche Normalform.

Wir berechnen das charakteristische Polynom $\chi_A(X)$.

$$\begin{aligned} \chi_A(X) &= \det(A - X \cdot E_3) \\ &= \det \begin{pmatrix} -X & 2 & 0 \\ -2 & -X & 0 \\ 0 & 0 & 2-X \end{pmatrix} \\ &= (2 - X) \cdot \det \begin{pmatrix} -X & 2 \\ -2 & -X \end{pmatrix} \\ &= (2 - X) \cdot (X^2 + 4) \\ &= -(X - 2)(X + 2i)(X - 2i) \end{aligned}$$

Also hat A die Eigenwerte $\lambda_1 = 2$, $\lambda_2 = -2i$ und $\lambda_3 = 2i$, jeweils mit algebraischer Vielfachheit 1. Somit ist A diagonalisierbar, d.h. die Jordansche Normalform von A ist eine Diagonalmatrix.

Zu $\lambda_1 = 2$. Wir formen um: $A - 2E_3 = \begin{pmatrix} -2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Also hat $E_A(2) = \text{Kern}(A - 2E_3)$ die Basis $\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$.

Zu $\lambda_2 = -2i$. Wir formen um: $A + 2iE_3 = \begin{pmatrix} 2i & 2 & 0 \\ -2 & -2i & 0 \\ 0 & 0 & 2+2i \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 2 & -2i & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & -i & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Also hat $E_A(-2i) = \text{Kern}(A + 2iE_3)$ die Basis $\left(\begin{pmatrix} i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$.

Zu $\lambda_3 = 2i$. Wir formen um: $A - 2iE_3 = \begin{pmatrix} -2i & 2 & 0 \\ -2 & -2i & 0 \\ 0 & 0 & 2-2i \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 2 & 2i & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & i & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Also hat $E_A(2i) = \text{Kern}(A - 2iE_3)$ die Basis $\left(\begin{pmatrix} -i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$ oder aber $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$.

Mit der invertierbaren Matrix $S := \begin{pmatrix} 1 & i & 0 \\ i & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ wird also $D := S^{-1}AS = \begin{pmatrix} 2i & 0 & 0 \\ 0 & -2i & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$.

Wir berechnen S^{-1} .

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & i & 0 & 1 & 0 & 0 \\ i & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & i & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -i & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 1/2 & -i/2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -i/2 & 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

Also ist $S^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -i & 0 \\ -i & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$.

Damit wird

$$\begin{aligned}
 \exp(Ax) &= S \exp(Dx) S^{-1} \\
 &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & i & 0 \\ i & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{2ix} & 0 & 0 \\ 0 & e^{-2ix} & 0 \\ 0 & 0 & e^{2x} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -i & 0 \\ -i & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \\
 &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} e^{2ix} & ie^{-2ix} & 0 \\ ie^{2ix} & e^{-2ix} & 0 \\ 0 & 0 & e^{2x} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -i & 0 \\ -i & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \\
 &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} e^{2ix} + e^{-2ix} & -ie^{2ix} + ie^{-2ix} & 0 \\ ie^{2ix} - ie^{-2ix} & e^{2ix} + e^{-2ix} & 0 \\ 0 & 0 & 2e^{2x} \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} \cos(2x) & \sin(2x) & 0 \\ -\sin(2x) & \cos(2x) & 0 \\ 0 & 0 & e^{2x} \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

für $x \in \mathbb{R}$.

Also ist $\left(\begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix} \right)$ ein Fundamentalsystem für $y' = Ay$.

Für $y' = Ay + \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ machen wir den Ansatz der Variation der Konstanten: Wir wollen für

$$y(x) = c(x) \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + d(x) \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + e(x) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix}$$

geeignete Funktionen $c(x)$, $d(x)$ und $e(x)$ auf \mathbb{R} bestimmen. Es soll die folgende Gleichung gelten.

$$\begin{aligned}
 y'(x) &= c(x) \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix}' + d(x) \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix}' + e(x) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix}' + c'(x) \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + d'(x) \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + e'(x) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix} \\
 &\stackrel{!}{=} Ay(x) + \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Unter Verwendung dessen, dass $\begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix}$ Lösungen von $y' = Ay$ sind, vereinfacht sich dies zu

$$c'(x) \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + d'(x) \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + e'(x) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Für $e'(x)$ gilt also $e'(x) \cdot e^{2x} = 0$, d.h. $e'(x) = 0$. Also ist $e(x) = u$ für ein $u \in \mathbb{R}$.

Für $c'(x)$ und $d'(x)$ gilt also

$$\begin{pmatrix} \cos(2x) & \sin(2x) \\ -\sin(2x) & \cos(2x) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c'(x) \\ d'(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Damit wird

$$\begin{pmatrix} c'(x) \\ d'(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(2x) & \sin(2x) \\ -\sin(2x) & \cos(2x) \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(2x) & -\sin(2x) \\ \sin(2x) & \cos(2x) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \cos(2x) \\ x \sin(2x) \end{pmatrix}.$$

Mit partieller Integration wird also

$$[c(x)] = \int x \cos(2x) dx = \frac{x}{2} \sin(2x) - \frac{1}{2} \int \sin(2x) dx = \left[\frac{x}{2} \sin(2x) + \frac{1}{4} \cos(2x) \right]$$

$$[d(x)] = \int x \sin(2x) dx = -\frac{x}{2} \cos(2x) + \frac{1}{2} \int \cos(2x) dx = \left[-\frac{x}{2} \cos(2x) + \frac{1}{4} \sin(2x) \right],$$

und somit

$$c(x) = \frac{x}{2} \sin(2x) + \frac{1}{4} \cos(2x) + s$$

$$d(x) = -\frac{x}{2} \cos(2x) + \frac{1}{4} \sin(2x) + t$$

mit $s, t \in \mathbb{R}$. Insgesamt ist also jede Lösung von $y' = Ay + \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ von der Form

$$\begin{aligned}
 y(x) &= c(x) \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + d(x) \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + e(x) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix} \\
 &= \left(\frac{x}{2} \sin(2x) + \frac{1}{4} \cos(2x) + s\right) \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + \left(-\frac{x}{2} \cos(2x) + \frac{1}{4} \sin(2x) + t\right) \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} \left(\frac{x}{2} \sin(2x) + \frac{1}{4} \cos(2x)\right) \cos(2x) + \left(-\frac{x}{2} \cos(2x) + \frac{1}{4} \sin(2x)\right) \sin(2x) \\ -\left(\frac{x}{2} \sin(2x) + \frac{1}{4} \cos(2x)\right) \sin(2x) + \left(-\frac{x}{2} \cos(2x) + \frac{1}{4} \sin(2x)\right) \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} \frac{x}{2} (\sin(2x) \cos(2x) - \cos(2x) \sin(2x)) + \frac{1}{4} (\cos(2x)^2 + \sin(2x)^2) \\ -\frac{x}{2} (\sin(2x)^2 + \cos(2x)^2) - \frac{1}{4} (\cos(2x) \sin(2x) - \sin(2x) \cos(2x)) \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix} \\
 &= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 \\ -2x \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

mit $s, t, u \in \mathbb{R}$.

Wir machen eine Probe. Für $y(x) = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 \\ -2x \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix}$ gilt

$$\begin{aligned}
 y'(x) - Ay(x) &= \left(\begin{pmatrix} 1/4 \\ -x/2 \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix} \right)' \\
 &\quad - A \cdot \left(\begin{pmatrix} 1/4 \\ -x/2 \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix} \right) \\
 &= \begin{pmatrix} 0 \\ -1/2 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/4 \\ -x/2 \\ 0 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 0 \\ -1/2 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -x \\ -1/2 \\ 0 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.
 \end{aligned}$$

Hierbei haben wir verwendet, dass $\begin{pmatrix} \cos(2x) \\ -\sin(2x) \\ 0 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} \sin(2x) \\ \cos(2x) \\ 0 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{2x} \end{pmatrix}$ Lösungen von $y' = Ay$ sind.

Damit ist bestätigt, dass $y(x)$ tatsächlich eine Lösung von $y' = Ay + \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ist.

Hausaufgabe 96

- Finden Sie $A, B \in \mathbb{C}^{2 \times 2}$ mit $\exp(A + B) \neq \exp(A) \cdot \exp(B)$. Ist $AB = BA$?
- Sei $n \geq 1$ und $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$. Bestätigen Sie unter Verwendung der Definition der Matrixexponentialfunktion: $\exp(A^t) = \exp(A)^t$.

Lösung.

- Sei $A := \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ und $B := \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Es ist A diagonal. Also ist $\exp(A) = \begin{pmatrix} \exp(1) & 0 \\ 0 & \exp(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Es $B^n = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ für $n \in \mathbb{Z}_{\geq 2}$. Also ist $\exp(B) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} B^k = E_2 + B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Damit wird $\exp(A)\exp(B) = \begin{pmatrix} e & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e & e \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Es ist $(A+B)^n = A+B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ für $n \in \mathbb{Z}_{\geq 1}$. Damit wird

$$\exp(A+B) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} (A+B)^k = E_2 + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k!} (A+B) = \begin{pmatrix} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} & \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k!} \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e & e-1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Insgesamt ist also

$$\exp(A)\exp(B) = \begin{pmatrix} e & e \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} e & e-1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \exp(A+B).$$

Außerdem ist $AB = B \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = BA$.

Wäre $AB = BA$, so wäre $\exp(A)\exp(B) = \exp(A+B)$ nach der zweiten Bemerkung in §6.4.2.1.

(b) Wir machen eine Vorüberlegung.

Sei $(B_l)_{l \geq 0}$ eine Folge von Matrizen $B_l \in \mathbb{C}^{n \times n}$. Wir schreiben $B_l = (b_{l;j,k})_{j,k}$.

$$\text{Dann gilt } \sum_{l=0}^{\infty} (B_l)^t = \sum_{l=0}^{\infty} (b_{l;k,j})_{j,k} = \left(\sum_{l=0}^{\infty} b_{l;k,j} \right)_{j,k} = \left(\sum_{l=0}^{\infty} b_{l;j,k} \right)_{j,k}^t = \left(\sum_{l=0}^{\infty} B_l \right)^t.$$

Unter Verwendung dieser Vorüberlegung wird

$$\exp(A^t) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} (A^t)^k = \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{k!} A^k \right)^t = \left(\sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} A^k \right)^t = \exp(A)^t.$$